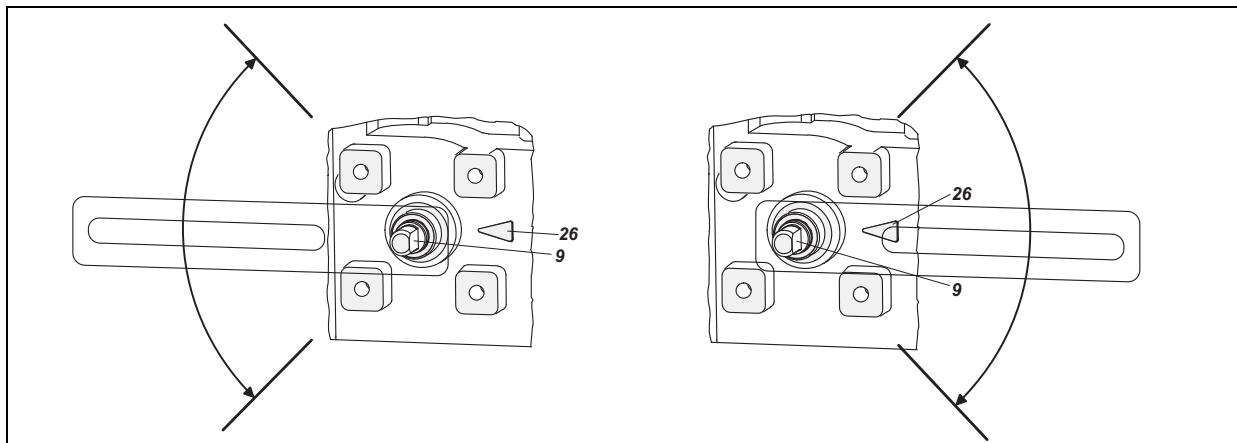


## SRI990 Posicionador analógico

Estas instrucciones deben usarse como guía para una rápida puesta en servicio. Para una información más detallada, véanse los documentos estandar "Master Instructions" y "Product Specification Sheet". Estos documentos se encuentran en nuestra Web.

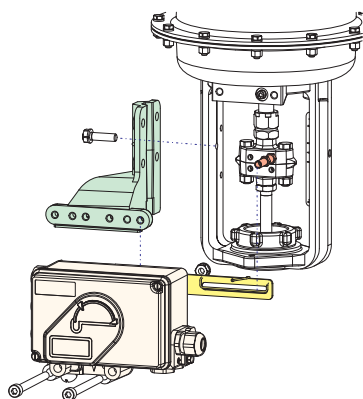
### 1. Montaje en actuadores

Durante la operación, el lado plano del eje **9** de la parte trasera del posicionador, debe apuntar **siempre** hacia la flecha **26**. El ángulo de trabajo alrededor de esta posición es  $\pm 45^\circ$ .

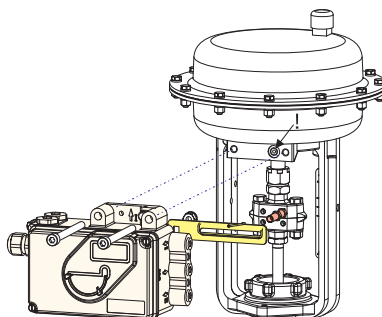


#### 1.1 Montaje en actuadores lineales

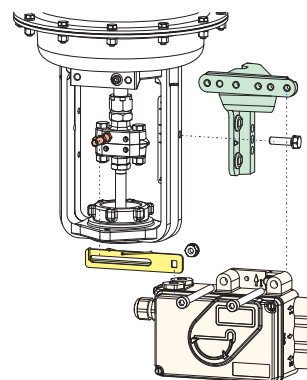
Montaje NAMUR  
- a la izquierda -



Montaje directo

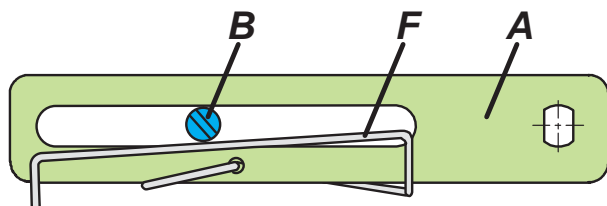


Montaje NAMUR  
- a la derecha -



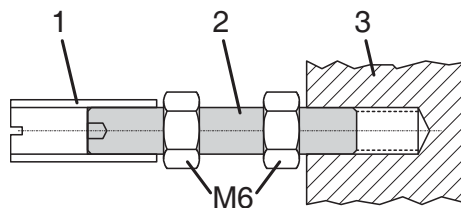
#### Palanca de realimentación para actuadores lineales:

El perno guía **B** se sitúa en la ranura de la palanca de realimentación **A**, y el muelle de compensación **F**, toca al perno guía.



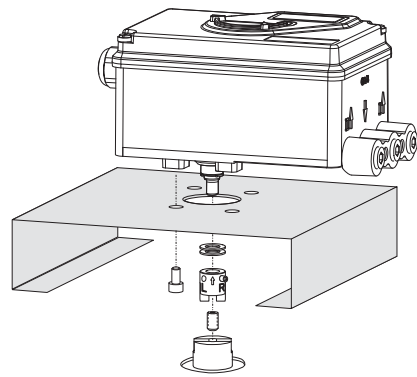
#### Perno guía B:

- 1 manguito roscado
- 2 taco
- 3 pieza de acoplamiento

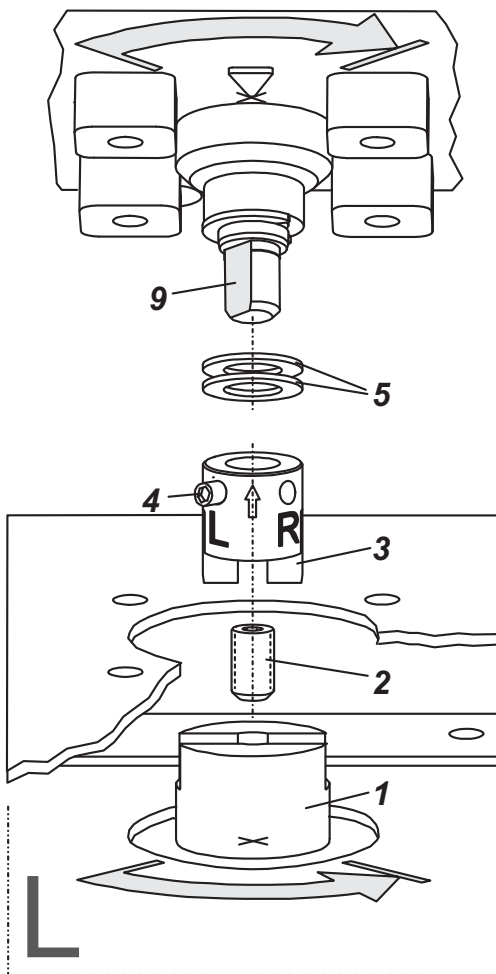


**1.2 Montaje en actuadores rotativos**

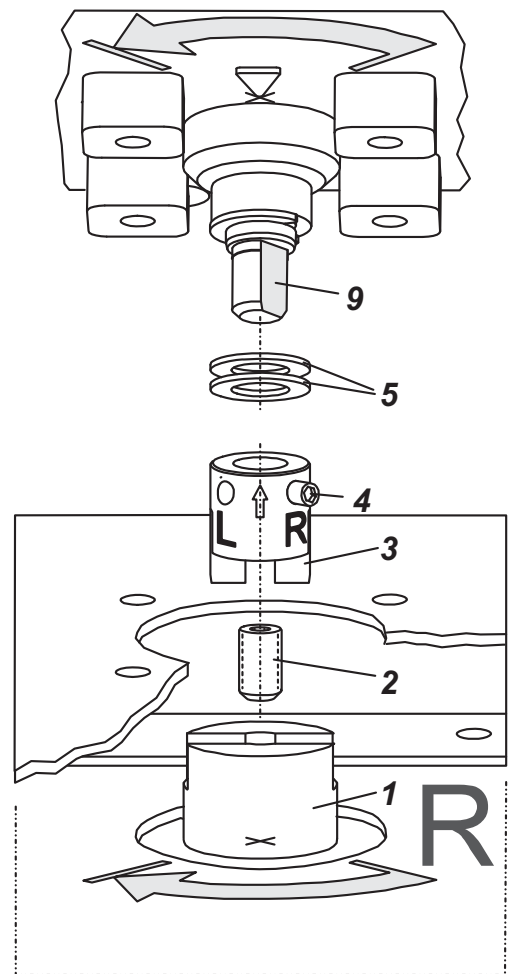
- ¡ No apretar el tornillo **4** contra la rosca del eje **9** !
- Durante el uso, el lado plano del eje **9** debe moverse (0 ↔ 100 %) frente a la flecha **26**.
- Cuando la temperatura del producto sube, el arbol del accionador **1** incrementa su longitud. Por tanto, el adaptador rotativo **3** debe ser montado de manera que haya una holgura de aprox. 1 mm (0,04”) entre el arbol del accionador **1** y el adaptador rotativo **3**. Esto se consigue colocando el número apropiado de arandelas **5** en el eje de realimentación **9** antes de montar el adaptador rotativo. Dos arandelas provocan una holgura de 1 mm.



**Actuador, giro a la izquierda**

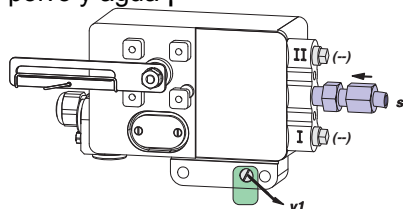


**Actuador, giro a la derecha**

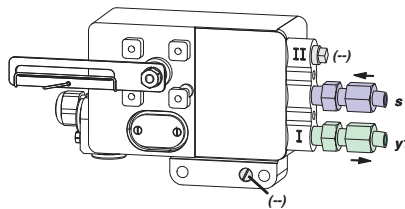


**2 Conexiones neumáticas**

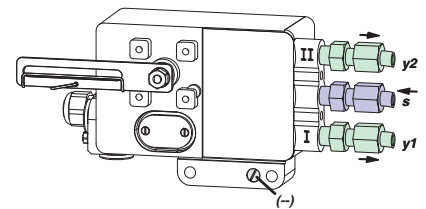
Aire de alimentación (s): 1,4 a 6 bar ( pero no rebasar la presión máxima del actuador), libre de aceite, polvo y agua ¡



Simple efecto, montaje directo  
s alimentación y1, y2 salidas (-) cerrado



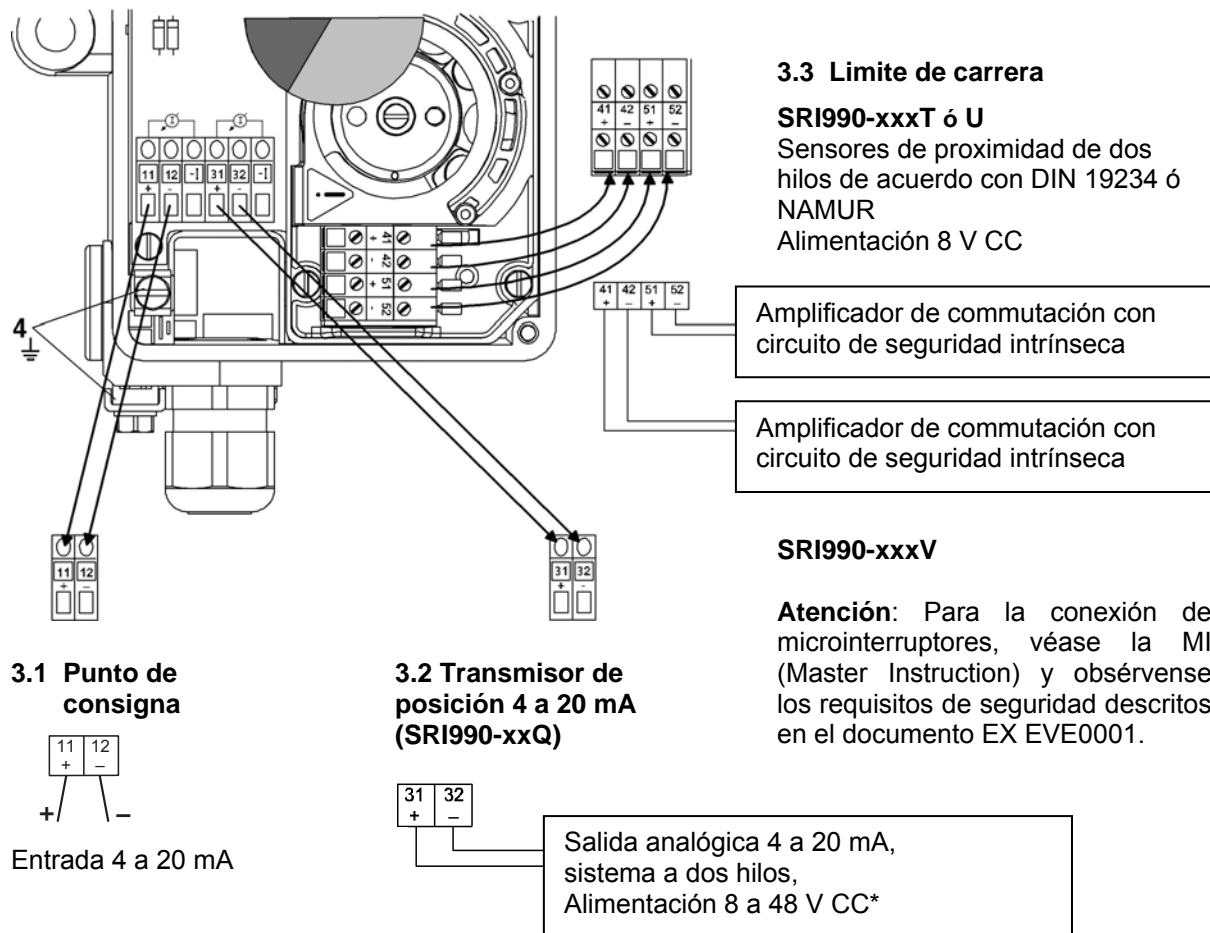
Simple efecto



Doble efecto

### 3. Conexiones eléctricas

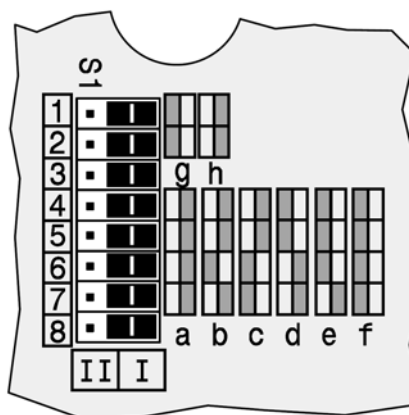
¡ Para el SRI990 deben observarse los requisitos de seguridad del documento EX EVE0001, así como también los requisitos contenidos en las PSS EVE0107 y MI EVE0107 !



### 4 PUESTA EN SERVICIO (Sintonizado mediante los conmutadores y potenciómetros locales)

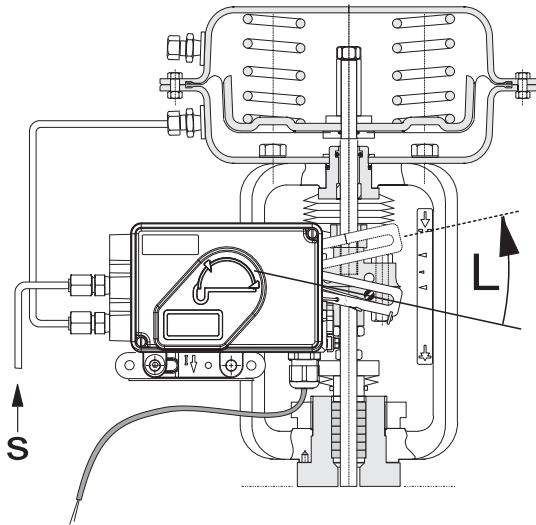
#### 4.1 Sintonizado inicial

Tras el montaje del posicionador en el actuador, conectado el aire de alimentación y realizadas las conexiones eléctricas, procédase como sigue: Al principio todos los conmutadores deben estar en la posición I. Este es el sintonizado para una señal de entrada "4 a 20 mA" y un "montaje a la izquierda" (sentido de rotación anti-horario).



\* Para los circuitos de seguridad intrínseca, véanse los valores máximos de tensión, etc. en el Certificado y/o Placa de Datos del Instrumento.

**4.2 Configurar la dirección de rotación del eje de realimentación**

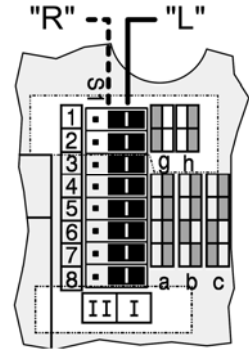


Definida como dirección de rotación del eje de realimentación desde la posición inicial a la final, mirando al posicionador de frente.

Conmutar 1+2 a "R" si es necesario.

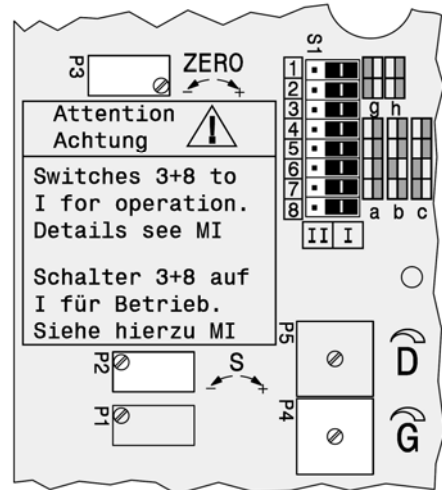
R = giro a la derecha (horario)

L = giro a la izquierda (anti-horario)



**4.3 Sintonizado del cero, amplitud (span) y ganancia**

- a) Aplicar 4 mA a la entrada.
- b) Mover el potenciómetro de cero P3 (ZERO) hasta que el actuador empiece a moverse desde su posición inicial.  
Rotación de P3 a la derecha: aumenta el punto de cero  
Rotación de P3 a la izquierda: disminuye el punto de cero
- c) Aplicar 20 mA a la entrada
- d) Mover el potenciómetro de amplitud P2 (S) hasta que el actuador alcance exactamente la posición final.  
Rotación de P2 a la derecha: aumenta la amplitud  
Rotación de P2 a la izquierda: disminuye la amplitud
- e) La amplificación del lazo del posicionador se logra mediante el potenciómetro P4. Ajustar la ganancia hasta que el actuador se establezca a un valor constante de la señal de entrada.
- f) Rehacer los ajustes de cero y amplitud.



**5 Sintonizado y Puesta en Marcha del transmisor de posición 4-20 mA**

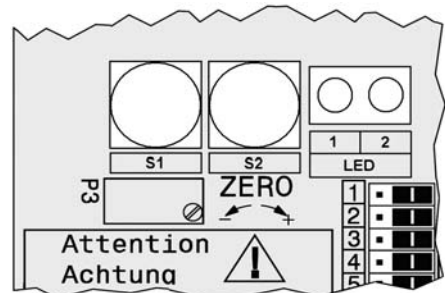
Asegurar la conexión eléctrica del transmisor de posición. Entonces lucen ambos LED's.

**Ajuste del inicio del campo de medida (4mA)**

- a) Mover el actuador a la posición de inicio.
- b) Pulsar el botón S1 „Config Output 4mA“ más de 2 segundos. Durante este tiempo luce el LED 1. Trás 2 segundos lucen ambos LED's de nuevo, y el valor para 4mA queda memorizado.

**Ajuste del final del campo de medida (20mA)**

- a) Mover el actuador a la posición final.
- b) Pulsar el botón S2 „Config Output 20mA“ más de 2 segundos. Durante este tiempo luce el LED 2. Trás 2 segundos lucen ambos LED's de nuevo, y el valor para 20mA queda memorizado.



Invensys Systems, Inc.  
38 Neponset Street  
Foxboro, MA 02035  
United States of America

[schneider-electric.com](http://schneider-electric.com)

Global Customer Support  
Toll free: 1-866-746-6477  
Global: 1-508-549-2424  
Website:  
<http://support.ips.invensys.com>

Copyright 2010-2016 Invensys Systems, Inc.  
All rights reserved.  
Invensys, Foxboro, and I/A Series are trademarks of Invensys Limited, its subsidiaries, and affiliates. All other trademarks are the property of their respective owners.

DOKT 536 022 134  
FD-QG-PO-004-ES