

Version V2007 – 13.07.2011

Behobene Fehler

- Fehler im Baustein MC_Jog behoben. Wurde der Wert des Eingang Fast geändert während der Baustein aktiv war, trat sporadisch ein Timeout Fehler an einem parallel ausgeführten Read Baustein auf.
- Fehler in der Handshake Funktion des Parameter Daten Kanal behoben. Bei bestimmtem Timing wurde die Kommunikation blockiert.
Betroffene Bausteine:
MC_Jog
MC_Home
MC_ReadActualMasterPosition
MC_ReadActualMasterVelocity
MC_ReadActualPosition
MC_ReadActualPositionInc
MC_ReadActualVelocity
MC_ReadDigitalInput
MC_ReadDigitalOutput
MC_ReadParameter
MC_ReadRefPosition
MC_ReadRefPositionInc
MC_ReadRefVelocity
MC_TouchProbe
- Unerwartetes Verhalten am Baustein MC_Stop während aktiven STOA und STOB Eingängen korrigiert. Wurden der MC_Stop in diesem Fall ausgeführt blieb er im Zustand Busy hängen. Nun wird der Bustein mit Done beendet.

Erweiterungen

- Der Baustein MC_Reset wurde um eine "Clear Halt" Funktion erweitert. Ein aktiver Software Halt kann nun durch die Ausführung des Baustein MC_Reset zurückgesetzt werden.

Fixed Bugs

- Corrected bug in the function block MC_Jog. Changing the value of the input Fast while the function block was active could lead to a timeout error at parallel executed read function blocks.
- Corrected bug in the handshake function of the parameter data channel. In certain timing cases the communication could be blocked.
Related function blocks:
MC_Jog
MC_Home
MC_ReadActualMasterPosition
MC_ReadActualMasterVelocity
MC_ReadActualPosition
MC_ReadActualPositionInc
MC_ReadActualVelocity
MC_ReadDigitalInput
MC_ReadDigitalOutput
MC_ReadParameter
MC_ReadRefPosition
MC_ReadRefPositionInc
MC_ReadRefVelocity
MC_TouchProbe
- Corrected unexpected behaviour when the function block MC_Stop was executed while STOA and STOB where active. In this case, the function block stayed in state "Busy". Now the function blocked is finished with state "Done".

Enhancements

- Enhanced function block MC_Reset with a "Clear Halt" function. If a software halt command is active it could be reset by executing the Function block MC_Reset.

Version V2006 – 26.02.2009

Behobene Fehler

- Die Ausführung des Baustein MC_Stop bei aktiver Warnung führte zum Ausschalten der Endstufe.
- Der Aufruf des Baustein MC_Power eines Antriebs, welcher nicht mit dem Feldbus verbunden war, erhöhte die Zykluszeit und konnte zu deren Überschreitung führen.
- Wurde bei aktivem MC_Jog der Eingang Fast geändert und einen Zyklus später die Eingänge Forward und Backward auf FALSE gesetzt, wurde der Baustein mit Done beendet und der Antrieb lief weiter.
- Wurde bei aktivem MC_Jog der Eingang Fast geändert und eine Geschwindigkeit außerhalb des gültigen Wertebereichs übergeben, wurde der Baustein mit Error beendet und der Antrieb lief weiter.

Fixed Bugs

- Executing MC_Stop while a warning was active disabled the power amplifier.
- Calling the FB MC_Power of a drive which was not connected to the fieldbus increased the cycle time and could lead to a cycle time overrun.
- Changing the state of the input Fast on an active MC_Jog and setting the inputs Forward and Backward in the following cycle to FALSE, finished the FB with setting the Done output although the motor moved on.
- Changing the state of the input Fast on an active MC_Jog and setting a velocity outside the value range, finished the FB with setting the Error output although the motor moved on.

Version V2005 – 14.05.2008

Behobene Fehler

- Verbesserung der bibliotheks internen "Lese Funktion". Bei SPSn mit sehr schnellen Zykluszeiten konnte es vorkommen, dass sich die Lese und Schreibfunktion blockierten und einen Timeout Fehler (FF03) erzeugten.

Fixed Bugs

- Improved the library internal "read function". With PLCs with very fast cycle times (e.g. 1ms) it could happen that the read and write function were blocked and caused so a Timeout (FF03) error.

Version V2004 – 29.02.2008

Behobene Fehler

- Das Anlegen von Datenstrukturen vom Typ UDT12 in Multiinstanzbausteinen erzeugte Übersetzungsfehler. Die Ursache war eine Datenfeld in welchem mehr als 60 Elemente mit Initialwerten vorbelegt wurden. Dieses Datenfeld wurde durch eine Struktur ersetzt.
- Beim Starten eines Bewegungsbausteins wurde auf das gesetzte mode_err Bit geprüft und der Baustein mit Fehler verlassen. Diese Prüfung wurde gelöscht wodurch jetzt trotz gesetztem mode_err Bit eine Positionierung gestartet werden kann.
- Der Baustein MC_SetPosition wird nun über den Parameterdatenkanal und nicht mehr über den Prozessdatenkanal ausgeführt.
- Durch Aufruf des Baustein MC_Power werden die aktuellen Rampenwerte in die Prozessdaten eingetragen. Somit erzeugen Bewegungsbausteine, welche die Rampe nicht verwenden, keine Parameterfehler.

Fixed Bugs

- Creating a data structure in multiinstance FBs by using the UDT12 produced a compiling error. The reason was the initialization of a data field with more than 60 elements. The datafield was replaced by a data structure.
- When starting a motion block the mode_err bit was checked for TRUE and the function block was finished with an error. This condition was deleted and a motion block can be started although the mode_err bit is set.
- The function block MC_SetPosition is now executed via the parameter data channel and not longer via process data channel.
- When calling the function block MC_Power the actual ramp values are written into the process data. So motion blocks, which are not using the ramp, create no longer a parameter error.

Version V2003 – 18.01.2008

Behobene Fehler

- Der Kommentar der Eingangsvariablen Deceleration wurde für den Minimalwert von 750 auf 200 korrigiert.

Fixed Bugs

- The comment of the input variable deceleration was changed from 750 to 200 for the minimum value.

Erweiterungen

- Die Parameterliste für die Up-Downloadfunktion wurde erweitert und die zugehörigen Bausteine angepasst.

Enhancements

- Enhancement of the parameter list for the up- download function and modification of the relating function blocks.

Version V2002 – 27.07.2007

Behobene Fehler

- Lieferte der Baustein MC_Init_LXMSD3 einen Fehler im Rückgabewert, so wurde dieser Fehler nicht mehr zurückgesetzt. Auch wenn der Baustein beim nächsten Aufruf fehlerfrei ausgeführt wurde. Diese älteren Fehler werden ab dieser Version gelöscht
- Die Eingangsvariablen des Baustein MC_Init_LXMSD3 werden auf Plausibilität geprüft. Durch die Übergabe der Adresse "0" für den Parameter- oder Prozessdatenkanal wurde ein Fehler erzeugt. Da die Adresse "0" bei einigen Steuerungen erlaubt ist erzeugt sie nun keinen Fehler mehr.

Fixed Bugs

- If the function block MC_Init_LXMSD3 returned with an error this error was not reseted anymore. Although the function block was executed error free with the next call. These older errors will be deleted with this version.
- The input variables of the function block MC_Init_LXMSD3 will be checked for validity. Setting the address of the parameter- or processdata channel to zero produced an error. Several PLCs allow the address zero. So the function block will return error free in this case.

Erweiterungen

- **Neue Funktion zum Klonen von Drives:**

FB146 MC_UpwloadParameter_LXMSD3
Daten zum Klonen vom Antrieb lesen.

FB104 MC_DownloadParameter_LXMSD3
Klondaten zum Antrieb schreiben.

UDT12 Par_List_LXMSD3
Datenstruktur zum Ablegen der Klondaten.

Enhancements

- **New functionality for cloning drives:**

FB146 MC_UpwloadParameter_LXMSD3
Reading clone data from the drive.

FB104 MC_DownloadParameter_LXMSD3
Writing clone data into the drive.

UDT12 Par_List_LXMSD3
Data structure for cloning data.

Hinweis: Nur für Lexium 05B freigegeben !

Note: Only released for Lexium 05B !

Version V2001 – 30.05.2007

- **Erste Freigabe**

Hinweis: Nur für Lexium 05B freigegeben !

- **First Release**

Note: Only released for Lexium 05B !