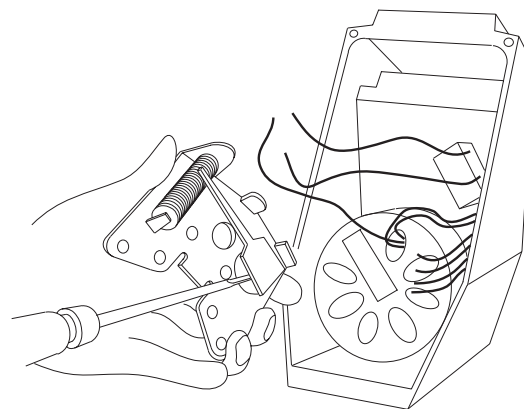
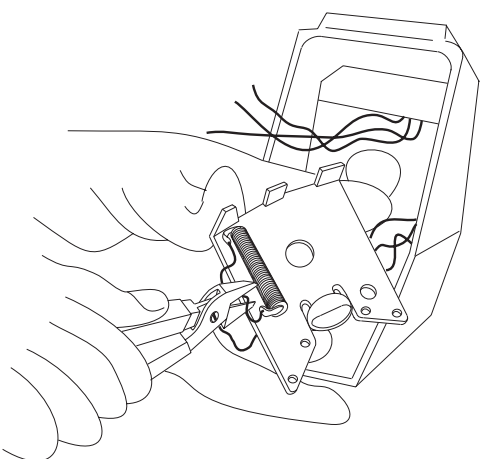


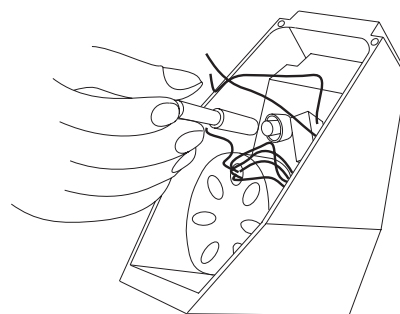
1. Lossa samtliga kablar och demontera kretskortet.
Loosen all cables and remove the circuit card.



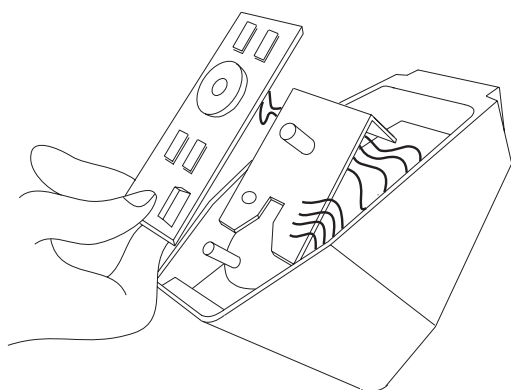
2. Demontera potentiometerarmen.
Remove the potentiometer arm.



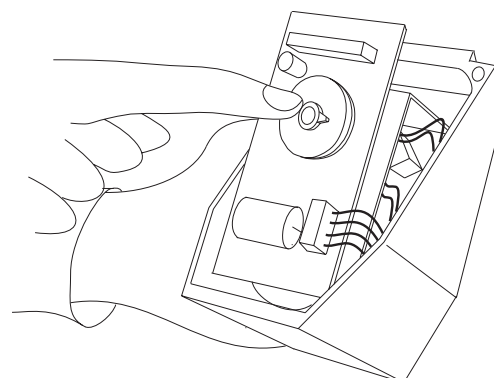
3. Klipp av och avlägsna kablarna till potentiometern.
Cut off and remove the cables to the potentiometer.



4. Montera axelförlängaren.
Mount the extension axle.



5. Montera fästplattan och kretskortet. Se till att kablarna från mikrobyttarna leds bakom fästplattan.
Mount the brackets and the circuit board. Lead the cables behind the bracket.

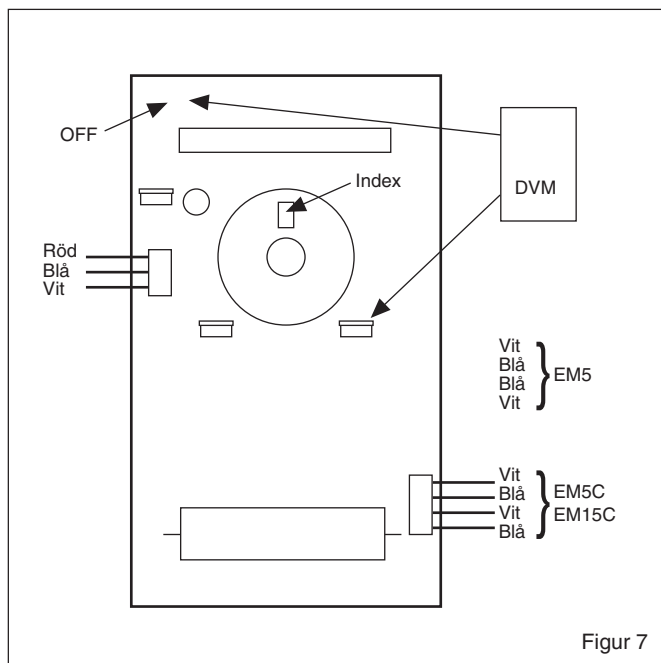


6. Montera medbringaren utan att fixera den i potentiometerens spår. Anslut kablarna.
Mount the carrier without fixing it to the potentiometer. Connect all cables.

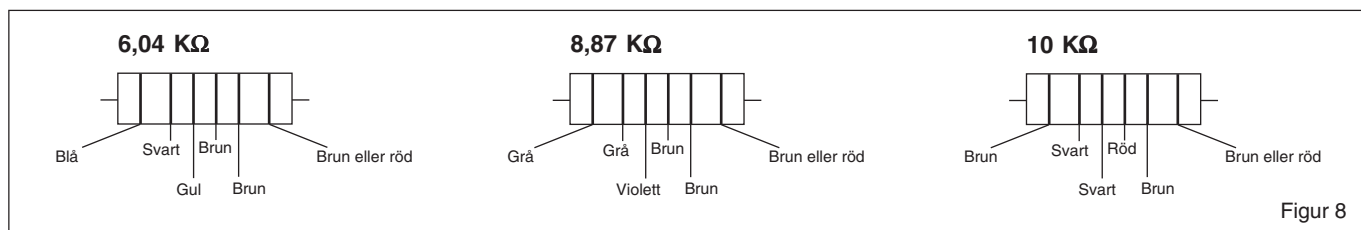
Injustering av potentiometern

Ställdonets arbetsområde, 180, 160 eller 90°, motsvarar spänningar 10, 9,55 respektive 8 V mellan anslutning X1 och M. Dessa spänningar erhålls med de medlevererade motstånden enligt följande:

1. Anslut ett motstånd på 6,04 KΩ mellan G1 och X1.
180° = 10 V. Anslut 10 KΩ mellan X1 och M
160° = 9,55 V. Anslut 8,87 KΩ mellan X1 och M
80° = 8 V. Anslut 6,04 KΩ mellan X1 och M
2. Anslut 24 V AC mellan G och G0.
3. Vrid potentiometern så att index pekar uppåt och låt motorn gå till ändläge.
4. Mät spänningen mellan bygeln i övre vänstra hörnet (text OFF) och triacens kylplatta nedtill till höger. Använd en digital voltmeter. Spänningen skall vara 24 V AC.
5. Vrid potentiometern medurs tills spänningen blir 0 V.
6. Vrid tillbaka potentiometern något utan att spänningen blir 24 V.
7. Fixera medbringaren mot potentiometern.
8. Koppla bort motstånden mellan G1, X1 och M. Kontrollera att motorn går till mittläget.



Figur 7



Figur 8

Adjusting the potentiometer

The working range of the actuator, 180, 160 or 90°, corresponds to different voltage between X1 and M. The voltage is obtained by connecting the resistors enclosed as follows:

1. Connect a 6,04 KΩ resistor between G1 and X1.
180° = 10 V. Connect a 10 KΩ resistor between X1 and M
160° = 9,55 V. Connect a 8,87 KΩ resistor between X1 and M
80° = 8 V. Connect a 6,04 KΩ resistor between X1 and M
2. Connect 24 V AC between G and G0.
3. Turn the potentiometer until index is straight up and let the motor run to its end position.
4. Measure the voltage between the hook in the upper left corner (marked OFF) and the cooling plate for the triac as shown in figure 7. Use a DVM (Digital Volt Meter). The voltage should be 24 V AC.
5. Turn the potentiometer clock-wise until the DVM shows 0 V.
6. Turn the potentiometer anti clock-wise, just a little. The voltage should not turn over to 24 V.
7. Mount the carrier into the slot in the potentiometer.
8. Disconnect the resistor between G1, X1 and M. Check that the motor runs to mid position.

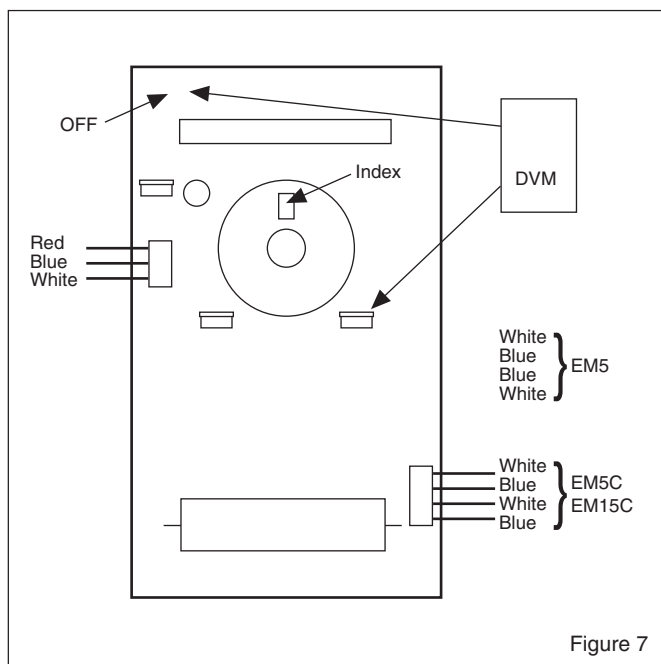


Figure 7

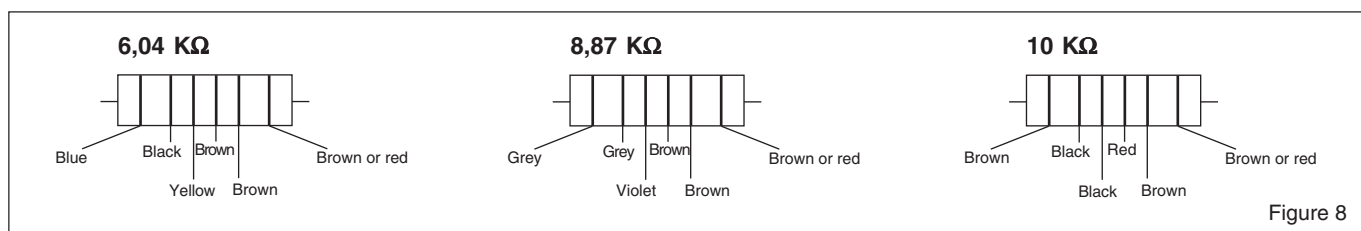


Figure 8