

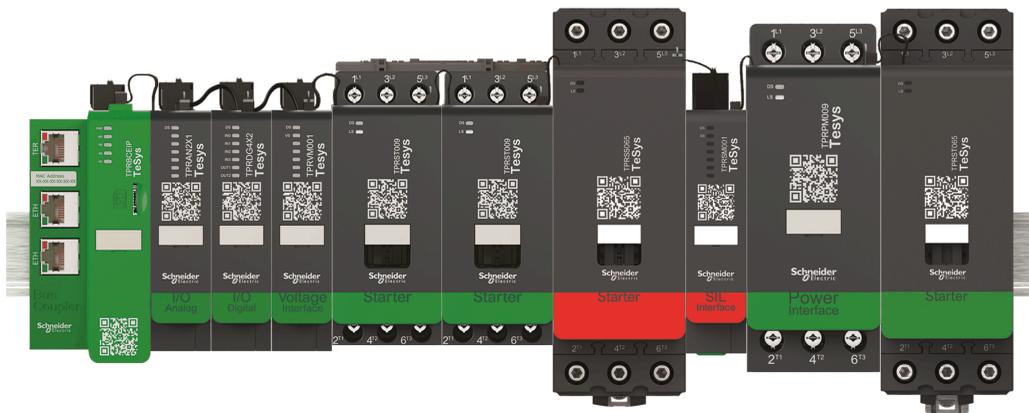
TeSys Active

DTM di TeSys™ island

Guida in linea

TeSys offre soluzioni innovative e di collegamento per gli starter.

8536IB1907IT-05
08/2023



Informazioni di carattere legale

Le informazioni contenute nel presente documento contengono descrizioni generali, caratteristiche tecniche e/o raccomandazioni relative ai prodotti/soluzioni.

Il presente documento non è inteso come sostituto di uno studio dettagliato o piano schematico o sviluppo specifico del sito e operativo. Non deve essere utilizzato per determinare idoneità o affidabilità dei prodotti/soluzioni per applicazioni specifiche dell'utente. Spetta a ciascun utente eseguire o nominare un esperto professionista di sua scelta (integratore, specialista o simile) per eseguire un'analisi del rischio completa e appropriata, valutazione e test dei prodotti/soluzioni in relazione all'uso o all'applicazione specifica.

Il marchio Schneider Electric e qualsiasi altro marchio registrato di Schneider Electric SE e delle sue consociate citati nel presente documento sono di proprietà di Schneider Electric SE o delle sue consociate. Tutti gli altri marchi possono essere marchi registrati dei rispettivi proprietari.

Il presente documento e il relativo contenuto sono protetti dalle leggi vigenti sul copyright e vengono forniti esclusivamente a titolo informativo. Si fa divieto di riprodurre o trasmettere il presente documento o parte di esso, in qualsiasi formato e con qualsiasi metodo (elettronico, meccanico, fotocopia, registrazione o altro modo), per qualsiasi scopo, senza previa autorizzazione scritta di Schneider Electric.

Schneider Electric non concede alcun diritto o licenza per uso commerciale del documento e del relativo contenuto, a eccezione di una licenza personale e non esclusiva per consultarli "così come sono".

Schneider Electric si riserva il diritto di apportare modifiche o aggiornamenti relativi al presente documento o ai suoi contenuti o al formato in qualsiasi momento senza preavviso.

Nella misura in cui sia consentito dalla legge vigente, Schneider Electric e le sue consociate non si assumono alcuna responsabilità od obbligo per eventuali errori od omissioni nel contenuto informativo del presente materiale, o per qualsiasi utilizzo non previsto o improprio delle informazioni ivi contenute.

Schneider Electric, Everlink, SoMove e TeSys sono marchi di proprietà di Schneider Electric SE, delle proprie società controllate e consociate. Tutti gli altri marchi sono di proprietà dei rispettivi proprietari.

Facendo parte di un gruppo di aziende responsabili e inclusive, stiamo aggiornando i contenuti della nostra comunicazione che potrebbero contenere una terminologia non inclusiva. Tuttavia, fino a quando il processo non sarà completato, potrebbero ancora essere presenti termini standard di business che alcuni dei nostri clienti potrebbero ritenere inappropriati.

Sommario

Informazioni di sicurezza	5
Informazioni sul manuale	7
Sicurezza informatica (cybersecurity)	9
Linee guida Schneider Electric	12
Introduzione.....	16
Fondamenti	16
Prerequisiti, installazione e disinstallazione di TeSys island DTM	
Library	18
Prerequisiti	18
Installazione di TeSys island DTM Library	19
Disinstallazione della TeSys island DTM Library	24
Interfaccia utente	30
Avvio di TeSys island DTM Library.....	30
Introduzione a TeSys island DTM Library	35
Barra degli strumenti, barra di stato e stato sgancio o evento.....	36
Schede	40
LA MIA ISLAND Tab	40
Scheda Il mio AVATAR	43
Avatar	43
LA MIA AVATAR	47
Scheda IMPOSTAZIONI	54
Introduzione.....	54
Impostazioni Avatar sistema.....	55
ASSEGNAZIONE PORTA IO.....	61
Impostazioni Avatar switch	70
Impostazioni avatar I/O analogico	73
Impostazioni Avatar Carico.....	73
Impostazioni Avatar applicazione.....	83
Scheda DIAGNOSTICA.....	87
Introduzione.....	87
AVATARSScheda	88

Scheda DISPOSITIVI	93
Scheda CONFRONTO.....	99
Modalità Test.....	102
Modalità forzatura.....	103
Scheda MONITORAGGIO ENERGIA	106
Pannello di controllo.....	113
Panoramica	113
Funzioni del pannello di controllo.....	113
Funzioni utente	117
Aggiornamento firmware.....	117
Personalizza unità.....	119
Importazione del TeSys islandfile di configurazione.....	120
Importa Avatar personalizzato	121
Esporta	122
Reset di fabbrica	124
Risoluzione dei problemi	126
Indice	129

Informazioni di sicurezza

Informazioni importanti

Leggere attentamente queste istruzioni e osservare l'apparecchiatura per familiarizzare con i suoi componenti prima di procedere ad attività di installazione, uso, assistenza o manutenzione. I seguenti messaggi speciali possono comparire in diverse parti della documentazione oppure sull'apparecchiatura per segnalare rischi o per richiamare l'attenzione su informazioni che chiariscono o semplificano una procedura.



L'aggiunta di uno dei due simboli a un'etichetta di sicurezza di "Pericolo" o "Avvertenza" indica che sussiste un pericolo elettrico che potrebbe provocare lesioni personali in caso di mancato rispetto delle istruzioni.



Questo simbolo indica un allarme di sicurezza. Il suo scopo è avvertire l'utente di potenziali rischi di lesioni personali. Rispettare tutti i messaggi di sicurezza abbinati a questo simbolo per evitare eventuali lesioni o la morte.

PERICOLO

PERICOLO indica una situazione di pericolo che, se non evitata, **provoca** la morte o lesioni gravi.

AVVERTENZA

AVVERTENZA indica una situazione di pericolo che, se non evitata, **può provocare** la morte o lesioni gravi.

ATTENZIONE

ATTENZIONE indica una situazione di pericolo che, se non evitata, **può provocare** lesioni lievi o moderate.

AVVISO

AVVISO è utilizzato per indicare procedure non collegate a lesioni fisiche.

Nota

Le operazioni di installazione, utilizzo, riparazione e manutenzione del presente dispositivo elettrico devono essere eseguite esclusivamente da personale qualificato. Schneider Electric non si assume alcuna responsabilità per qualsiasi conseguenza derivante dall'uso di questo materiale.

Il personale qualificato è in possesso di capacità e conoscenze specifiche sulla costruzione, il funzionamento e l'installazione di apparecchiature elettriche ed è addestrato sui criteri di sicurezza da rispettare per poter riconoscere ed evitare le condizioni a rischio.

Informazioni sul manuale

Ambito del documento

Il presente documento fornisce informazioni utili per:

- installare e utilizzare le varie funzioni del software di configurazione TeSys island DTM Library.
- configurare i parametri di TeSys island .

Nota di validità

Questo documento è stato aggiornato con la release del SoMove software V2.9.4 o versione successiva e la TeSys island DTM Library V2.4.1 o versione successiva.

Le presenti istruzioni valgono per tutte le configurazioni di TeSys island. La disponibilità di alcune funzioni descritte dipende dal protocollo di comunicazione impiegato e dai moduli fisici installati nell'TeSys island.

Per la conformità del prodotto con le direttive di tutela ambientale come RoHS, REACH, PEP e EOLI, vedere www.se.com/green-premium.

Le caratteristiche tecniche descritte in questa guida dovrebbero essere uguali a quelle che appaiono online. In base alla nostra politica di continuo miglioramento, è possibile che il contenuto della documentazione sia revisionato nel tempo per migliorare la chiarezza e la precisione. Nell'eventualità in cui si noti una differenza tra la guida e le informazioni online, fare riferimento in priorità alle informazioni online.

Documenti correlati

Titolo della documentazione	Codice di riferimento
TeSys island Guida al sistema, all'installazione e al funzionamento	DOCA0270IT
TeSys island - EtherNet/IP™ - Guida rapida e libreria di blocchi di funzione	DOCA0271IT
TeSys island - PROFINET e PROFIBUS - Guida rapida e libreria di blocchi di funzione	DOCA0272IT
TeSys island. Guida alla sicurezza funzionale	8536IB1904IT
TeSys island. Guida ai blocchi di funzione di terze parti	8536IB1905IT

Per scaricare queste pubblicazioni tecniche e altre informazioni di carattere tecnico consultare il sito www.se.com/ww/en/download/ .

Sicurezza informatica (cybersecurity)

Introduzione

La sicurezza informatica è una branca dell'amministrazione di rete che si occupa degli attacchi ai o da parte dei PC e attraverso le reti di PC che possono provocare interruzioni accidentali o intenzionali. L'obiettivo della cybersecurity è quello di contribuire ad aumentare i livelli di protezione delle informazioni e delle risorse fisiche da furti, danneggiamento, uso improprio o altri pregiudizi, mantenendole al contempo accessibili agli utenti che le devono utilizzare.

Nessun approccio unico alla sicurezza informatica è adeguato. Schneider Electric raccomanda un approccio di difesa in profondità. Tale approccio, concepito dalla National Security Agency (NSA), suddivide la rete in più livelli distinti per funzioni di sicurezza, apparecchiature e processi. I componenti di base di questo approccio sono:

- Valutazione del rischio
- Un piano di sicurezza elaborato sulla base dei risultati della valutazione dei rischi
- Una campagna di formazione multifase
- Separazione fisica delle reti industriali dalle reti aziendali, con la creazione di una zona demilitarizzata (DMZ) e con l'uso di firewall e instradamento per delimitare altre zone di sicurezza
- Controllo degli accessi al sistema
- Riduzione delle vulnerabilità dei dispositivi ("hardening")
- Manutenzione e monitoraggio di rete

Questo capitolo definisce gli elementi che consentono di configurare un sistema meno sensibile agli attacchi informatici. Per informazioni dettagliate sull'approccio della difesa in profondità, consultare le *Migliori pratiche consigliate per la sicurezza informatica* su Schneider Electric website.

Approccio di Schneider Electric alla sicurezza informatica

Per lo sviluppo e l'implementazione dei sistemi di controllo, Schneider Electric si attiene alle migliori pratiche del settore, le quali includono un approccio "Defense-in-Depth" per la protezione di un sistema di controllo industriale. In base a questa filosofia, i controller si trovano dietro uno o più firewall, allo scopo di limitare l'accesso esclusivamente al personale e ai protocolli autorizzati.

⚠ AVVERTIMENTO

ACCESSO NON AUTENTICATO E CONSEGUENTE FUNZIONAMENTO NON AUTORIZZATO

- Valutare se l'ambiente nella sua globalità o le apparecchiature sono collegati all'infrastruttura critica e, in tal caso, adottare le misure appropriate in termini di prevenzione, sulla base dell'approccio "Defense-in-Depth" (difesa in profondità), prima di collegare il sistema di automazione a una rete.
- Limitare il numero di dispositivi collegati a una rete all'interno dell'azienda.
- Isolare la rete industriale da altre reti all'interno dell'azienda.
- Proteggere le reti dall'accesso accidentale mediante firewall, VPN o altra misura di sicurezza comprovata.
- Monitorare le attività nei sistemi.
- Evitare che terzi non autorizzati o azioni non autenticate accedano o si colleghino direttamente ai dispositivi soggetti agli attacchi.
- Preparare un piano di ripristino, che includa il backup del sistema e delle informazioni del processo.

Il mancato rispetto di queste istruzioni può provocare morte, gravi infortuni o danni alle apparecchiature.

Minacce cibernetiche

Le minacce informatiche sono azioni deliberate o incidenti che possono interrompere il normale funzionamento di PC e reti di PC. Tali azioni possono essere avviate all'interno di una struttura fisica o provenire da una posizione esterna. Le esigenze di sicurezza per l'ambiente di controllo includono:

- Limiti fisici e logici separati
- Più siti e ampie distanze geografiche
- Conseguenze negative dell'implementazione della sicurezza sulla disponibilità dei processi
- Maggiore esposizione a worm e virus che migrano dai sistemi aziendali ai sistemi di controllo quando le comunicazioni di controllo aziendale diventano più aperte

- Maggiore esposizione a software dannoso proveniente da dispositivi USB, laptop di fornitori e tecnici dell'assistenza e rete aziendale
- Impatto diretto dei sistemi di controllo su apparecchiature fisiche e meccaniche

Origine dei cyberattacchi

Implementare un piano di cybersicurezza che tenga conto delle diverse possibili origini dei cyberattacchi e degli eventi avversi, inclusi:

Origine	Descrizione
Interna	<ul style="list-style-type: none"> • Comportamento inappropriato di dipendenti o fornitori • Dipendente o fornitore scontento
Esterno opportunistico (indiretto)	<ul style="list-style-type: none"> • Script kiddie⁽¹⁾ • Hacker "ricreativi" • Scrittori di virus
Esterno deliberato (diretto)	<ul style="list-style-type: none"> • Gruppi criminali • Attivisti • Terroristi • Agenzie di stati esteri
Accidentale	
<p>⁽¹⁾ Termine dello slang usato per descrivere gli hacker che utilizzano script dannosi scritti da altri senza comprendere esattamente il funzionamento dello script o il suo potenziale impatto su un sistema.</p>	

Un cyberattacco deliberatamente lanciato su un sistema di controllo può essere motivato dall'intento di causare una serie di conseguenze dannose, inclusi:

- interruzione del processo di produzione con il blocco o il ritardo del flusso di informazioni.
- Danno, disattivazione o spegnimento di apparecchiature per influire negativamente sulla produzione o sull'ambiente.
- Modifica o disattivazione di sistemi di sicurezza per causare intenzionalmente un danno.

Metodi di accesso degli autori degli attacchi

L'autore di un attacco informatico aggira le difese adottate per ottenere accesso alla rete del sistema di controllo. I punti di accesso comuni includono:

- accesso remoto ai dispositivi di un'unità terminale remota (RTU)
- punti di accesso del fornitore (come i punti di accesso dell'assistenza tecnica)
- prodotti di rete con controllo IT
- rete privata virtuale aziendale (VPN)
- collegamenti a database
- firewall configurati in modo non corretto
- utility "peer"

Reporting e gestione

Per inviare una domanda sulla sicurezza informatica, segnalare problemi di sicurezza o ricevere le ultime notizie da Schneider Electric, visitare il sito Web di Schneider Electric.

Linee guida Schneider Electric

Introduzione

Il PC può eseguire una serie di applicazioni per aumentare la sicurezza dell'ambiente di controllo. Il sistema è dotato di impostazioni predefinite che richiedono la riconfigurazione per l'allineamento alle raccomandazioni sull'hardening dei dispositivi Schneider Electric dell'approccio di difesa in profondità (Defense-in-Depth, DiD).

Le seguenti linee guida descrivono le procedure in un sistema operativo Windows. Sono fornite solo a titolo esemplificativo. Ogni sistema operativo e applicazione può avere requisiti o procedure diverse.

Disabilitazione delle schede di interfaccia di rete non utilizzate

Verificare che le schede dell'interfaccia di rete non richieste dall'applicazione siano disattivate. Ad esempio, se il PC è dotato di 2 schede e l'applicazione ne utilizza solo una, verificare che l'altra scheda di rete (connessione alla rete locale, LAN 2) sia disattivata.

Per disattivare una scheda di rete in Windows, procedere come segue:

Passo	Azione
1	Selezionare Pannello di controllo > Rete e Internet > Centro connessioni di rete e condivisione > Modifica impostazioni scheda.
2	Fare clic con il pulsante destro del mouse sulla connessione inutilizzata e selezionare Disattiva .

Configurazione della connessione alla rete locale

Diverse impostazioni di rete Windows forniscono un miglioramento della sicurezza in linea con l'approccio di difesa in profondità (DiD) raccomandato da Schneider Electric.

Nei sistemi Windows, accedere a queste impostazioni selezionando **Pannello di controllo > Rete e Internet > Centro connessioni di rete e condivisione > Modifica impostazioni scheda > Connessione alla rete locale (x)**.

Questo elenco è un esempio delle modifiche alla configurazione che possono essere apportate nel sistema dalla schermata **Proprietà connessione alla rete locale (LAN)**::

- Disattivare tutti gli stack IPv6 sulle rispettive schede di rete (ad esempio questo PC non richiede l'intervallo di indirizzi IPv6 e la disattivazione degli stack IPv6 limita la vulnerabilità a potenziali rischi di sicurezza IPv6).
- Disabilitare **Condivisione di file e stampanti per rete Microsoft**.

Le raccomandazioni di Schneider Electric per una difesa in profondità includono anche quanto segue:

- Definire solo indirizzi IPv4, maschere di sottorete e gateway statici.
- Non utilizzare DHCP o DNS nella sala di controllo.

Gestione di Windows Firewall

Le raccomandazioni dell'approccio di difesa in profondità (Defense-in-Depth, DiD) di Schneider Electric comprendono l'abilitazione di Windows host firewall su tutti i PC. Abilita i firewall per qualsiasi profilo pubblico o privato indicato.

È consigliabile che gli utenti definiscano le regole dei firewall che rifiutano le connessioni dirette o provenienti da qualunque host esterno sconosciuto o non affidabile.

Disabilitazione di Remote Desktop Protocol

Nell'ambito del proprio approccio alla difesa in profondità (Defense-in-Depth, DiD), Schneider Electric consiglia di disabilitare il protocollo (RDP) a meno che l'applicazione non richieda esplicitamente l'RDP.

La procedura seguente descrive come disattivare il protocollo:

Passo	Azione
1	In Windows 2008R2 o Windows 7, disabilitare RDP selezionando Computer > Proprietà del sistema > Impostazioni di sistema avanzate .
2	Nella scheda Connessione remota , deselezionare la casella di controllo Consenti connessioni di Assistenza remota al computer .
3	Selezionare la casella di controllo Non consentire la connessione al computer .
4	In Windows 10, il protocollo desktop remoto (RDP) viene disattivato selezionando Impostazioni > Sistema > Desktop remoto > Attiva desktop remoto (commuta a Off)

Aggiornamento dei criteri di sicurezza

Aggiornare i criteri di sicurezza sui PC del sistema da `gpupdate` in una finestra di comando. Per maggiori informazioni, vedere la documentazione di Microsoft su `gpupdate`.

Disabilitazione di LANMAN e NTLM

Il protocollo Microsoft LAN Manager (LANMAN o LM) e il suo successore NT LAN Manager (NTLM) presentano delle vulnerabilità che ne sconsigliano l'utilizzo nelle applicazioni di controllo.

La procedura seguente spiega come disabilitare LM e NTLM in un sistema Windows:

Passo	Azione
1	In una finestra di comando, eseguire <code>secpol.msc</code> per aprire la finestra Criteri di sicurezza locali .
2	Aprire Impostazioni di protezione > Criteri locali > Opzioni di sicurezza .
3	Selezionare Invia solo risposta NTLMv2. Rifiuta LM e NTLM in Sicurezza di rete: livello di autenticazione di LAN Manager .
4	Selezionare la casella di controllo Sicurezza di rete: non memorizzare il valore hash di LAN Manager al prossimo cambio di password .
5	In una finestra di comando, immettere <code>gpupdate</code> per confermare il criterio di sicurezza modificato.

Gestione degli aggiornamenti

Prima della distribuzione, aggiornare tutti i sistemi operativi del PC utilizzando le utility nella pagina Web **Windows Update** di Microsoft. Per accedere a questo strumento in Windows, selezionare **Start > Tutti i programmi > Windows Update**.

Protezione della workstation

Per ridurre i rischi della sicurezza associati alla workstation di engineering, abilitare le impostazioni di sfruttamento della memoria come Protezione esecuzione programmi (Data Execution Prevention, DEP) e Address Space Layout Randomization (ASLR). Queste impostazioni di sicurezza possono essere abilitate utilizzando le impostazioni di protezione dallo sfruttamento del sistema nel sistema operativo Windows 10. Per maggiori informazioni, vedere la pagina web delle funzionalità di sicurezza Microsoft.

Introduzione

Fondamenti

TeSys island è un sistema multifunzionale modulare dotato di funzioni integrate all'interno di un'architettura di automazione, principalmente per il controllo e la gestione diretti di carichi a bassa tensione. TeSys island può commutare, proteggere e gestire motori e altri carichi elettrici fino a 80 A (AC1) o 65 A (AC3) installati in un pannello di controllo elettrico.

Il sistema si basa sul concetto di TeSys avatars .

Questi avatars:

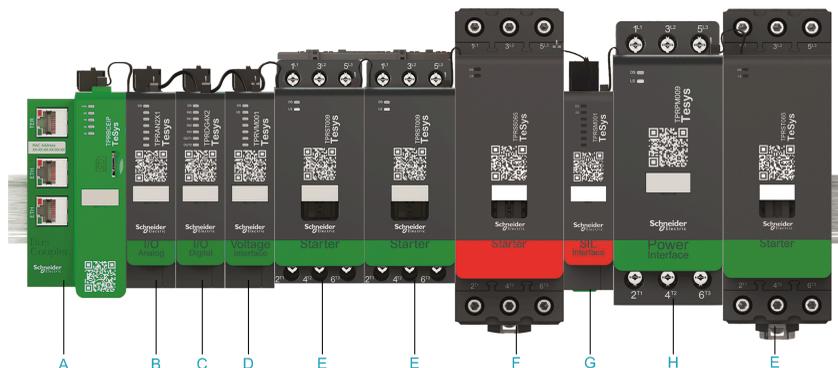
- rappresentano sia l'aspetto logico che quello fisico delle funzioni di automazione,
- determinano la configurazione dell'isola.

Gli aspetti logici dell'TeSys island sono gestiti tramite degli strumenti software che coprono tutte le fasi di vita del prodotto e dell'applicazione: progettazione, ingegnerizzazione, messa in servizio, funzionamento e manutenzione.

L'TeSys island fisica è costituita da un insieme di apparecchiature poste su un'unica guida DIN che è possibile interconnettere con un cavo piatto che assicura la comunicazione interna tra i moduli. La comunicazione esterna con l'ambiente di automazione avviene su un singolo modulo accoppiatore bus, per cui l'TeSys island appare come un singolo nodo della rete.

Gli altri moduli includono avviatori (starter), moduli di interfaccia di alimentazione, moduli IO analogici e digitali, moduli di interfaccia di tensione e moduli di interfaccia SIL che svolgono svariate funzioni operative.

TeSys island Panoramica di



- A Accoppiatore bus
- B Modulo I/O analogico
- C Modulo I/O digitale
- D Modulo di interfaccia della tensione
- E Starter standard
- F SILStarter
- G SILModulo di interfaccia
- H Modulo di interfaccia di alimentazione

DTMPanoramica di

Il DTM (Device Type Manager) viene impiegato insieme al container FDT (container Field Device Tool, detto anche telaio FDT) per la messa in servizio e la diagnostica di TeSys island. La combinazione di FDT e DTM è nota anche come software di messa in servizio.

Una volta installato DTM, può essere utilizzato da diversi container FDT.

Esempi di container FDT:

- Software SoMove (Schneider Electric)
- FDT CONTAINER (M&M Software GmbH)

Funzioni di DTM

Le funzioni di DTM includono:

- Scansione di vari bus di campo per rilevare i dispositivi e le apparecchiature presenti
- Monitoraggio dell'alimentazione e dell'energia dei dispositivi
- Gestione della configurazione dei parametri dei dispositivi
- Gestione dei file di progetto
- Personalizzazione delle unità dei parametri di dispositivo
- Risoluzione dei problemi

Prerequisiti, installazione e disinstallazione di TeSys island DTM Library

Prerequisiti

Accesso al software TeSys island DTM Library

La versione più recente del software TeSys island DTM Library è disponibile nel sito web www.se.com/en/download.

NOTA: Per installare o disinstallare il software TeSys island DTM Library sul computer occorre disporre dei diritti di amministratore.

Requisiti di sistema

Questo software può essere installato sui seguenti sistemi operativi:

- Microsoft Windows 7 SP1 (32/64 bit) o
- Microsoft Windows 10

Requisiti software

Il TeSys island DTM Library richiede i seguenti software installati sul PC:

- Microsoft .NET Framework v3.5 SP1
- SoMove v2.9.2 o successiva o FDT Frame Application conforme allo standard FDT v1.2.1
- Modbus DTM Library v2.6.12 o successiva

Requisiti hardware

I requisiti hardware minimi sono:

Hardware PC	Specifiche tecniche
Processore	Pentium 4/Core 2 Duo, 2 GHz
RAM	2 GB

Hardware PC	Specifiche tecniche
Spazio libero su disco rigido	Deve essere disponibile 1 GB di spazio sul disco.
Risoluzione display	Risoluzione: 1024 x 768, 1366 x 768, 1600 x 1200 e 1920 x 1080 pixel. DPI: 96 (100%) e 120 (125%)

I requisiti hardware raccomandati sono:

Hardware PC	Specifiche tecniche
Processore	Intel (R) Core (TM) i3
RAM	4 GB
Spazio libero su disco rigido	2 GB
Risoluzione display	Risoluzione: 1600 x 1200 e 1920 x 1080 pixel. DPI: 96 (100%) e 120 (125%)

Installazione di TeSys island DTM Library

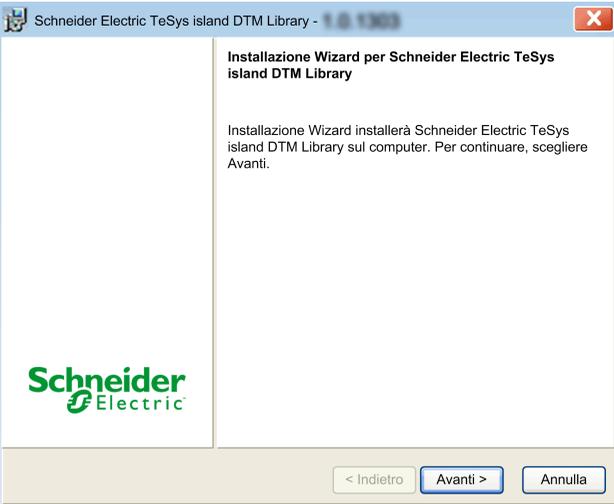
Panoramica

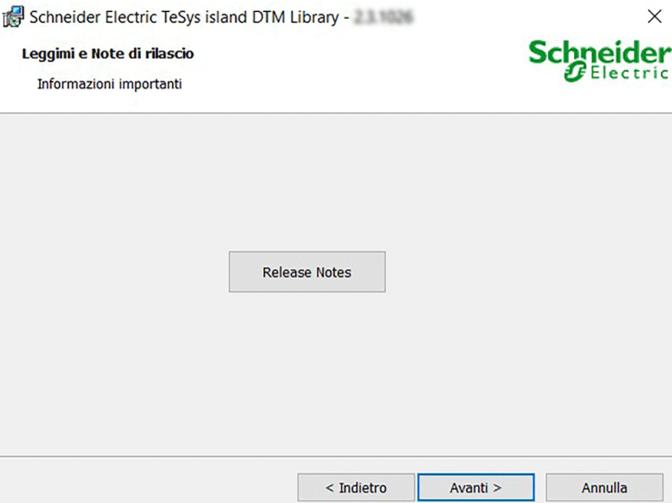
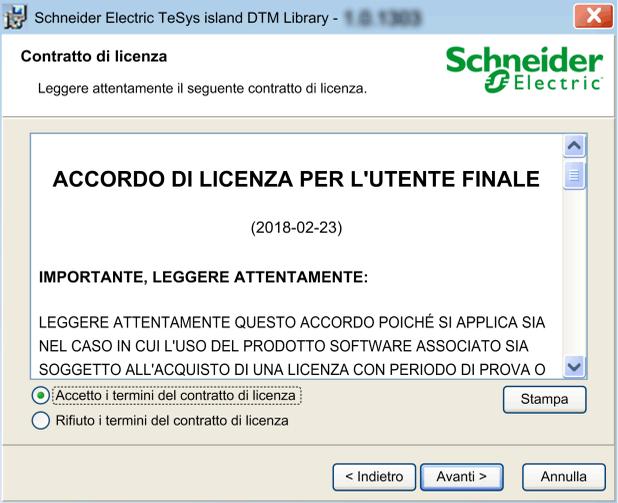
La TeSys island DTM Library è installata con il seguente file:

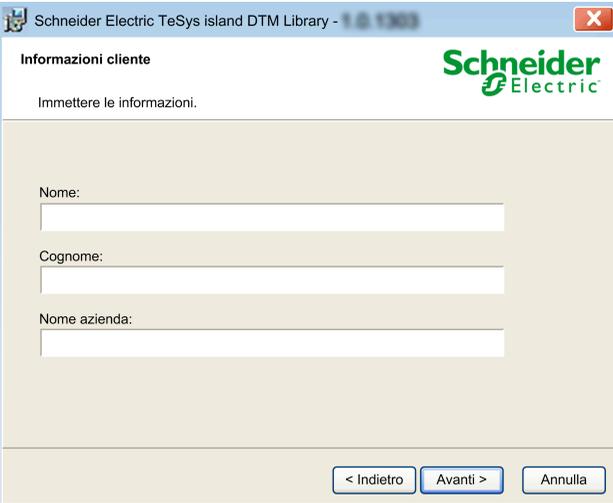
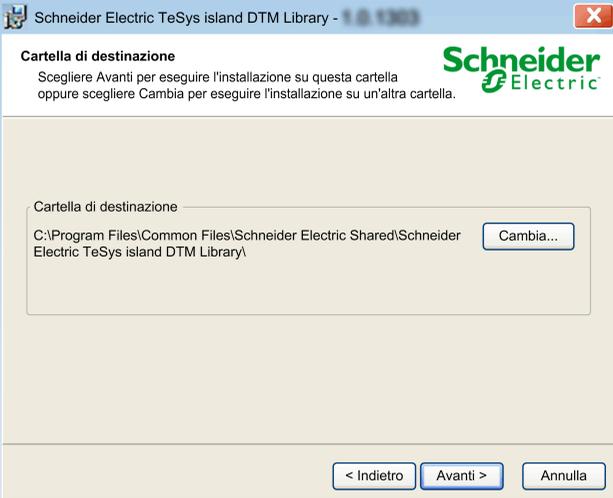
Schneider_Electric_TeSys_island_DTM_Library_V2.4.1.exe o versione successiva

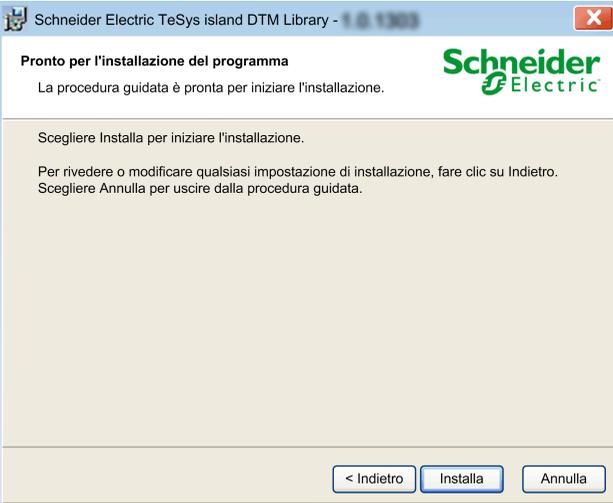
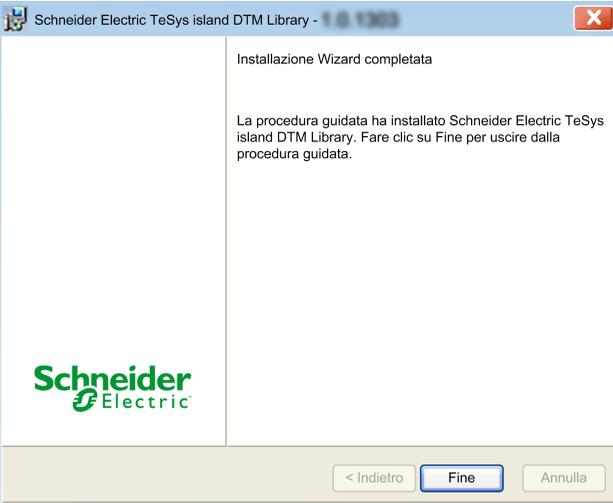
La tabella seguente descrive la procedura di installazione di . TeSys island DTM Library:

Passo	Azione
1	Controllare che i requisiti di hardware e software menzionati nella sezione Prerequisiti, pagina 18 vengano rispettati.
2	Fare doppio clic su <i>Schneider_Electric_TeSys_island_DTM_Library_V2.4.1.exe</i> o file successivo.

Passo	Azione
3	<p>Selezionare la lingua del software da installare e fare clic su OK.</p> 
4	<p>Fare clic su Avanti per avviare il processo di installazione.</p> 

Passo	Azione
5	<p>Fare clic su Note di rilascio per visualizzare le informazioni sul prodotto o fare clic su Avanti.</p> 
6	<p>Leggere attentamente l'accordo di licenza e selezionare l'opzione Accetto i termini di questo accordo di licenza e fare clic su Avanti.</p> 

Passo	Azione
7	<p>Immettere i dettagli richiesti in Informazioni cliente e fare clic su Avanti.</p> 
8	<p>Fare clic su Avanti per eseguire l'installazione nel percorso selezionato oppure fare clic su Modifica... per selezionare un percorso diverso per l'installazione.</p> 

Passo	Azione
9	<p>Fare clic su Installa per avviare l'installazione.</p> 
10	<p>Fare clic su Fine per uscire dal programma di installazione.</p> 

Disinstallazione della TeSys island DTM Library

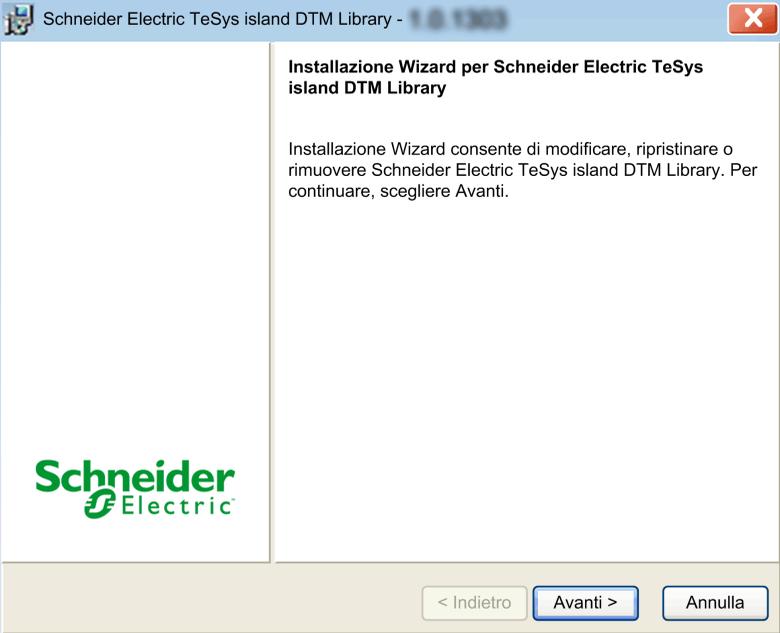
Panoramica

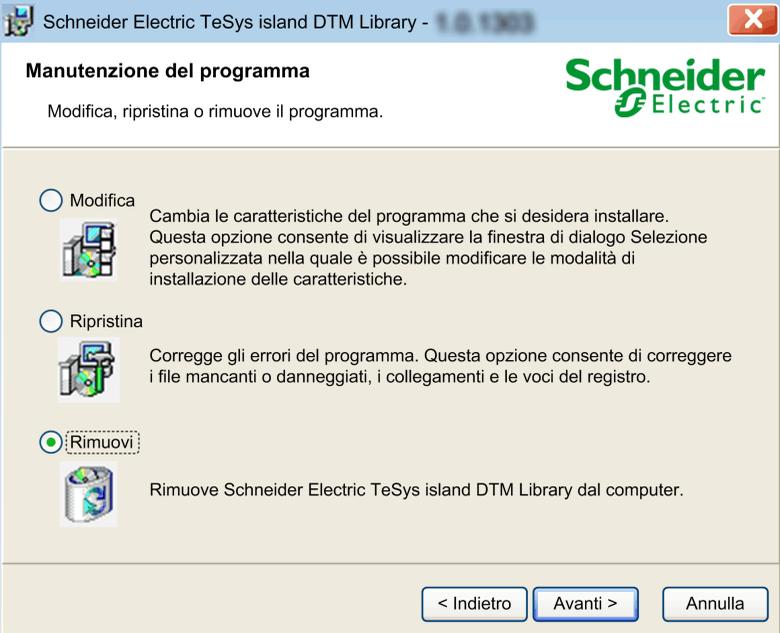
È possibile disinstallare il TeSys island DTM Library tramite il file di setup (.exe) o dal **Pannello di controllo** in Windows.

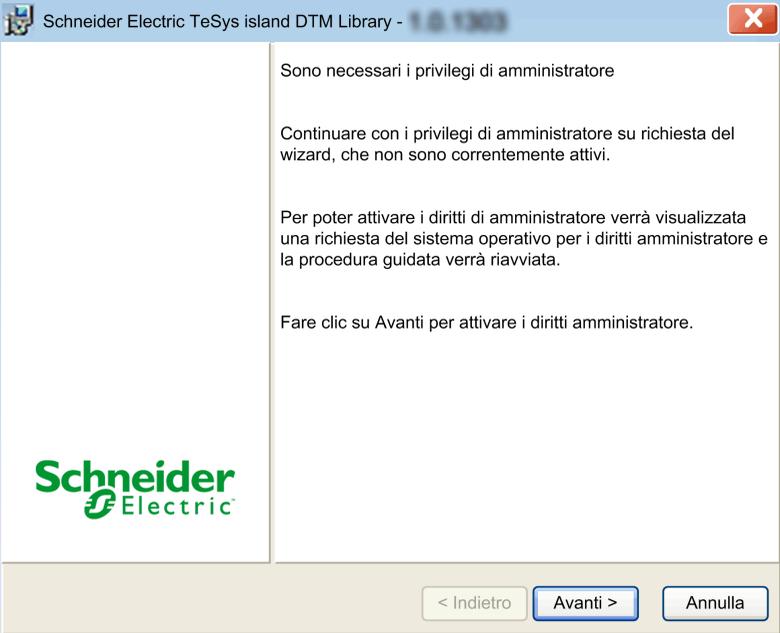
Procedura

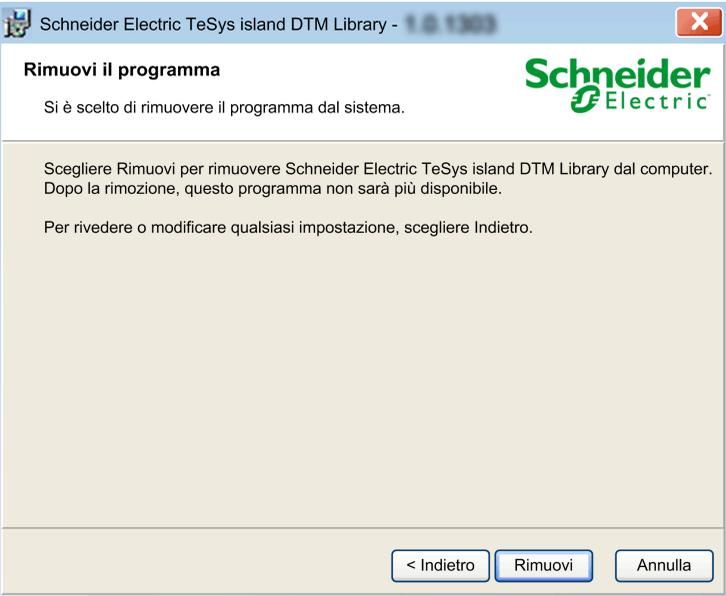
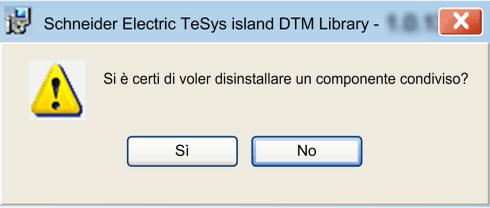
La tabella seguente descrive la procedura di disinstallazione della TeSys island DTM Library dal computer.

Passo	Azione
1	Chiude tutte le istanze del container FDT sul quale è in esecuzione TeSys island DTM Library.
2	Procedere in uno dei seguenti modi, in base al sistema operativo installato sul PC: <ul style="list-style-type: none">• Per Microsoft Windows 7, dall'icona della barra delle applicazioni di Microsoft Windows, fare clic su Start > Pannello di controllo > Programmi > Programmi e funzionalità.• Per Microsoft Windows 10, dall'icona della barra delle applicazioni di Microsoft Windows, fare clic su Start → ricerca. Digitare Pannello di controllo. Quando viene visualizzato il Pannello di controllo, fare clic su Programmi e funzionalità. Selezionare il file TeSys island DTM Library
3	Fare clic con il pulsante destro sul file TeSys island DTM Library e selezionare Modifica .

Passo	Azione
	<p>Risultato: viene visualizzata la seguente schermata.</p> 
4	Fare clic su Avanti .

Passo	Azione
5	<p>Selezionare Rimuovi e fare clic su Avanti.</p>  <p>Manutenzione del programma</p> <p>Modifica, ripristina o rimuove il programma.</p> <p><input type="radio"/> Modifica Cambia le caratteristiche del programma che si desidera installare. Questa opzione consente di visualizzare la finestra di dialogo Selezione personalizzata nella quale è possibile modificare le modalità di installazione delle caratteristiche.</p> <p><input type="radio"/> Ripristina Corregge gli errori del programma. Questa opzione consente di correggere i file mancanti o danneggiati, i collegamenti e le voci del registro.</p> <p><input checked="" type="radio"/> Rimuovi Rimuove Schneider Electric TeSys island DTM Library dal computer.</p> <p>< Indietro Avanti > Annulla</p>
6	Fare clic su Avanti .

Passo	Azione
	 <p>Risultato: Viene visualizzato un messaggio che richiede di confermare i privilegi di amministratore.</p>
7	Fare clic su Si .

Passo	Azione
8	<p>Fare clic su Rimuovi per disinstallare TeSys island DTM Library dal computer.</p>  <p>Risultato: viene visualizzata una finestra di messaggi.</p> 
9	Fare clic su Sì per confermare la rimozione del TeSys island DTM Library.
10	Fare clic su Fine per uscire dal programma di installazione.

Passo	Azione
	 <p data-bbox="315 186 1041 219">Schneider Electric TeSys island DTM Library - 1.0.13003</p> <p data-bbox="577 235 907 251">Procedura guidata di installazione completata</p> <p data-bbox="577 292 1014 349">Installazione Wizard ha completato la disinstallazione di Schneider Electric TeSys island DTM Library. Scegliere Fine per uscire dalla procedura guidata.</p> <p data-bbox="349 600 537 657">Schneider Electric</p> <p data-bbox="719 722 1028 755">< Indietro Fine Annulla</p>

Interfaccia utente

Avvio di TeSys island DTM Library

Avviare il software SoMove.

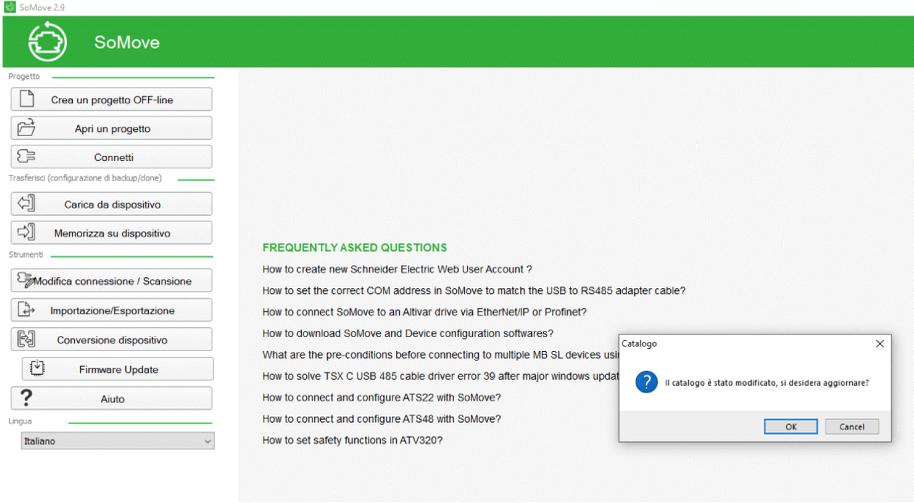
Per creare un'istanza di TeSys island DTM Library è necessario dapprima avviare il software SoMove.

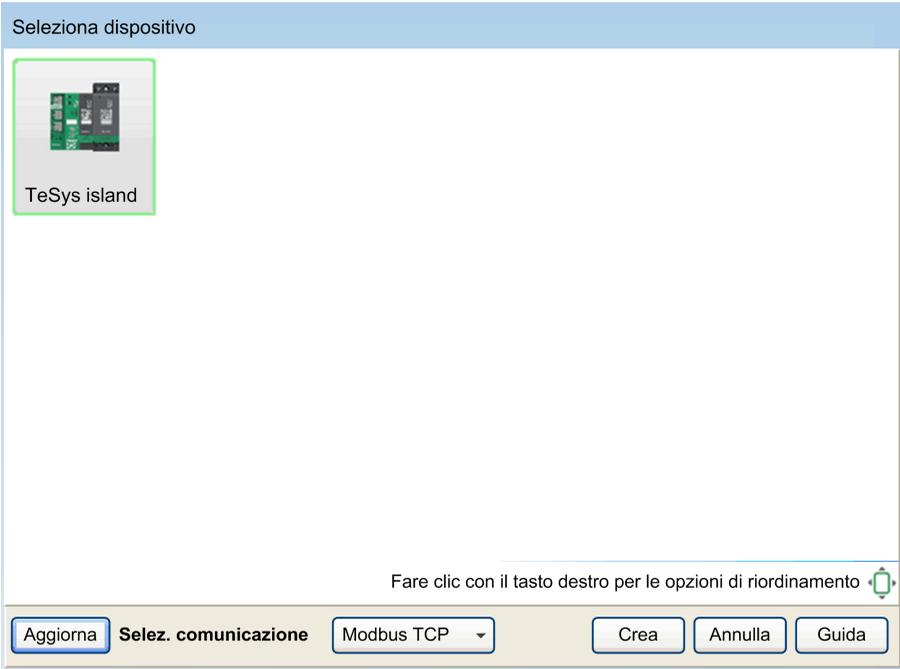
È possibile aprire il software SoMove in uno dei seguenti modi:

- Fare doppio clic sull'icona  che si trova sul desktop.
- In Microsoft Windows 7 SP1, dalla barra delle applicazioni di Windows, selezionare **Start > Tutti i programmi > Schneider Electric > SoMove** quindi fare clic sull'icona .
- Per Microsoft Windows 10, dalla barra delle applicazioni di Windows fare clic su **Start** → ricerca. Tipo SoMove. Fare clic su **SoMove** quando viene visualizzato.

Creazione di un'istanza di TeSys island DTM Library

La tabella seguente descrive la procedura di creazione di . TeSys island DTM Library:

Passo	Azione
<p>1</p>	<p>Aprire il software SoMove.</p> <p>Risultato: comparare la seguente schermata.</p> 
<p>2</p>	<p>Fare clic su OK per aggiornare il catalogo.</p> <p>NOTA: La finestra Catalogo viene visualizzata per la prima volta quando si installa il TeSys island DTM Library e si avvia SoMove.</p>

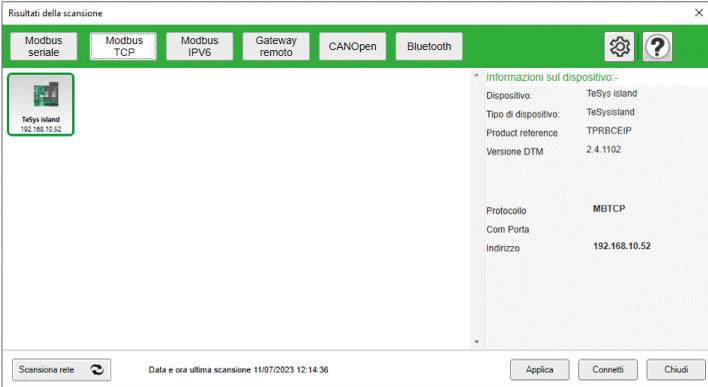
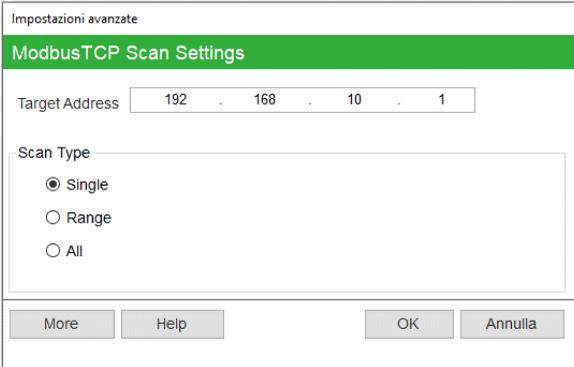
Passo	Azione
3	<p>Fare clic su Crea un progetto offline.</p> <p>Risultato: viene visualizzata la schermata Seleziona dispositivo.</p> 
4	<p>Selezionare TeSys island, quindi fare clic su Crea.</p> <p>NOTA: la comunicazione tra TeSys island e DTM avviene solo tramite Modbus TCP protocollo, a prescindere da altri protocolli bus di campo.</p> <p>Risultato: si apre TeSys island DTM Library l'area di lavoro My island, pagina 35.</p>

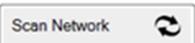
Collegamento del dispositivo sulla rete

Questa azione recupera la configurazione del dispositivo collegato. Il software SoMove rimane collegato a questo dispositivo durante la sessione.

La tabella seguente descrive la procedura di collegamento al dispositivo.

Passo	Azione
1	Aprire il software SoMove.
2	Per collegarsi al dispositivo, procedere in uno dei seguenti modi:

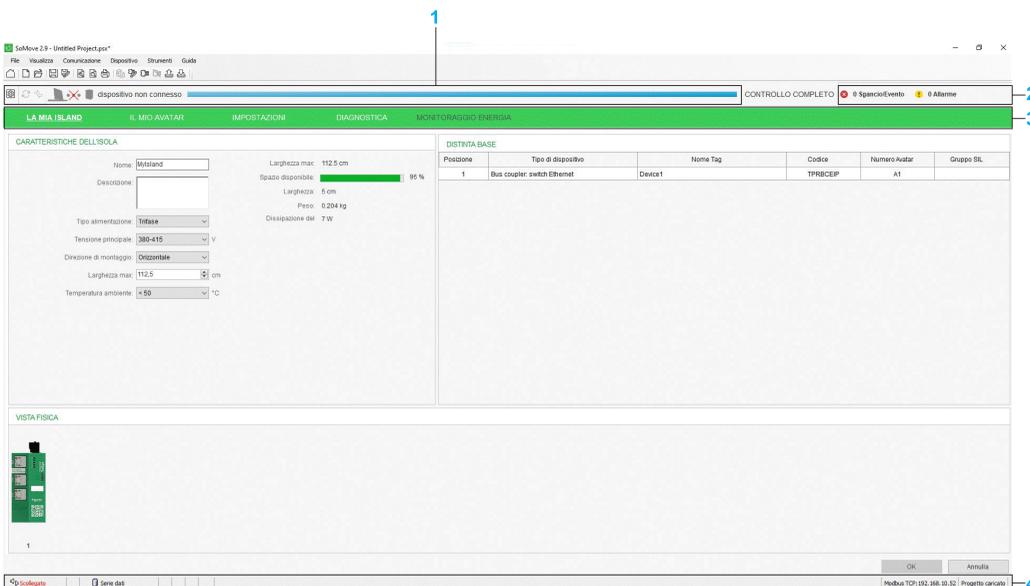
Passo	Azione
	<ul style="list-style-type: none"> Nella pagina iniziale, fare clic su Modifica connessione/Scansione. Nella barra degli strumenti, fare clic su . Nella barra dei menu fare clic su Comunicazione > Modifica connessione/Scansione. <p>Risultato: viene visualizzata la seguente schermata.</p> 
3	<p>Nella finestra di dialogo Risultato della scansione, fare clic sulla scheda Modbus TCP.</p>
4	<p>Fare clic su .</p> <p>Risultato: viene visualizzata la seguente schermata.</p> 
5	<p>Nella finestra di dialogo Impostazioni avanzate, immettere l'indirizzo di rete in Indirizzo di destinazione.</p>
6	<p>Selezionare il Tipo di scansione:</p> <ul style="list-style-type: none"> Singolo: analizza un singolo indirizzo del dispositivo di destinazione nel campo 0-255 dell'intervallo di rete specificato. Intervallo: analizza un intervallo di indirizzi specificato tra 0 e 255 nell'intervallo di rete definito.

Passo	Azione
	<ul style="list-style-type: none">• Tutto: analizza l'intero campo di indirizzi dell'intervallo di rete definito (tutti gli indirizzi da 0 a 255).
7	<p>Fare clic su OK.</p> <p>Risultato: le modifiche vengono salvate e la finestra di dialogo Impostazioni avanzate viene chiusa. I nuovi valori verranno applicati alla scansione successiva.</p> <p>NOTA:</p> <ul style="list-style-type: none">• Facendo clic su Annulla, la finestra di dialogo Impostazioni avanzate viene chiusa senza modifiche e alla scansione successiva verranno applicati i valori predefiniti.• Si può fare clic su Altro per effettuare impostazioni aggiuntive.
8	<p>Fare clic su  nella finestra di dialogo Risultato scansione.</p> <p>Risultato: vengono visualizzati tutti i dispositivi presenti nella rete con connessione Modbus TCP.</p>

Passo	Azione
9	<p>Selezionare il dispositivo TeSys island adatto e fare clic su Connetti.</p> <p>Risultato: viene visualizzato il seguente messaggio di sicurezza.</p> <div style="border: 1px solid black; padding: 10px; margin: 10px 0;"> <p style="text-align: center; background-color: #ff9900; color: white; margin: 0;">▲WARNING</p> <p>UNINTENDED EQUIPMENT OPERATION</p> <p>TeSys island may perform unexpectedly in case of incorrect installation or setting.</p> <ul style="list-style-type: none"> Only appropriately trained persons who are familiar with and understand the content of all pertinent product documentation and who have received safety training to recognize and avoid the hazards involved are authorized to work on and with this system. Verify that all used parameters and settings are suitable for the intended application. <p>Failure to follow these instructions can result in death, serious injury, or equipment damage.</p> <p><input type="checkbox"/> I have read and fully understood these instructions and all pertinent product documentation.</p> <div style="text-align: center; margin-top: 10px;"> OK Cancel </div> </div>
10	<p>Una volta soddisfatti tutti i requisiti indicati nel messaggio di sicurezza, selezionare la casella di controllo e fare clic su OK.</p> <p>Risultato: TeSys island è collegata al computer.</p> <p>NOTA:</p> <p>Se il computer non è in grado di stabilire il collegamento con il dispositivo:</p> <ul style="list-style-type: none"> Verificare che il cavo tra il dispositivo e il computer sia collegato correttamente. Verificare che il dispositivo sia collegato all'alimentazione elettrica. Fare clic sul pulsante Impostazioni avanzate per verificare che i parametri di connessione siano definiti correttamente.

Introduzione a TeSys island DTM Library

Il TeSys island DTM Library contiene quanto segue:

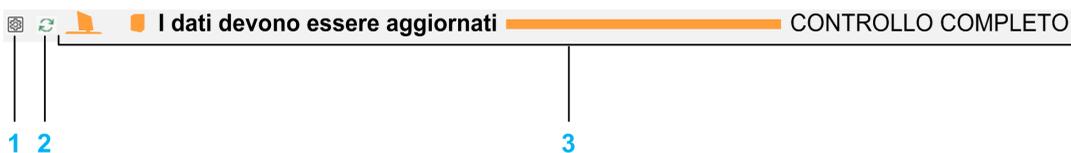


- 1 Barra degli strumenti, pagina 36
- 2 Stato sgancio/evento, pagina 39
- 3 Schede, pagina 40
- 4 Barra di stato, pagina 37

Per i dettagli delle funzioni utente di TeSys island DTM Library, vedere la sezione Funzioni utente, pagina 117.

Barra degli strumenti, barra di stato e stato sgancio o evento

Barra degli strumenti



Elemento	Nome	Descrizione
1	Pannello di controllo	Mostra o nasconde la barra del Pannello di controllo . Per maggiori informazioni, vedere il Pannello di controllo, pagina 113.
2	Aggiorna	Aggiorna i dati. Quando il DTM è in modalità online, i parametri di configurazione vengono caricati dal dispositivo e aggiornati nel DTM.
3	Stato sincronizzazione	Indica lo stato della connessione del dispositivo. La barra di stato è visualizzata con un codice colore: <ul style="list-style-type: none"> • Dispositivo connesso: arancione • Dispositivo non connesso: blu CONTROLLO COMPLETO: indica che si dispone del pieno controllo dell'isola e che è possibile configurare i parametri. SOLA LETTURA: indica che non si dispone del pieno controllo del dispositivo e che non è possibile modificare i parametri. NOTA: <ul style="list-style-type: none"> • Al primo collegamento con il dispositivo, il DTM è in modalità CONTROLLO COMPLETO. • Quando il dispositivo è già collegato a un'altra istanza DTM o OMT, il DTM è in modalità SOLA LETTURA. • Quando si chiude l'altro collegamento con il dispositivo, il DTM passa automaticamente alla modalità CONTROLLO COMPLETO.

Barra di stato

Modalità in linea:

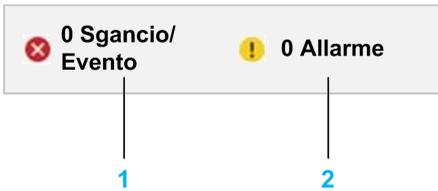


Modalità non in linea:

.75in,sfx)="graphics:graphic4415C409A6534FAB9CA50D66A176C5C2"

Elemento	Nome	Descrizione
1	DTMConnessione	 Scollegato: dispositivo non collegato.  Collegato: il dispositivo è collegato.  Disturbato: il collegamento con il dispositivo è interrotto.
2	Origine dati	 Set di dati: i valori dei parametri del set di dati possono essere modificati in modalità in linea.  Set di dati o dispositivo bloccato: il dispositivo è protetto in modalità in linea.  Dispositivo: il set di dati del dispositivo contiene informazioni.  Dispositivo/set di dati: tutti i valori dei parametri sono memorizzati su entrambe le sorgenti di dati.
3	Icona penna	I valori dei parametri sono stati modificati nell'origine dati.
4	Stato del dispositivo	 Evento rilevato: il dispositivo ha rilevato un evento.  Dispositivo OK: il dispositivo funziona correttamente.
5	Stato della comunicazione	Mostra il protocollo di comunicazione attivo e l'indirizzo di rete del dispositivo.
6	Stato del progetto	Progetto caricato: nell'area di lavoro viene visualizzato un progetto. Nessun progetto aperto: l'area di lavoro è vuota. NOTA: Lo stato del progetto viene visualizzato sia in modalità in linea che non in linea.

Stato sgancio/evento



Elemento	Nome	Descrizione
1	Sgancio/Evento	Visualizza il numero di sganci o eventi rilevati.
2	Allarme	Visualizza il numero di allarmi rilevati.

Schede

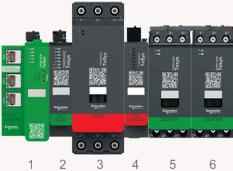
LA MIA ISLAND Tab

Panoramica

Questa scheda visualizza le caratteristiche di TeSys island e consente di configurarle.

NOTA: È possibile configurare le caratteristiche della scheda **LA MIA ISOLA** solo se il dispositivo non è collegato alla TeSys island (modalità non in linea).

Descrizione della scheda LA MIA ISLAND

MY ISLAND	MY AVATAR	IMPOSTAZIONI	DIAGNOSTICA	MONITORAGGIO ENERGIA																																										
CARATTERISTICHE ISOLA		DISTINTA BASE																																												
Nome: <input type="text" value="MyIsland"/>		<table border="1"> <thead> <tr> <th>Posizione</th> <th>Tipo di dispositivo</th> <th>Nome tag</th> <th>Riferimento</th> <th>Numero avatar</th> <th>Gruppo SIL</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>1</td> <td>Accoppiatore bus - Switch Ethernet</td> <td>Dispositivo1</td> <td>TPRBCEIP</td> <td>A1</td> <td></td> </tr> <tr> <td>2</td> <td>I/O digitali – 4 IN / 2 OUT</td> <td>Dispositivo4</td> <td>TPRDG4x2</td> <td>A3</td> <td></td> </tr> <tr> <td>3</td> <td>Starter SIL 4 kW</td> <td>Dispositivo2</td> <td>TPRSS065</td> <td>A2</td> <td>1</td> </tr> <tr> <td>4</td> <td>Interfaccia SIL</td> <td>Dispositivo3</td> <td>TPRSM001</td> <td>A2</td> <td>1</td> </tr> <tr> <td>5</td> <td>Starter 4 kW</td> <td>Dispositivo5</td> <td>TPRST009</td> <td>A4</td> <td></td> </tr> <tr> <td>6</td> <td>Starter 4 kW</td> <td>Dispositivo6</td> <td>TPRST009</td> <td>A4</td> <td></td> </tr> </tbody> </table>			Posizione	Tipo di dispositivo	Nome tag	Riferimento	Numero avatar	Gruppo SIL	1	Accoppiatore bus - Switch Ethernet	Dispositivo1	TPRBCEIP	A1		2	I/O digitali – 4 IN / 2 OUT	Dispositivo4	TPRDG4x2	A3		3	Starter SIL 4 kW	Dispositivo2	TPRSS065	A2	1	4	Interfaccia SIL	Dispositivo3	TPRSM001	A2	1	5	Starter 4 kW	Dispositivo5	TPRST009	A4		6	Starter 4 kW	Dispositivo6	TPRST009	A4	
Posizione	Tipo di dispositivo	Nome tag	Riferimento	Numero avatar	Gruppo SIL																																									
1	Accoppiatore bus - Switch Ethernet	Dispositivo1	TPRBCEIP	A1																																										
2	I/O digitali – 4 IN / 2 OUT	Dispositivo4	TPRDG4x2	A3																																										
3	Starter SIL 4 kW	Dispositivo2	TPRSS065	A2	1																																									
4	Interfaccia SIL	Dispositivo3	TPRSM001	A2	1																																									
5	Starter 4 kW	Dispositivo5	TPRST009	A4																																										
6	Starter 4 kW	Dispositivo6	TPRST009	A4																																										
Descrizione: <input type="text" value="Progetto1"/>																																														
Tipo alimentazione: <input type="text" value="Trifase"/>		Larghezza max: 112,5 cm																																												
Principale Tensione: <input type="text" value="380-415"/> v		Spazio disponibile: <input type="text" value="75"/> %																																												
Direzione di montaggio: <input type="text" value="Orizzontale"/>		Larghezza: 23,5 cm																																												
Larghezza max: <input type="text" value="112.5"/> cm		Peso: 1,916 kg																																												
Temperatura ambiente: <input type="text" value="< 50"/> °C		Dissipazione calore: 34,3 W																																												
VISTA FISICA																																														
																																														
				<input type="button" value="OK"/>																																										
				<input type="button" value="Annulla"/>																																										

La scheda **LA MIA ISOLA** contiene le seguenti sezioni:

- **CARATTERISTICHE DELL'ISOLA**
- **DISTINTA BASE**
- **VISTA FISICA**

ISLANDCARATTERISTICHE DELL'

CARATTERISTICHE ISOLA

<p>Nome: <input type="text" value="Myisland"/></p> <p>Descrizione: <input type="text" value="Progetto1"/></p> <p>Tipo alimentazione: <input style="border: none; border-bottom: 1px solid #ccc; background-color: #f0f0f0; width: 100%;" type="text" value="Trifase"/></p> <p>Principale Tensione: <input style="border: none; border-bottom: 1px solid #ccc; background-color: #f0f0f0; width: 100%;" type="text" value="380-415"/> v</p> <p>Direzione di montaggio: <input style="border: none; border-bottom: 1px solid #ccc; background-color: #f0f0f0; width: 100%;" type="text" value="Orizzontale"/></p> <p>Larghezza max: <input style="border: none; border-bottom: 1px solid #ccc; background-color: #f0f0f0; width: 100%;" type="text" value="112.5"/> cm</p> <p>Temperatura ambiente: <input style="border: none; border-bottom: 1px solid #ccc; background-color: #f0f0f0; width: 100%;" type="text" value="< 50"/> °C</p>	<p>Larghezza max: 112,5 cm</p> <p>Spazio disponibile: <div style="display: flex; align-items: center;"> <div style="width: 100px; height: 10px; background: linear-gradient(to right, green 75%, gray 75%);"></div> 75 % </div></p> <p>Larghezza: 23,5 cm</p> <p>Peso: 1,916 kg</p> <p>Dissipazione calore: 34,3 W</p>
--	---

Questa tabella elenca le caratteristiche principali dell' island:

Caratteristiche	Descrizione
Nome	Immettere il nome di TeSys island.
Descrizione	Immettere la descrizione.
Tipo alimentazione	Selezionare il tipo di alimentazione nell'elenco a discesa. Tipo di alimentazione: Monofase o Trifase .
Tensione principale	Selezionare la tensione principale di TeSys island nell'elenco a discesa. NOTA: I valori della tensione principale dipendono dal Tipo alimentazione selezionato e dalle Unità personalizzate , pagina 119 per la potenza nominale del motore.
Orientamento di montaggio	Selezionare l'orientamento di montaggio del dispositivo (Orizzontale o Verticale). NOTA: Se la temperatura ambiente supera i 50 ° C o se si seleziona l'orientamento di montaggio Verticale , nella selezione dello starter viene considerato il fattore di derating.
Larghezza max	Impostare la larghezza massima di TeSys island. Intervallo: 7,5 cm-112,5 cm

Caratteristiche	Descrizione
Temperatura ambiente	Selezionare la temperatura ambiente desiderata nell'elenco a discesa. Intervallo: <50 °C o ≥50 °C
Larghezza max	Visualizza la larghezza massima impostata.
Spazio disponibile	Visualizza lo spazio disponibile in TeSys island. NOTA: lo spazio disponibile viene calcolato in base alla larghezza, al consumo energetico, alle dimensioni del set di dati di input * e al numero di moduli nell'isola. NOTA: * indica che è applicabile solo al protocollo Profibus.
Larghezza	Visualizza la larghezza totale dei dispositivi configurati in TeSys island.
Massa	Visualizza il peso totale dei dispositivi configurati in TeSys island.
Dissipazione del calore	Visualizza la dissipazione del calore totale dei dispositivi configurati in TeSys island.

DISTINTA BASE

La distinta base visualizza i dispositivi e gli accessori configurati in TeSys island.

In base al tipo di avatar e ai codici prodotto dei dispositivi selezionati per comporre l'isola, nella distinta base vengono inclusi gli accessori corrispondenti.

DISTINTA BASE					
Posizione	Tipo di dispositivo	Tag nome	Riferimento	Numero avatar	Gruppo SIL
1	Accoppiatore bus - Switch Ethernet	Dispositivo 1	TPRBCEIP	A1	
2	I/O digitali – 4 IN / 2 OUT	Dispositivo4	TPRDG4x2	A3	
3	Starter SIL 4 kW	Device2	TPRSS009	A2	1
4	Interfaccia SIL	Dispositivo3	TPRSM001	A2	1
5	Starter 4 kW	Dispositivo 5	TPRST009	A4	
6	Starter 4 kW	Dispositivo 6	TPRST009	A4	

Caratteristiche	Descrizione
Posizione	Visualizza la posizione del dispositivo sul bus.
Tipo dispositivo	Visualizza il tipo di dispositivo insieme al numero di I/O e i valori di tensione e di corrente del dispositivo.
Tag nome	Visualizza il nome tag configurato per il dispositivo.
Riferimento	Visualizza il codice prodotto del dispositivo o dell'accessorio selezionato.

Caratteristiche	Descrizione
Numero Avatar	Visualizza il numero avatar associato al dispositivo o accessorio.
Gruppo SIL	Visualizza il numero del gruppo SIL del SILavatar.

VISTA FISICA

In questa sezione è visualizzata la vista fisica dei dispositivi configurati in TeSys island, con l'indicazione della posizione di ogni dispositivo nel bus.

NOTA: Si può fare doppio clic sull'immagine del dispositivo per spostarsi all'avatar associato nella scheda **Il mio avatar**.



Scheda Il mio AVATAR

Avatar

Introduzione

Avatars Gli sono rappresentazioni digitali dei moduli fisici in TeSys island.

Vi sono tre tipi di avatarsTeSys island:

- **Sistema**

Un singolo avatar che rappresenta l'intera isola provvede alla comunicazione e alla gestione dell'TeSys island. L'avatar del **Sistema** non fornisce direttamente il controllo del carico o le funzioni di protezione come gli avatars del **Dispositivo** e del **Carico**.

- **Dispositivo**

Gli avatars del **Dispositivo** forniscono la funzionalità di un singolo modulo utilizzato nell'isola, come uno starter o un modulo di I/O.

- **Carico**

Gli avatars del **Carico** forniscono una funzionalità specifica per vari tipi di carico, includendo più moduli dell'avatar in un singolo avatar. Quando si utilizzano gli avatars del carico, l'isola applica il numero di moduli, i tipi di moduli e le caratteristiche operative appropriati per il tipo di carico.

Ad esempio, un avatar del motore avanti-indietro contiene uno starter avanti, uno starter indietro e la logica operativa avanti-indietro preprogrammata.

- **Applicazione**

Gli avatars dell'**applicazione** forniscono una funzionalità specifica per diversi tipi di applicazioni, includendo più moduli sull'isola in un singolo avatar. Quando si utilizzano gli avatars dell'applicazione, l'isola applica il numero di moduli, i tipi di moduli e le caratteristiche operative appropriati per il tipo di applicazione.

Ad esempio, una pompa avatar include un modulo di ingresso uscita digitale, uno starter e una logica operativa preprogrammata.

Lista degli Avatars

La seguente tabella mostra gli avatars disponibili e le relative descrizioni:

Nome		Icona	Descrizione
Sistema Avatar			Un Avatar obbligatorio che attiva un punto singolo di comunicazione con l'isola.
Dispositivo Avatars	Contattore		Per creare o interrompere l'alimentazione di linea in un circuito elettrico
	Contattore: SIL Stop, categoria cablaggio 1/2		Per creare o interrompere l'alimentazione di linea in un circuito elettrico con categoria stop 0 o 1, categoria cablaggio 1 e 2. Categoria stop 0 o 1 in conformità con IEC 60204-1.
	Contattore: SIL Stop, categoria cablaggio 3/4		Per creare o interrompere l'alimentazione di linea in un circuito elettrico con categoria stop 0 o 1, categoria cablaggio 3 e 4. Categoria stop 0 o 1 in conformità con IEC 60204-1.

Nome	Icona	Descrizione
	I/O digitali	 <p>Forniscono il controllo di 2 uscite digitali e lo stato di 4 ingressi digitali.</p>
	I/O analogici	 <p>Forniscono il controllo di 1 uscita digitale e lo stato di 2 ingressi digitali.</p>
di carico Avatars	Interfaccia di alimentazione senza I/O (misura)	 <p>Permette di monitorare la corrente fornita a un dispositivo esterno, come un relè a stato solido, un soft starter o un variatore.</p>
	Interfaccia di alimentazione con I/O (controllo)	 <p>Permette di monitorare la corrente fornita a un dispositivo esterno e di controllare il dispositivo esterno, come ad esempio un relè a stato solido, un soft starter o un variatore.</p>
	Motore a un senso di marcia	 <p>Per gestire un motore in un senso di marcia.</p>
	Motore a un senso di marcia: SIL Stop, categoria cablaggio 1/2	 <p>Per gestire un motore in un senso di marcia, con categoria stop 0 o 1, categoria cablaggio 1 e 2. Categoria stop 0 o 1 in conformità con IEC 60204-1.</p>
	Motore a un senso di marcia: SIL Stop, categoria cablaggio 3/4	 <p>Permette di gestire un motore in un senso di marcia, con categoria stop 0 o 1, categoria cablaggio 3 e 4. Categoria stop 0 o 1 in conformità con IEC 60204-1.</p>
	Motore a due sensi di marcia	 <p>Per gestire un motore a due sensi di marcia (avanti e indietro).</p>
di carico Avatars	Motore a due sensi di marcia: SIL Stop, categoria cablaggio 1/2	 <p>Per gestire un motore a due sensi di marcia (avanti e indietro) con categoria stop 0 o 1, categoria cablaggio 1 e 2. Categoria stop 0 o 1 in conformità con IEC 60204-1.</p>
	Motore a due sensi di marcia: SIL Stop, categoria cablaggio 3/4	 <p>Per gestire un motore a due sensi di marcia (avanti e indietro), con categoria stop 0 o 1, categoria cablaggio 3 e 4. Categoria stop 0 o 1 in conformità con IEC 60204-1.</p>
	Motore YD a un senso di marcia	 <p>Per gestire un motore stella/triangolo (wye/delta) in un senso di marcia.</p>
	Motore YD a due sensi di marcia	 <p>Per gestire un motore stella/triangolo (star/delta) in due sensi di marcia (avanti e indietro).</p>
	Motore a due velocità	 <p>Per gestire un motore a due velocità.</p>
	Motore a due velocità: SIL Stop, categoria cablaggio 1/2	 <p>Per gestire un motore a due velocità, con categoria stop 0 o 1, categoria cablaggio 1 e 2. Categoria stop 0 o 1 in conformità con IEC 60204-1.</p>
	Motore a due velocità: SIL Stop, categoria cablaggio 3/4	 <p>Per gestire un motore a due velocità, con categoria stop 0 o 1, categoria cablaggio 3 e 4. Categoria stop 0 o 1 in conformità con IEC 60204-1.</p>

Nome	Icona	Descrizione
		Per gestire un motore a due velocità e a due sensi di marcia (avanti e indietro).
		Per gestire un motore a due velocità e a due sensi di marcia (avanti e indietro), con categoria stop 0 o 1, categoria cablaggio 1 e 2. Categoria stop 0 o 1 in conformità con IEC 60204-1.
		Per gestire un motore a due velocità e a due sensi di marcia (avanti e indietro), con categoria stop 0 o 1, categoria cablaggio 3 e 4. Categoria stop 0 o 1 in conformità con IEC 60204-1.
		Per gestire un carico resistivo.
		Per gestire un'alimentazione.
		Per gestire un trasformatore.
Applicazione Avatars	Pompa 	<ul style="list-style-type: none"> Per alimentare un motore collegato a una pompa. Per offrire protezione nei confronti dell'elettricità e dei sovraccarichi del motore. Funzioni aggiuntive: <ul style="list-style-type: none"> Per rilevare cavitazione, blocco. Evitare riavvio ripetitivo.
	Trasportatore 	<ul style="list-style-type: none"> Per alimentare un motore collegato a un trasportatore a un senso di marcia. Per offrire protezione nei confronti dell'elettricità e dei sovraccarichi del motore. Funzioni aggiuntive: <ul style="list-style-type: none"> Rilevamento stallo, avvio lungo, blocco
	Trasportatore a un senso di marcia: SIL Stop, categoria cablaggio 1/2 	<ul style="list-style-type: none"> Per alimentare un motore collegato a un trasportatore a un senso di marcia. Per offrire protezione nei confronti dell'elettricità e dei sovraccarichi del motore. Per la conformità a SIL Stop rimuovendo in sicurezza l'energia applicata al motore. Funzioni aggiuntive: <ul style="list-style-type: none"> Rilevamento stallo, avvio lungo, blocco
	Trasportatore a due sensi di marcia 	<ul style="list-style-type: none"> Per alimentare un motore collegato a un trasportatore a due sensi di marcia. Per offrire protezione nei confronti dell'elettricità e dei sovraccarichi del motore.

Nome		Icona	Descrizione
			Funzioni aggiuntive: <ul style="list-style-type: none"> • Rilevamento stallo, avvio lungo, blocco
	Trasportatore a due sensi di marcia: SIL Stop, categoria cablaggio 1/2		<ul style="list-style-type: none"> • Per alimentare un motore collegato a un trasportatore a due sensi di marcia. • Per offrire protezione nei confronti dell'elettricità e dei sovraccarichi del motore. • Per la conformità a SIL Stop rimuovendo in sicurezza l'energia applicata al motore. Funzioni aggiuntive: <ul style="list-style-type: none"> • Rilevamento stallo, avvio lungo, blocco
NOTA: Cat. C si riferisce alla categoria di cablaggio.			

LA MIA AVATAR

Panoramica

Questa scheda permette di modificare la topologia dell'isola. È possibile aggiungere, rimuovere, configurare e riordinare gli avatars.

NOTA: Si possono modificare i parametri della scheda **IL MIO AVATAR** solo se il dispositivo non è collegato a TeSys island (modalità non in linea).

Descrizione della scheda IL MIO AVATAR

La figura seguente mostra un esempio della scheda **IL MIO AVATAR**:

- 1 Island Spazio, pagina 48
- 2 Lista degli Avatars, pagina 49
- 3 Salva avatar personalizzato, pagina 49
- 4 Riorganizza avatar), pagina 49
- 5 Aggiungi avatar, pagina 49
- 6 Avatar Parametri, pagina 50
- 7 Parametri dispositivo, pagina 53

IslandSpazio

Lo spazio dell'TeSys island visualizza lo spazio disponibile sul TeSys island DTM Library.

Lo spazio disponibile cambia quando:

- si aggiungono degli avatars o si rimuovono dall'TeSys island;

- si modificano i codici prodotto dei dispositivi;
- si attivano o si disattivano ulteriori dispositivi sull'TeSys island.

Lista degli Avatars

Visualizza la lista degli avatars aggiunti in TeSys island DTM Library.

NOTA:

- È possibile trascinare l'avatar in una posizione richiesta (viene modificata la topologia dell'TeSys island).
- Nella lista degli avatar, è possibile fare clic sull'icona  per eliminare gli avatar da TeSys island DTM Library.

Salva personalizzato Avatar

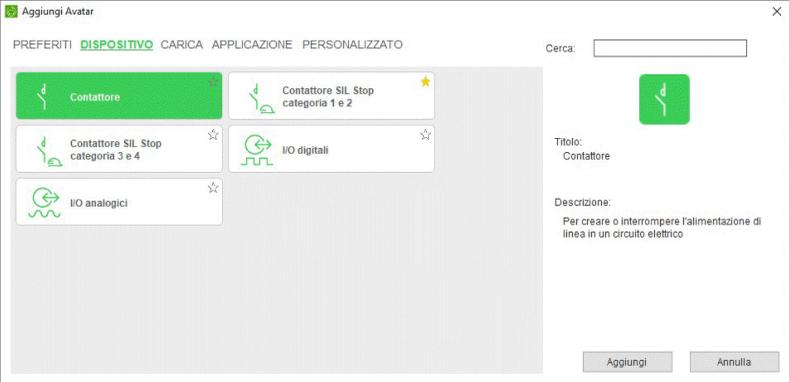
Salva gli avatars personalizzati selezionati in TeSys island DTM Library.

Riorganizza Avatar

Questa opzione aiuta l'utente a cercare di risolvere automaticamente avvertenze come "Interferenza elettromagnetica" e "Posizioni di montaggio" riorganizzando la posizione degli avatars.

Aggiungi Avatar

È possibile aggiungere gli avatars della TeSys island DTM Library. È anche possibile ricercare un avatar richiesto in base al nome dell'avatar specificato.

Passo	Azione
1	<p>Nella scheda Il mio Avatar, fare clic su Aggiungi Avatar.</p> <p>Risultato: viene visualizzata la schermata Aggiungi Avatar.</p> 
2	<p>Selezionare l'avatar nella scheda DISPOSITIVO o nella scheda CARICO o APPLICAZIONE e fare clic su Aggiungi.</p> <p>Risultato: il nuovo avatar viene aggiunto nella lista avatar.</p> <p>NOTA: Fare clic sull'icona  per aggiungere gli avatars usati di frequente nella scheda PREFERITI.</p> <p>Gli avatars personalizzati vengono visualizzati nella scheda PERSONALIZZATO.</p>

Per maggiori dettagli, vedere la sezione **Lista Avatars**, pagina 44.

PARAMETRI AVATAR

La sezione **Parametri Avatar** mostra i parametri degli avatar in base al tipo di avatar selezionato. Consente anche di modificare i parametri degli selezionati avatar.

NOTA: L'elenco di parametri descritti di seguito dipende dall'avatar selezionato.

Parametri	Descrizione
Nome Avatar	Immettere il nome dell' avatar.
Protocollo bus di campo	Selezionare il protocollo per la comunicazione con i dispositivi.
Tipo alimentazione	Selezionare il tipo di alimentazione nell'elenco a discesa.
Tensione a monte	Selezionare la tensione a monte nell'elenco a discesa.
Potenza nominale	Selezionare la potenza nominale nell'elenco a discesa.
Corrente nominale	Selezionare la corrente nominale nell'elenco a discesa.

Parametri	Descrizione
Tipo di utilizzo	Selezionare il tipo di utilizzo di un dispositivo nell'elenco a discesa: <ul style="list-style-type: none"> • Start/Stop: avvia o arresta il motore. • Inserimento: frena il motore. • A impulsi: fa funzionare il motore a basse velocità. • Resistenza⁽¹⁾: controlla i carichi non induttivi o i carichi leggermente induttivi. • Alimentazione⁽¹⁾: controlla la commutazione del banco condensatori. • Trasformatore⁽¹⁾: controlla la commutazione del trasformatore. • Compressore⁽¹⁾: controlla la commutazione del motore del compressore con reset automatico del rilascio del sovraccarico. <p>NOTA: ⁽¹⁾ Questa categoria è disponibile solo per gli avatars Contattore, Contattore: SIL Stop, categoria cablaggio 1/2 e Contattore: SIL Stop, categoria cablaggio 3/4.</p>
N. ingressi VP	Selezionare il numero di ingressi VP nell'elenco a discesa.
N. contattori VP	Selezionare il numero di contattori VP nell'elenco a discesa.
Protezione da corto circuito individuale	Selezionare il tipo di protezione da cortocircuito individuale di un dispositivo nell'elenco a discesa: <ul style="list-style-type: none"> • Si: protezione da cortocircuito applicata. • No: protezione da cortocircuito non applicata. • Tipo coordinamento 1: in condizioni di cortocircuito, il contattore o lo starter non deve presentare pericoli per le persone o le installazioni e non deve essere idoneo per un ulteriore uso senza la riparazione o la sostituzione di componenti. • Tipo coordinamento 2: in condizioni di cortocircuito, il contattore o lo starter non deve presentare pericoli per le persone o le installazioni e deve essere idoneo per un ulteriore uso. È riconosciuto il rischio di saldatura dei contatti; in questo caso il produttore deve indicare le misure da adottare riguardo la manutenzione dell'apparecchiatura. <p>NOTA:</p> <ul style="list-style-type: none"> • I valori possibili dipendono dal tipo di unità di potenza selezionata: <ul style="list-style-type: none"> ◦ Se l'unità di potenza selezionata è kW, i valori possibili sono No, Tipo coordinamento 1 e Tipo coordinamento 2. ◦ Se l'unità di potenza selezionata è hp, i valori possibili sono No e Si. • I valori nominali di Protezione da cortocircuito sono ottimizzati per interruttori TeSys™ GVL (per informazioni dettagliate, consultare il catalogo TeSys™). • Si raccomanda di non utilizzare gli interruttori GV con TeSys island per carichi che superano la classe di sgancio 15.
Monitoraggio energia carico Per i requisiti di attivazione del Monitoraggio energia carico ,	Attiva il monitoraggio dell'energia, che sorveglia il consumo di tensione, potenza ed energia del carico.

Parametri	Descrizione
vedere la sezione Condizioni per l'attivazione del parametro monitoraggio energia carico, pagina 53.	<p>Se questa funzione è attivata, nell'isola viene aggiunto un modulo di interfaccia di tensione.</p> <p>NOTA: l'isola dispone di un solo modulo di interfaccia di tensione anche se è stata attivata la funzione di monitoraggio dell'energia in più avatars.</p> <p>Per ulteriori informazioni, consultare Scheda MONITORAGGIO ENERGIA, pagina 106.</p>
Sensore di temperatura disponibile	<p>Attiva le funzioni che utilizzano il sensore di temperatura del motore.</p> <p>Se questa funzione è attivata, nell'isola viene aggiunto un modulo di I/O analogici.</p>
Gruppo SIL	<p>Immettere il numero del gruppo SIL per l'SIL avatar. Possono esservi più SIL avatars in un gruppo SIL.</p> <p>Intervallo: 1-10</p>
Controllo locale abilitato	<p>Selezionare Si per abilitare la modalità di controllo locale.</p>
Reset sgancio locale	<p>Selezionare Yes per abilitare il reset sgancio locale.</p> <p>Se questa funzione è attivata, nell'isola viene aggiunto un modulo di I/O digitale (DIOM).</p> <p>NOTA:</p> <ul style="list-style-type: none"> • Se sono attivati Controllo locale abilitato e Reset sgancio locale abilitato, Controllo locale abilitato e Reset sgancio locale abilitato saranno elencati in un modulo DIOM. • L'ingresso digitale 4 verrà assegnato a Reset sgancio locale. Se l'ingresso digitale 4 è occupato per PvSwitch 1, che è obbligatorio in alcune applicazioni, come l'avatar della pompa, verrà aggiunto un nuovo modulo DIOM e il primo ingresso del nuovo modulo DIOM verrà utilizzato per Reset sgancio locale abilitato.
Controllo Dahlander abilitato	<p>Selezionare Si per abilitare la modalità di controllo Dahlander.</p> <p>NOTA: questo parametro è disponibile solo per l' Motore a due velocità avatar.</p> <p>Disabilitato (impostazione predefinita)</p>

Condizione per l'attivazione del parametro Monitoraggio energia carico

Tipo alimentazione		Monitoraggio energia carico
Island	Avatar	
Trifase	Trifase	Può attivare la funzione se i valori di tensione dell'isola e dell'avatar sono uguali.
Trifase	Monofase	Può attivare la funzione.
Monofase	Monofase	Può attivare la funzione se i valori di tensione dell'isola e dell'avatar sono uguali.
Monofase	Trifase	Non può attivare la funzione.

PARAMETRI DISPOSITIVO

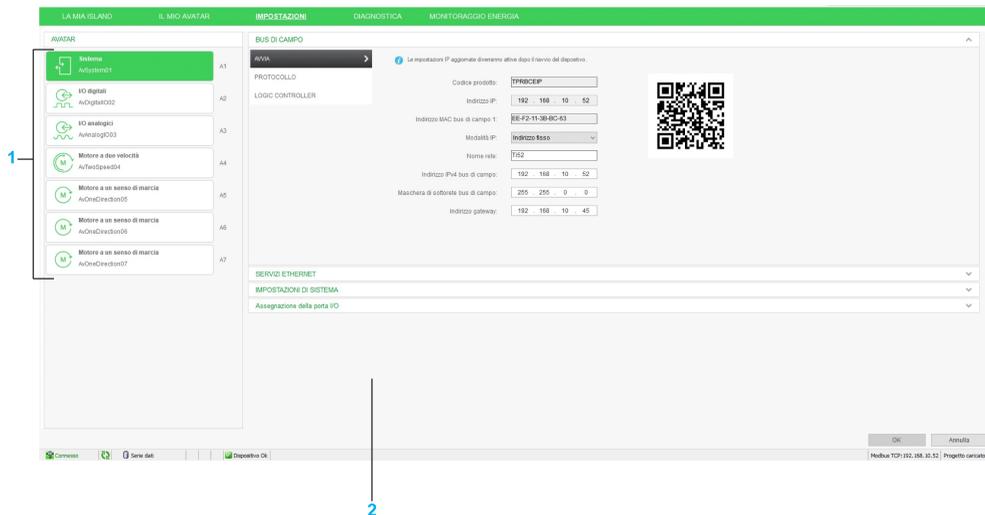
La sezione **Parametri dispositivo** visualizza la rappresentazione fisica del modulo insieme alla sua posizione sull'TeSys island. Questa sezione visualizza anche le caratteristiche dell'avatar selezionato con un'opzione per configurare il nome del tag e il codice prodotto.

Parametri	Descrizione
Tag nome	Immettere il nome del tag del dispositivo.
Codice prodotto	Visualizza il Codice in funzione del valore nominale selezionato. Si possono selezionare codici prodotto più alti se sono richieste prestazioni per impieghi gravosi.
Categoria utilizzo ¹	Indica la categoria di utilizzo del dispositivo.
Versione firmware	Visualizza la versione firmware dell'accoppiatore del bus.
Versione hardware	Visualizza la versione firmware dell'hardware.
⁽¹⁾ Questo parametro non è disponibile per l'avatar Sistema , l'avatar I/O digitali , l'avatar I/O analogici , l'avatar Interfaccia di potenza e l'avatar Interfaccia di potenza con I/O .	

Scheda IMPOSTAZIONI

Introduzione

Nella scheda **IMPOSTAZIONI** si possono configurare i parametri degli avatars selezionati. È possibile modificare il valore del parametro sia in modalità non in linea che in linea. In modalità in linea, quando si fa clic su **OK**, il DTM scrive il valore del parametro impostato nell'isola connessa.



- 1 Lista degli Avatars, pagina 54
- 2 Area di visualizzazione, pagina 54

Lista degli Avatars

Visualizza la lista degli avatars aggiunti in TeSys island.

Area di visualizzazione

Un'area di visualizzazione sul lato destro mostra i gruppi di parametri dell'avatar selezionato nella lista degli avatar.

Impostazioni Avatar sistema

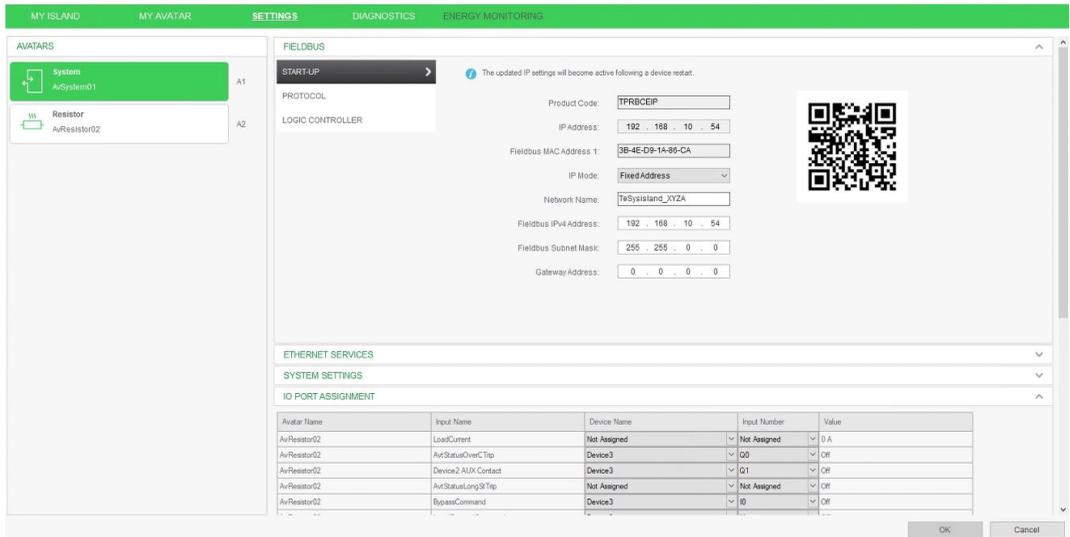
Panoramica

È possibile configurare i parametri collegati alla rete e alle porte di configurazione dell'avatar **Sistema**.

Le impostazioni dell'avatar **Sistema** sono raggruppate nel seguente modo:

- Bus di campo, pagina 55
- Servizi Ethernet, pagina 57
- Impostazioni di sistema, pagina 60
- Assegnazione porta IO, pagina 61

La figura seguente mostra un esempio di impostazioni dell'avatar **Sistema**:



BUS DI CAMPO

Sezione	Impostazione	Descrizione
AVVIO	Codice prodotto	Visualizza il codice prodotto di un del sistema avatar.
	Override DCP ⁽³⁾	Indica quando il controller usa il meccanismo di indirizzamento DCP per configurare l'accoppiatore bus, che può ignorare le impostazioni dell'indirizzo IP come Indirizzo IPv4 bus di campo, Maschera

Sezione	Impostazione	Descrizione
		di sottorete bus di campo, Indirizzo gateway, e Nome rete.
	IP Address NOTA: Per attivare le impostazioni IP modificate occorre riavviare il dispositivo.	L'indirizzo IP è definito in base alla Modalità IP selezionata.
	Indirizzo MAC bus di campo 1	Visualizza l'indirizzo MAC della porta Ethernet del bus di campo 1.
	Nome stazione PROFINET⁽³⁾	Immettere il nome che identifica il dispositivo sulla rete PROFINET.
	ID nodo Profibus⁽⁴⁾	Immettere il nome che identifica il dispositivo sulla rete PROFIBUS.
	Modalità IP	Selezionare la modalità IP nell'elenco: <ul style="list-style-type: none"> • Indirizzo fisso: quando questa opzione è selezionata, si può digitare l'indirizzo nei campi Indirizzo Ipv4 bus di campo, Maschera di sottorete bus di campo e Indirizzo gateway. • BOOTP: quando questa opzione è selezionata, il dispositivo ottiene l'indirizzo IP dal server BOOTP. • DHCP: quando questa opzione è selezionata, il dispositivo ottiene l'indirizzo IP dal server DHCP.
	Nome rete	Specificare il nome della rete.
	Indirizzo Ipv4 bus di campo⁽¹⁾	Immettere l'indirizzo IPv4 del bus di campo.
	Maschera di sottorete bus di campo⁽¹⁾	Specificare l'indirizzo della maschera di sottorete del bus di campo.
	Indirizzo gateway⁽¹⁾	Specificare l'indirizzo del gateway.
PROTOCOLLO	Protocollo bus di campo	Visualizza il Protocollo bus di campo selezionato.
	ID unità⁽²⁾	Visualizza l'ID unità Modbus TCP.
	Gestione posizionamento di sicurezza	Visualizza il modo in cui il comportamento del posizionamento di sicurezza del sistema viene gestito durante un'interruzione della comunicazione con il controller.
LOGIC CONTROLLER	Indirizzo IP client (PLC)	Immettere l'indirizzo IP del collegamento con il dispositivo client Modbus che controlla l'isola (principalmente un PLC).
	Porta client Modbus	Immettere la porta del collegamento del dispositivo client Modbus che controlla l'isola (principalmente un PLC).

Sezione	Impostazione	Descrizione
	Abilita client Modbus	Attiva o disattiva l'esclusione della connessione IP del client dall'algoritmo di gestione delle connessioni Least Recently Used (LRU) del server Modbus.
	Abilita Auto-Reset modalità degradata	Permette di abilitare o disabilitare il reset automatico della modalità degradata, che chiude automaticamente la modalità degradata quando viene ripristinata la comunicazione.
	Timeout perdita comunicazione	Imposta il valore di timeout perdita comunicazione per MODBUS/TCP .
<p>(1) Questo parametro può essere configurato quando la Modalità IP è Indirizzo fisso.</p> <p>(2) Questo parametro viene visualizzato per il protocollo del bus di campo Modbus TCP.</p> <p>(3) Questo parametro viene visualizzato per il protocollo del bus di campo PROFINET.</p> <p>(4) Questo parametro viene visualizzato per il protocollo del bus di campo PROFIBUS-DP.</p>		

SERVIZI ETHERNET

È possibile configurare i seguenti servizi Ethernet:

- **SNMP**: il Simple Network Management Protocol (SNMP) è un protocollo Internet per la gestione dei dispositivi sulle reti IP. Viene utilizzato per monitorare i dispositivi collegati alla rete.
- **SNTP**: il Simple Network Time Protocol (SNTP) è un'applicazione di sincronizzazione che consente di sincronizzare l'ora dei dispositivi collegati alla rete.
- **RSTP**: il Rapid Spanning Tree Protocol (RSTP) fornisce la tolleranza degli eventi in caso di errore dei collegamenti attivi e permette il ripristino mediante la ridondanza dei cavi.
- **FDR**: il servizio FDR (Fast Device Replacement) consente la riconfigurazione automatica di un nuovo dispositivo installato per sostituire un dispositivo esistente.

⚠ AVVERTIMENTO

POSSIBILITÀ DI COMPROMETTERE LA DISPONIBILITÀ, L'INTEGRITÀ E LA CONFIDENZIALITÀ DEL SISTEMA.

Modificare i nomi comunità SNMP predefiniti per impedire l'accesso non autorizzato al dispositivo.

Il mancato rispetto di queste istruzioni può provocare morte, gravi infortuni o danni alle apparecchiature.

Sezione	Impostazione		Descrizione
SNMP		SNMP	Abilita: abilita il servizio SNMP. Disabilita: disabilita il servizio SNMP. NOTA: Per impostazione predefinita, SNMP è disattivato.
	Indirizzo IP del gestore	Gestore 1	Immettere l'indirizzo IP del Gestore SNMP 1 . NOTA: Il gestore SNMP è un sistema centrale che permette di monitorare e controllare gli agenti SNMP.
		Gestore 2	Immettere l'indirizzo IPSNMP del Gestore 2 .
	Agente	Ubicazione sistema	Specificare l'ubicazione del sistema.
		Contatto di sistema	Specificare il contatto di sistema. NOTA: Il Contatto di sistema è un punto di contatto che permette di ottenere informazioni sul sistema.
	Nome comunità	Get	Le richieste vengono inviate dal gestore SNMP all'agente per recuperare i dati. NOTA: Il valore predefinito è pubblico . Per garantire una maggiore sicurezza, si consiglia di modificare il nome comunità predefinito.
		Set	Le richieste vengono inviate dal gestore SNMP all'agente per modificare i dati. NOTA: Il valore predefinito è privato . Per garantire una maggiore sicurezza, si consiglia di modificare il nome comunità predefinito.
		Trap (segnalazione)	Le richieste vengono inviate dal gestore SNMP all'agente per trovare i dati disponibili. NOTA: Il valore predefinito è avviso . Per garantire una maggiore sicurezza, si consiglia di modificare il nome comunità predefinito.
	SNTP	Configurazione SNTP	SNTP
Indirizzo server SNTP principale			Immettere l'indirizzo IP del server SNTP principale.
Indirizzo server SNTP secondario			Immettere l'indirizzo IP del server SNTP secondario.
Periodo di polling			Selezionare l'intervallo di scansione per il controllo del cambiamento dell'ora.
RSTP	Abilita RSTP	Attiva o Disattiva il servizio RSTP.	

Sezione	Impostazione		Descrizione
	NOTA: per attivare le impostazioni modificate occorre riavviare il dispositivo.		
	Stato funzionamento RSTP	Priorità identificativo bridge	Selezionare la priorità nell'elenco a discesa. NOTA: La Priorità bridge è un valore a 2 byte per il contatore, che permette di stabilire la posizione relativa del contatore nella gerarchia RSTP.
FDR⁽¹⁾ NOTA: È possibile attivare FDR solo se la Modalità IP selezionata è DHCP .	Controllo avvio funzione FDR dispositivo	Abilita FDR	Selezionare Sì per abilitare o No per disabilitare il servizio FDR.
	Pianificazione FDR dispositivo	Sincronizzazione FDR - Abilita	Selezionare Sì per abilitare la sincronizzazione FDR, che invia i dati di configurazione del dispositivo al server FDR a intervalli regolari.
		Periodo sincronizzazione FDR	Imposta l'intervallo di tempo per la sincronizzazione automatica.
⁽¹⁾ Questo parametro viene visualizzato per EtherNet/IP e Modbus TCP Protocollo bus di campo .			

IMPOSTAZIONI DI SISTEMA

Sezione	Impostazione	Descrizione
IMPOSTAZIONI	Conservazione dati modalità Forzatura	<p>Attiva o Disattiva la conservazione dati modalità forzatura.</p> <p>Se abilitata, l'accoppiatore bus conserva i dati della modalità forzatura (comandi della modalità forzatura agli ingressi e alle uscite dell'avatar) durante un ciclo di spegnimento/accensione o il riavvio del sistema.</p> <p>Se disabilitata, l'accoppiatore bus non conserva i dati della modalità forzatura durante un ciclo di spegnimento/accensione o il riavvio del sistema.</p>
TENSIONE ALIMENTAZIONE NOTA: Le impostazioni di Tensione alimentazione sono visualizzate nella scheda Impostazioni se è stata attivata l'opzione Monitoraggio energia carico per un avatar selezionato. Per abilitare questa opzione, selezionare la scheda Il mio Avatar → Parametri Avatar > Monitoraggio energia carico e selezionare Si .	Livello riduzione tensione	Impostare il livello di riduzione della tensione.
	Livello aumento tensione	Impostare il livello dell'aumento di tensione.

ASSEGNAZIONE PORTA IO

Per ulteriori informazioni, consultare ASSEGNAZIONE PORTA IO, pagina 61.

ASSEGNAZIONE PORTA IO

La sezione **ASSEGNAZIONE PORTA IO** visualizza le porte assegnate agli I/O dell'avatar e lo stato di sgancio del motore.

La figura seguente mostra un esempio della sezione **ASSEGNAZIONE PORTA IO**:

Nome Avatar	Nome I/O	Nome dispositivo	Numero I/O	Valore
AvOneDirection02	LoadCurrent	Non assegnato	Non assegnato	0 A
AvOneDirection02	AvtStatusThOverTrip	Non assegnato	Non assegnato	Speinto
AvOneDirection02	AvtStatusIamTrip	Non assegnato	Non assegnato	Speinto
AvOneDirection02	AvtStatusLongSt.Trip	Non assegnato	Non assegnato	Speinto
AvOneDirection02	AvtStatusStall.Trip	Non assegnato	Non assegnato	Speinto
AvOneDirection02	BypassCommand	Device3	I0	Speinto
AvOneDirection02	LocalForwardCommand	Device3	I1	Speinto
AvOneDirection02	ManualModeOverride	Device3	I2	Speinto
AvOneDirection02	LocalTripReset	Device3	I3	Speinto
AvOneDirection02	Device2_AUX_Contact	Non assegnato	Non assegnato	Speinto

Nome	Descrizione
Nome Avatar	Visualizza il nome dell' avatar. NOTA: Il campo non è modificabile nella pagina IMPOSTAZIONI . Il nome viene ricavato dalla scheda Il mio Avatar .
Nome I/O	Visualizza l'ingresso/uscita analogico e l'ingresso/ uscita digitale insieme al contatto ausiliario dell'avviatore. NOTA: Questo campo non è modificabile.
Nome dispositivo di I/O	Visualizza il nome del dispositivo di ingresso/uscita DIOM/AIOM. NOTA: L'utente può selezionare il dispositivo I/O assegnato nell'avatar dal menu a discesa.
Numero I/O	Visualizza il nome del numero di ingresso/uscita. NOTA: L'utente può selezionare il numero di ingresso/uscita assegnato nell'avatar dal menu a discesa.
Valore	Visualizza il valore. NOTA: Il valore viene aggiornato con il valore reale se TeSys island è in modalità in linea.

Assegnazione del modulo di I/O a più Avatars

I moduli di I/O digitali TPRDG4X2 o i moduli di I/O analogici TPRAN2X1 possono essere assegnati a più avatars. Vedere *Ottimizzazione I/O*, pagina 62.

NOTA: All'interfaccia di potenza è possibile assegnare solo un modulo analogico avatar.

Il numero di moduli di I/O analogici aggiunti a TeSys island è basato sul numero di ingressi VP e di sensori di temperatura configurati negli avatars.

Il numero di moduli di I/O digitali aggiunti a TeSys island è basato sul numero di contattori VP e sulla configurazione di **Controllo locale attivato** o **Reset sgancio locale attivato** selezionata negli avatars.

NOTA: I moduli di I/O assegnati agli avatars dell'applicazione come parte della configurazione predefinita non possono essere rimossi. Se l'avatar dell'applicazione viene rimosso, viene eliminato anche il modulo I/O. Gli I/O aggiunti come parte del contactore VP/ingresso VP possono essere ottimizzati.

Ottimizzazione I/O

La porta I/O non utilizzata di un avatar può essere utilizzata da un altro avatar mediante la funzione **Ottimizzazione I/O**. L'utente può fare clic sul pulsante **Ottimizzazione I/O** per ottimizzare le assegnazioni della porta I/O e memorizzare la configurazione di TeSys island.

La figura seguente mostra un esempio della sezione **Ottimizzazione I/O**:

Nome Avatar	Nome I/O	Nome dispositivo	Numero I/O	Valore
AvOneDirection02	LoadCurrent	Non assegnato	Non assegnato	0 A
AvOneDirection02	AvtStatusThOverTrip	Non assegnato	Non assegnato	Spento
AvOneDirection02	AvtStatusJamTrip	Non assegnato	Non assegnato	Spento
AvOneDirection02	AvtStatusLongSt Trip	Non assegnato	Non assegnato	Spento
AvOneDirection02	AvtStatusStall Trip	Non assegnato	Non assegnato	Spento
AvOneDirection02	BypassCommand	Device3	ID	Spento
AvOneDirection02	LocalForwardCommand	Device3	I1	Spento
AvOneDirection02	ManualModeOverride	Device3	I2	Spento
AvOneDirection02	Device2 AUX Contact	Non assegnato	Non assegnato	Spento
AvTwoDirection03	LoadCurrent	Non assegnato	Non assegnato	0 A
AvTwoDirection03	AvtStatusThOverTrip	Non assegnato	Non assegnato	Spento
AvTwoDirection03	AvtStatusJam Trip	Non assegnato	Non assegnato	Spento
AvTwoDirection03	AvtStatusLongSt Trip	Non assegnato	Non assegnato	Spento
AvTwoDirection03	AvtStatusStall Trip	Non assegnato	Non assegnato	Spento
AvTwoDirection03	Local Trip/Reset	Device 7	ID	Spento
AvTwoDirection03	Device4 AUX Contact	Non assegnato	Non assegnato	Spento
AvTwoDirection03	Device5 AUX Contact	Non assegnato	Non assegnato	Spento

Il pulsante **Ottimizzazione I/O** esegue l'algoritmo seguente:

Se l'algoritmo rileva un numero di punti di I/O inutilizzati maggiore o uguale al numero massimo di punti di I/O di un modulo di I/O, avvia l'ottimizzazione.

Ad esempio:

- **Scenario 1:** rilevamento di 4 o più ingressi digitali inutilizzati e 2 o più uscite digitali - è possibile rimuovere almeno un DIOM.
- **Scenario 2:** rilevamento di 2 o più ingressi analogici inutilizzati e 1 o più uscite analogiche; è possibile rimuovere almeno un AIOM.

Se lo scenario 1 o lo scenario 2 è vero, l'algoritmo riempirà l'I/O logico configurato nell'I/O fisico nell'ordine della configurazione dell'avatar.

L'utente deve confermare facendo clic sul pulsante **Applica** per salvare la configurazione o fare clic su **Annulla** per ignorare la configurazione.

Se l'**Ottimizzazione I/O** non è possibile con le opzioni della porta selezionate, viene visualizzato un messaggio a comparsa.

I moduli di I/O inutilizzati che devono essere rimossi dalla configurazione dell'avatar verranno aggiunti come dispositivo avatar alla configurazione.

NOTA:

- Per l'ASSEGNAZIONE PORTA IO, il dispositivo avatar deve spostarsi in cima a tutti i carichi o le applicazioni avatar
- Come prima cosa occorre configurare i parametri avatar, quindi eseguire l'ottimizzazione degli I/O o del dispositivo. Ogni volta che si verifica una variazione dei parametri avatar l'ASSEGNAZIONE PORTA IO deve essere ricontrollata prima di procedere all'ottimizzazione IO.

Ottimizzazione dei dispositivi

La funzione di ottimizzazione dispositivo consente all'utente di aggiornare la configurazione di TeSys island rimuovendo i moduli di I/O non utilizzati. Facendo clic sul pulsante **Ottimizzazione dispositivo**, i dispositivi di I/O inutilizzati vengono rimossi dalla configurazione di TeSys island.

NOTA: L'algoritmo di **ottimizzazione del dispositivo** viene eseguito indipendentemente dall'**ottimizzazione dell'IO** ed è completamente opzionale per un utente.

Durante la modalità offline, l'utente può scaricare la configurazione aggiornata di TeSys island facendo clic sull'opzione **Memorizza su dispositivo**.

Elenco dei contatti ausiliari in ASSEGNAZIONE PORTA IO

Le informazioni di contatto ausiliarie di ogni starter configurato di un avatar possono essere assegnate solo all'uscita digitale e visualizzate nella tabella **ASSEGNAZIONE PORTA IO**.

Lo stato dei contatti ausiliari può essere configurato/selezionato solo sulle uscite digitali del modulo DIOM o non assegnato ad alcun modulo.

Per impostazione predefinita, questi I/O logici non vengono assegnati ad alcuna uscita digitale; l'utente deve assegnarli manualmente a qualsiasi uscita digitale non utilizzata.

Quando a una singola uscita sono assegnati più stati dei contatti ausiliari, l'uscita viene attivata se uno qualsiasi degli ingressi è alto.

Se non ci sono abbastanza punti I/O inutilizzati per le informazioni di stato, l'utente vuole assegnare un punto I/O e quindi aggiungere un dispositivo IO o un **Dispositivo** avatar IO alla configurazione principale.

NOTA: Per il contatto ausiliario, DIOM (Q0, Q1) è disponibile per la selezione nella colonna "Numero I/O".

Se non vi sono sufficienti punti di I/O inutilizzati per l'assegnazione dello stato del contatto ausiliario, l'utente deve aggiungere DIOM avatar dalla scheda Configurazione **dispositivo** avatar.

Elenco degli I/O nella tabella di ASSEGNAZIONE PORTA IO

I/O digitali

Le informazioni sullo stato di sgancio vengono elencate nell'**ASSEGNAZIONE PORTA IO** e assegnata a un'uscita digitale.

I seguenti I/O digitali sono elencati nella tabella **ASSEGNAZIONE PORTA IO**:

Stato sgancio	Sovraccarico termico
	Inceppamento
	Avviamento prolungato
	Stallo
	Corrente insufficiente
	Sovracorrente
	Corrente di terra rilevata
I/O locali	Controllo locale*
	Reset sgancio locale
	Override del funzionamento manuale
	Comando di bypass
Contatto AUX starter	Contatto ausiliario

Contattori VP	Contattori VP (da 0 a 5)
<p>1. *Il controllo locale comprende i seguenti comandi elencati di seguito:</p> <ul style="list-style-type: none"> • LocalForwardCommand • LocalReverseCommand • LocalLowSpeedForwardCommand • LocalHighSpeedForwardCommand • LocalLowSpeedReverseCommand • LocalHighSpeedReverseCommand <p>NOTA: In base al tipo di avatar selezionato, sarà disponibile uno dei controlli elencati in precedenza.</p> <p>2. *Questo vale solo per PIM con IO avatar.</p> <ul style="list-style-type: none"> • Comando LocalOutput1 • Comando LocalOutput2 <p>Si raccomanda di non assegnare più segnali di controllo locale a un singolo ingresso.</p>	

I/O analogici

Per un punto di uscita analogico, sono disponibili opzioni di campo (-10 Vcc/+10 Vcc, 0 Vcc/ +10 Vcc, 0 mA/20 mA, 4 mA/ 20 mA).

I seguenti I/O analogici sono elencati in **ASSEGNAZIONE PORTA IO** :

I/O analogici	Corrente di carico
	Surriscaldamento motore
	Ingresso PV (0...5)

La corrente di carico può essere assegnata all'uscita analogica. Il surriscaldamento del motore e l'ingresso VP possono essere assegnati solo agli I/O analogici.

Elenco porte I/O

La tabella seguente mostra l'elenco dei possibili ingressi/uscite digitali e analogici per ogni avatar, che saranno elencati nella tabella di ASSEGNAZIONE PORTA IO.

Nella tabella seguente, **Ok** indica i dati particolari per quel particolare avatar.

Nome	I/O digitali				I/O analogici		
	Stato sgancio	I/O locali	Contatto ausiliario	Contattore VP	Corrente di carico	Surriscaldamento motore	Ingresso VP
Sistema avatar	-	-	-	-	-	-	-
Contattore	-	-	Ok	-	-	-	-
Contattore: SIL Stop, categoria cablaggio 1/2 ¹	-	-	Ok	-	-	-	-
Contattore: SIL Stop, categoria cablaggio 3/4 ²	-	-	Ok	-	-	-	-
I/O digitali	-	-	-	-	-	-	-
I/O analogici	-	-	-	-	-	-	-
Interfaccia di potenza senza I/O (misura)	-	-	-	-	Ok	Ok	-
Interfaccia di potenza con I/O (controllo)	Ok	Ok	-	-	Ok	Ok	-
Motore a un senso di marcia	Ok	Ok	Ok	Ok	Ok	Ok	Ok
Motore a un senso di marcia: SIL Stop, categoria cablaggio 1/2	Ok	Ok	Ok	-	Ok	Ok	-
Motore a un senso di marcia: SIL Stop, categoria cablaggio 3/4	Ok	Ok	Ok	-	Ok	Ok	-
Motore a due sensi di marcia	Ok	Ok	Ok	Ok	Ok	Ok	Ok
Motore a due sensi di marcia: SIL Stop, categoria cablaggio 1/2	Ok	Ok	Ok	-	Ok	Ok	-
Motore a due sensi di marcia: SIL Stop, categoria cablaggio 3/4	Ok	Ok	Ok	-	Ok	Ok	-
Motore YD a un senso di marcia	Ok	Ok	Ok	Ok	Ok	Ok	Ok
Motore YD a due sensi di marcia	Ok	Ok	Ok	Ok	Ok	Ok	Ok

Nome	I/O digitali				I/O analogici		
	Stato sgancio	I/O locali	Contatto ausiliario	Contattore VP	Corrente di carico	Surriscaldamento motore	Ingresso VP
Motore a due velocità	Ok	Ok	Ok	Ok	Ok	Ok	Ok
(1) Livello di integrità della sicurezza secondo la norma IEC 61508. Categoria cablaggio 1 e 2 in conformità con ISO 13849.							
(2) Livello di integrità della sicurezza secondo la norma IEC 61508. Categoria cablaggio 3 e 4 in conformità con ISO 13849.							
Motore a due velocità: SIL Stop, categoria cablaggio 1/2	Ok	Ok	Ok	-	Ok	Ok	-
Motore a due velocità: SIL Stop, categoria cablaggio 3/4	Ok	Ok	Ok	-	Ok	Ok	-
Motore a due velocità e a due sensi di marcia	Ok	Ok	Ok	Ok	Ok	Ok	Ok
Motore a due velocità e due sensi di marcia: SIL Stop, categoria cablaggio 1/2	Ok	Ok	Ok	-	Ok	Ok	-
Motore a due velocità e due sensi di marcia: SIL Stop, categoria cablaggio 3/4	Ok	Ok	Ok	-	Ok	Ok	-
Resistenza	Ok	Ok	Ok	-	Ok	-	-
Alimentazione	Ok	Ok	Ok	-	Ok	-	-
Trasformatore	Ok	Ok	Ok	-	Ok	-	-
Pompa	Ok	Ok	Ok	Ok	Ok	Ok	Ok
Trasportatore a un senso di marcia	Ok	Ok	Ok	Ok	Ok	Ok	Ok
Trasportatore a un senso di marcia: SIL Stop, categoria cablaggio 1/2	Ok	Ok	Ok	Ok	Ok	Ok	Ok

Nome	I/O digitali				I/O analogici		
	Stato sgancio	I/O locali	Contatto ausiliario	Contattore VP	Corrente di carico	Surriscaldamento motore	Ingresso VP
Trasportatore a due sensi di marcia	Ok	Ok	Ok	Ok	Ok	Ok	Ok
Trasportatore a due sensi di marcia: SIL Stop, categoria cablaggio 1/2	Ok	Ok	Ok	Ok	Ok	Ok	Ok

La figura seguente mostra un esempio di stato di sgancio predefinito per l'avatar del **motore monodirezionale**.

LA MIA ISLAND	IL MIO AVATAR	IMPOSTAZIONI	DIAGNOSTICA	MONITORAGGIO ENERGIA																																			
<div style="display: flex;"> <div style="flex: 1;"> <p>AVATAR</p> <div style="border: 1px solid gray; padding: 5px; margin-bottom: 5px;"> <p>Sistema AvSystem01</p> <p>A1</p> </div> <div style="border: 1px solid gray; padding: 5px;"> <p>Motore a un senso di marcia AvOneDirection02</p> <p>A2</p> </div> </div> <div style="flex: 2;"> <p>Assegnazione della porta I/O</p> <table border="1"> <thead> <tr> <th>Nome Avatar</th> <th>Nome I/O</th> <th>Nome dispositivo</th> <th>Numero I/O</th> <th>Valore</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>AvOneDirection02</td> <td>LoadCurrent</td> <td>Non assegnato</td> <td>Non assegnato</td> <td>0 A</td> </tr> <tr> <td>AvOneDirection02</td> <td>AvtStatusThOverTrip</td> <td>Non assegnato</td> <td>Non assegnato</td> <td>Spento</td> </tr> <tr> <td>AvOneDirection02</td> <td>AvtStatusJamTrip</td> <td>Non assegnato</td> <td>Non assegnato</td> <td>Spento</td> </tr> <tr> <td>AvOneDirection02</td> <td>AvtStatusLongStTrip</td> <td>Non assegnato</td> <td>Non assegnato</td> <td>Spento</td> </tr> <tr> <td>AvOneDirection02</td> <td>AvtStatusStallTrip</td> <td>Non assegnato</td> <td>Non assegnato</td> <td>Spento</td> </tr> <tr> <td>AvOneDirection02</td> <td>Device2 AUX Contact</td> <td>Non assegnato</td> <td>Non assegnato</td> <td>Spento</td> </tr> </tbody> </table> </div> </div>					Nome Avatar	Nome I/O	Nome dispositivo	Numero I/O	Valore	AvOneDirection02	LoadCurrent	Non assegnato	Non assegnato	0 A	AvOneDirection02	AvtStatusThOverTrip	Non assegnato	Non assegnato	Spento	AvOneDirection02	AvtStatusJamTrip	Non assegnato	Non assegnato	Spento	AvOneDirection02	AvtStatusLongStTrip	Non assegnato	Non assegnato	Spento	AvOneDirection02	AvtStatusStallTrip	Non assegnato	Non assegnato	Spento	AvOneDirection02	Device2 AUX Contact	Non assegnato	Non assegnato	Spento
Nome Avatar	Nome I/O	Nome dispositivo	Numero I/O	Valore																																			
AvOneDirection02	LoadCurrent	Non assegnato	Non assegnato	0 A																																			
AvOneDirection02	AvtStatusThOverTrip	Non assegnato	Non assegnato	Spento																																			
AvOneDirection02	AvtStatusJamTrip	Non assegnato	Non assegnato	Spento																																			
AvOneDirection02	AvtStatusLongStTrip	Non assegnato	Non assegnato	Spento																																			
AvOneDirection02	AvtStatusStallTrip	Non assegnato	Non assegnato	Spento																																			
AvOneDirection02	Device2 AUX Contact	Non assegnato	Non assegnato	Spento																																			

Tutte le informazioni di stato di ciascun avatar sono visualizzate come I/O logici nella tabella **ASSEGNAZIONE PORTA IO** nelle impostazioni dell'avatar di **Sistema** tranne che per l'avatar Interfaccia di alimentazione.

NOTA: Per l'avatar **interfaccia di alimentazione con IO** è applicabile l'assegnazione I/O.

Questi I/O logici non verranno assegnati al dispositivo; l'utente deve assegnarli manualmente a qualsiasi uscita analogica o digitale non utilizzata.

Quando a una singola uscita digitale sono assegnati più ingressi, l'uscita viene attivata se uno degli ingressi è alto.

Quando si assegna un ingresso analogico a un'uscita analogica, l'uscita viene attivata con lo stesso valore dell'ingresso analogico.

- Per DIOM, i numeri di porta I/O disponibili sono (I0, I1, I2, I3, Q0, Q1)
- Per AIOM, i numeri di porta I/O disponibili sono (I0+/I0-, I1+/I1-, O+/O-)

NOTA: Se l'utente seleziona il sensore NI100 o N1000 o PT 100 o PT1000 nell'ingresso PV, NC0 e NC1 verranno aggiunti nella porta di ingresso della tabella **ASSEGNAZIONE PORTA IO**.

Se non ci sono abbastanza punti I/O inutilizzati per le informazioni di stato e l'utente vuole assegnare un punto I/O, occorre aggiungere un dispositivo I/O o un avatar di **dispositivo I/O** alla configurazione principale.

Assegnazioni possibili

La seguente sezione descrive le assegnazioni possibili di ingressi/uscite digitali e analogici.

- Lo stato di sgancio può essere assegnato solo all'uscita del modulo DIOM.
- Gli I/O locali possono essere assegnati solo all'ingresso del modulo DIOM.
- Lo stato dei contatti ausiliari può essere configurato/selezionato solo sull'uscita digitale del modulo DIOM o non assegnato ad alcun modulo.
- Il **contattore VP** può essere configurato/selezionato solo sull'ingresso digitale del modulo DIOM.
- La corrente di carico può essere configurata/selezionata solo sull'uscita analogica del modulo AIOM o non assegnata ad alcun modulo.
- Il **surriscaldamento del motore** può essere configurato/selezionato solo sull'ingresso analogico del modulo AIOM.
- L'**ingresso VP** può essere configurato/selezionato solo per l'ingresso analogico del modulo AIOM.

Elenco delle porte obbligatorie o opzionali

- Lo stato sgancio e lo stato contatto ausiliario sono opzionali, ossia non possono essere assegnati ad alcun modulo I/O.
- Contattore VP, I/O locale, corrente di carico, surriscaldamento motore, ingresso VP devono essere assegnati al modulo I/O nel TeSys island.
- Modulo I/O aggiunto per impostazione predefinita per avatar come PIM con IO avatar, l'applicazione avatars non parteciperà all'ottimizzazione I/O.

Impostazioni Avatar switch

Panoramica

Le sezioni seguenti descrivono le impostazioni di **Contattore**, **Contattore: SIL Stop**, **categoria cablaggio 1/2** e **Contattore: SIL Stop**, **categoria cablaggio 3/4** avatars.

Le impostazioni del contattore avatars sono raggruppate nel seguente modo:

- Impostazioni generali, pagina 70
- Protezione elettrica, pagina 71
- Reset automatico, pagina 73

La figura seguente mostra un esempio di impostazioni del **contattore** avatar:

The screenshot shows the configuration page for an Avatar switch. The top navigation bar includes 'LA MIA ISLAND', 'IL MIO AVATAR', 'IMPOSTAZIONI', 'DIAGNOSTICA', and 'MONITORAGGIO ENERGIA'. The main content area is titled 'AVATAR' and contains a list of components on the left and configuration options on the right. The 'IMPOSTAZIONI GENERALI' section shows 'FLA' set to 0.10 A. The 'PROTEZIONE ELETTRICA' section includes 'PERDITA FASE DI CORRENTE' (Abilita), 'RILEVAMENTO CORRENTE DI TERRA' (3 sec), 'SBILANCIAMENTO FASE DI CORRE...' (80%), and 'INVERSIONE DI FASE'. The 'RESET AUTOMATICO' section shows 'Tentativi Auto-Reset max' set to 0 and 'Timer Auto-Reset' set to 1200 sec.

IMPOSTAZIONI GENERALI

Per gli selezionati sono disponibili le seguenti impostazioni generali avatars:

Sezione	Impostazione	Descrizione
FLA	Ir (FLA)	<p>Imposta la corrente nominale del motore.</p> <p>NOTA: FLA (Amperaggio a pieno carico) si riferisce alla corrente nominale del motore (Ir) al carico nominale e alla tensione nominale. È la quantità di corrente (A) che il motore assorbe dal sistema elettrico quando produce la sua potenza di uscita nominale.</p>

PROTEZIONE ELETTRICA

Gli avatars con funzioni di protezione elettrica attivano le condizioni elettriche rilevate tra starter e carico ed emettono un allarme o uno sgancio. Per gli selezionati sono disponibili le seguenti impostazioni di protezione elettrica avatars:

Sezione	Impostazione	Descrizione
PERDITA FASE DI CORRENTE⁽¹⁾	Sgancio perdita fase di corrente	Attiva o Disattiva lo sgancio per perdita di fase di corrente. Se questa funzione è abilitata, viene attuato uno sgancio quando lo sbilanciamento di fase di corrente supera il Livello sgancio perdita fase di corrente nello Stato avviamento motore o nello Stato funzionamento motore per un periodo superiore al Ritardo sgancio perdita fase di corrente .
	Ritardo sgancio perdita fase di corrente	Imposta il ritardo dello sgancio per perdita di fase di corrente.
	Livello sgancio perdita fase di corrente	Visualizza il livello dello sgancio. NOTA: Il livello dello sgancio è fissato all'80% e non può essere modificato.
RILEVAMENTO CORRENTE DI TERRA	Sgancio corrente di terra	Attiva o Disattiva lo sgancio per corrente di terra. Se questa funzione è attivata, viene attuato uno sgancio quando la corrente di terra supera il Livello sgancio corrente di terra per un periodo superiore al Ritardo sgancio corrente di terra .
	Ritardo sgancio corrente di terra	Imposta il ritardo dello sgancio per la corrente di terra.
	Livello sgancio corrente di terra	Imposta il livello dello sgancio per la corrente di terra.
	Allarme corrente di terra	Attiva o Disattiva l'allarme di corrente di terra. Questa funzione è attivata per indicare che la corrente di terra supera il Livello allarme corrente di terra .
	Livello allarme corrente di terra	Imposta la percentuale del livello di allarme per la corrente di terra.
SBILANCIAMENTO FASE DI CORRENTE⁽¹⁾	Sgancio sbilanciamento fase di corrente	Attiva o Disattiva lo sgancio per sbilanciamento di fase di corrente. Gli Avatars impostati al funzionamento trifase, con la funzione Sgancio sbilanciamento fase di corrente attivata, attuano uno sgancio quando lo sbilanciamento nella corrente di fase supera il Livello sgancio sbilanciamento fase di corrente :

Sezione	Impostazione	Descrizione
		<ul style="list-style-type: none"> Nello stato di avviamento motore per un periodo superiore al Ritardo sgancio sbilanciamento fase di corrente - Avvio. oppure Nello stato di funzionamento motore per un periodo superiore al Ritardo sgancio sbilanciamento fase di corrente - In funzione. <p>È possibile configurare ritardi di sgancio separati per lo stato di funzionamento e lo stato di avviamento.</p>
	Ritardo sgancio sbilanciamento fase di corrente - Avvio	Imposta il ritardo dello sgancio per uno sbilanciamento della fase di corrente nello stato di avviamento del motore.
	Ritardo sgancio sbilanciamento fase di corrente - In funzione	Imposta il ritardo dello sgancio per uno sbilanciamento della fase di corrente nello stato di funzionamento del motore.
	Livello sgancio sbilanciamento fase di corrente	Imposta la percentuale del livello di sgancio per lo sbilanciamento della fase di corrente.
	Allarme sbilanciamento fase di corrente	<p>Attiva o Disattiva l'allarme sbilanciamento fase di corrente.</p> <p>Gli Avatars impostati sul funzionamento trifase, con la funzione Allarme sbilanciamento fase di corrente attivato, indicano quando lo sbilanciamento nella corrente di fase supera l'Allarme sbilanciamento fase di corrente.</p>
	Livello allarme sbilanciamento fase di corrente	Imposta la percentuale del livello di allarme per lo sbilanciamento della fase di corrente.
INVERSIONE DI FASE⁽¹⁾	Sgancio inversione fase di corrente	<p>Attiva o Disattiva lo sgancio inversione fase di corrente.</p> <p>Se questa funzione è attivata, viene attuato uno sgancio quando la sequenza della fase di corrente rilevata non corrisponde all'impostazione della sequenza della fase di corrente di 100 ms.</p> <p>NOTA: non esiste un allarme per l'inversione della fase di corrente. Questa funzione non è modificabile.</p>
	Sequenza fase di corrente	Selezionare l'ordine delle fasi (ABC o ACB) a rotazione per l' avatar.
⁽¹⁾ Questo parametro è visualizzato se il Tipo di alimentazione è Trifase .		

RESET AUTOMATICO

Per maggiori dettagli, vedere RESET AUTOMATICO, pagina 81.

Impostazioni avatar I/O analogico

Panoramica

La figura seguente mostra un esempio di impostazioni dell'avatar **I/O analogico**:



CONFIGURAZIONE

Sezione	Impostazione	Descrizione
INGRESSO	Tipo di ingresso analogico 0	Selezionare il tipo di ingresso analogico nell'elenco a discesa.
	Tipo di ingresso analogico 1	
USCITA	Tipo di uscita analogica 0	Selezionare il tipo di uscita analogica nell'elenco a discesa.

Impostazioni Avatar Carico

Panoramica

Le impostazioni degli avatars **CARICO** sono descritte nelle sezioni che seguono.

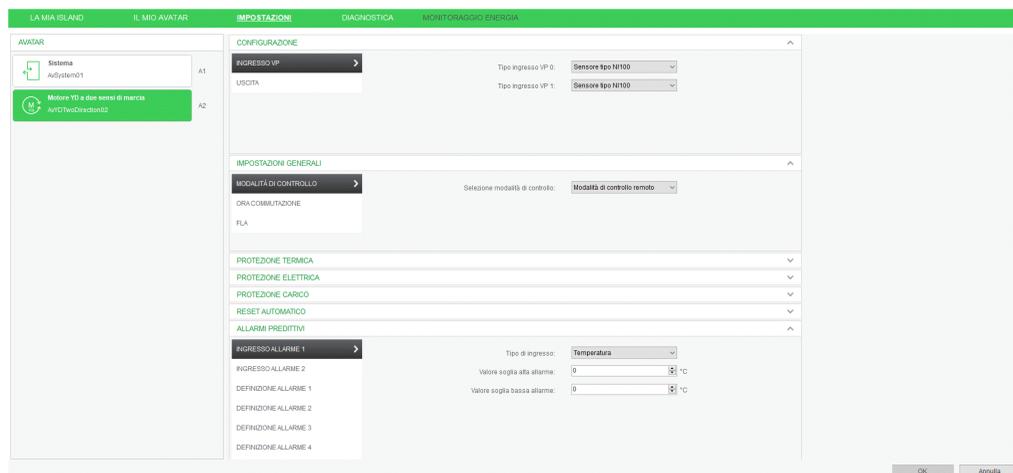
NOTA: Le impostazioni degli Caricoavatars, pagina 44 sono visualizzate in base al tipo di avatar selezionato.

Le impostazioni degli avatars sono raggruppate nel seguente modo:

- Configurazione, pagina 74

- Impostazioni generali, pagina 75
- Protezione termica, pagina 75
- Protezione elettrica, pagina 76
- Protezione carico, pagina 78
- Reset automatico, pagina 81
- Allarmi predittivi, pagina 82

La figura seguente mostra un esempio di impostazioni dell'avatar **Motore YD a due sensi di marcia**:



CONFIGURAZIONE

Per gli selezionati sono disponibili le seguenti impostazioni avatars:

Sezione	Impostazione	Descrizione
INGRESSO VP	Tipo ingresso VP NOTA: le impostazioni Tipo ingresso VP vengono visualizzate se è stato impostato il numero di N. ingressi VP per l'avatar selezionato. Per impostare, selezionare la scheda Il mio Avatar → Parametri Avatar e quindi N. ingressi VP da 0 a 5.	Selezionare il tipo di ingresso analogico da misurare.

IMPOSTAZIONI GENERALI

Per gli selezionati sono disponibili le seguenti impostazioni generali avatars:

Sezione	Impostazione	Descrizione
ORA COMMUTAZIONE	Timer Y/D⁽¹⁾	Imposta la data Y/D. NOTA: il timer Y/D permette di modificare la connessione del circuito da stella a triangolo quando il motore raggiunge il numero di giri nominale specificato.
FLA	Ir (FLA)	Imposta la corrente nominale del motore. NOTA: FLA (Amperaggio a pieno carico) si riferisce alla corrente nominale del motore (Ir) al carico nominale e alla tensione nominale. È la quantità di corrente (A) che il motore assorbe dal sistema elettrico quando produce la sua potenza di uscita nominale.
	Ir (FLA) 2⁽²⁾	Imposta la corrente nominale del motore per gli motore a due velocità avatars.
<p>⁽¹⁾ Questo parametro è visualizzato per gli avatars Motore YD a un senso di marcia e Motore YD a due sensi di marcia.</p> <p>⁽²⁾ Questo parametro viene visualizzato per il Motore a due velocità, Motore a due velocità: SIL Stop, categoria cablaggio 1/2, Motore a due velocità bidirezionale, Motore due velocità e a due sensi di marcia: SIL Stop, categoria cablaggio 1/2, Motore a due velocità - SIL Stop, categoria cablaggio 3/4 e Motore due velocità e a due sensi di marcia: SIL Stop, categoria cablaggio 3/4 avatars.</p>		

PROTEZIONE TERMICA

La funzione di protezione termica segnala uno sgancio se la capacità termica del motore utilizzata supera il livello di sovraccarico termico o di sgancio per il surriscaldamento del motore. Per gli selezionati sono disponibili le seguenti impostazioni di protezione termica avatars:

Sezione	Impostazione	Descrizione
SOVRACCARICO TERMICO	Sgancio sovraccarico termico	Attiva o Disattiva lo sgancio per sovraccarico termico.
	Classe sgancio	Seleziona la classe di sgancio. Questa opzione determina la rapidità di sgancio del relè di sovraccarico al rilevamento di un sovraccarico termico.
	Soglia reset	Imposta la soglia di reset come percentuale della capacità termica del motore.
	Allarme sovraccarico termico	Attiva o Disattiva l'allarme per sovraccarico termico.

Sezione	Impostazione	Descrizione
		Questa funzione viene attivata quando la capacità termica del motore supera il livello di allarme per sovraccarico termico.
	Livello allarme sovraccarico	Imposta la percentuale del livello di allarme per il sovraccarico.
SURRISCALDAMENTO MOTORE NOTA: Questa impostazione è visualizzata se è stato attivato il parametro Sensore di temperatura disponibile nella scheda Il mio Avatar . Per attivare questa opzione, selezionare la scheda Il mio Avatar → PARAMETRI AVATAR → Sensore di temperatura disponibile e selezionare Sì .	Sgancio surriscaldamento motore	Attiva o Disattiva lo sgancio per surriscaldamento del motore. Se questa funzione è attivata, viene attuato uno sgancio quando la misura della temperatura del motore supera il Livello sgancio per un periodo superiore al Ritardo sgancio per surriscaldamento del motore.
	Ritardo sgancio	Imposta il ritardo di tempo prima che si verifichi uno sgancio.
	Livello sgancio	Imposta il livello di un ingresso che attiva uno sgancio
	Soglia reset	Imposta la soglia di reset.
	Allarme surriscaldamento motore	Attiva o Disattiva l'allarme per surriscaldamento del motore. Questa funzione, se è attivata, indica quando la misura della temperatura del motore supera il livello di allarme per il surriscaldamento del motore.
	Soglia allarme	Imposta la soglia dell'allarme dello sgancio per surriscaldamento del motore.
	Sensore di temperatura	Selezionare il sensore di temperatura nell'elenco a discesa. NOTA: Il sensore di temperatura fornisce la temperatura del motore.
NOTA: La funzione PROTEZIONE TERMICA non è visualizzata per gli avatars Resistenza, Alimentatore o Trasformatore .		

PROTEZIONE ELETTRICA

Gli avatars con funzioni di protezione elettrica attivata rilevano gli eventi elettrici ed emettono un allarme o uno sgancio. Per gli selezionati sono disponibili le seguenti impostazioni di protezione elettrica avatars:

Sezione	Impostazione	Descrizione
PERDITA FASE DI CORRENTE⁽¹⁾	Sgancio perdita fase di corrente	Attiva o Disattiva lo sgancio per perdita di fase di corrente. Se questa funzione è abilitata, viene attuato uno sgancio quando lo sbilanciamento di fase di corrente supera il Livello sgancio perdita fase di corrente nello Stato avviamento motore o nello Stato funzionamento motore per un periodo superiore al Ritardo sgancio perdita fase di corrente .
	Ritardo sgancio perdita fase di corrente	Imposta il ritardo dello sgancio per perdita di fase di corrente.
	Livello sgancio perdita fase di corrente	Imposta la percentuale del livello di sgancio per la perdita della fase di corrente.
RILEVAMENTO CORRENTE DI TERRA	Sgancio corrente di terra	Attiva o Disattiva lo sgancio per corrente di terra. Se questa funzione è attivata, viene attuato uno sgancio quando la corrente di terra supera il Livello sgancio corrente di terra per un periodo superiore al Ritardo sgancio corrente di terra .
	Ritardo sgancio corrente di terra	Imposta il ritardo dello sgancio per la corrente di terra.
	Livello sgancio corrente di terra	Imposta il livello dello sgancio per la corrente di terra.
	Allarme corrente di terra	Attiva o Disattiva l'allarme di corrente di terra. Questa funzione è attivata per indicare che la corrente di terra supera il Livello allarme corrente di terra .
	Livello allarme corrente di terra	Imposta la percentuale del livello di allarme per la corrente di terra.
SBILANCIAMENTO FASE DI CORRENTE⁽¹⁾	Sgancio sbilanciamento fase di corrente	Attiva o Disattiva lo sgancio per sbilanciamento di fase di corrente. Gli Avatars impostati al funzionamento trifase, con la funzione Sgancio sbilanciamento fase di corrente attivata, attuano uno sgancio quando lo sbilanciamento nella corrente di fase supera il Livello sgancio sbilanciamento fase di corrente : <ul style="list-style-type: none"> Nello stato di avviamento motore per un periodo superiore al Ritardo sgancio sbilanciamento fase di corrente - Avvio, oppure Nello stato di funzionamento motore per un periodo superiore al Ritardo sgancio sbilanciamento fase di corrente - In funzione. È possibile configurare ritardi di sgancio separati per lo stato di funzionamento e lo stato di avviamento.

Sezione	Impostazione	Descrizione
	Ritardo sgancio sbilanciamento fase di corrente - Avvio	Imposta il ritardo dello sgancio per uno sbilanciamento della fase di corrente nello stato di avviamento.
	Ritardo sgancio sbilanciamento fase di corrente - In funzione	Imposta il ritardo dello sgancio per uno sbilanciamento della fase di corrente nello stato di funzionamento.
	Livello sgancio sbilanciamento fase di corrente	Imposta la percentuale del livello di sgancio per lo sbilanciamento della fase di corrente.
	Allarme sbilanciamento fase di corrente	Attiva o Disattiva l'allarme sbilanciamento fase di corrente. Gli Avatars impostati sul funzionamento trifase, con la funzione Allarme sbilanciamento fase di corrente attivato, indicano quando lo sbilanciamento nella corrente di fase supera l' Allarme sbilanciamento fase di corrente .
	Livello allarme sbilanciamento fase di corrente	Imposta la percentuale del livello di allarme per lo sbilanciamento della fase di corrente.
INVERSIONE DI FASE⁽¹⁾	Sgancio inversione fase di corrente	Attiva o Disattiva lo sgancio inversione fase di corrente. Se questa funzione è attivata, viene attuato uno sgancio quando la sequenza della fase di corrente rilevata non corrisponde all'impostazione della sequenza della fase di corrente di 100 ms. NOTA: non esiste un allarme per l'inversione della fase di corrente. Questa funzione non è modificabile.
	Sequenza fase di corrente	Selezionare l'ordine delle fasi (ABC o ACB) a rotazione per l' avatar.
⁽¹⁾ Questo parametro è visualizzato se il Tipo di alimentazione è Trifase .		

PROTEZIONE CARICO

Gli avatars con funzioni di protezione elettrica attivata rilevano i problemi operativi o meccanici sul carico ed emettono un allarme o uno sgancio. Per gli selezionati sono disponibili le seguenti impostazioni di protezione del carico avatars:

Sezione	Impostazione	Descrizione
BLOCCO	Sgancio blocco	Attiva o Disattiva lo sgancio per blocco. Se questa funzione è attivata, viene attuato uno sgancio quando la corrente di fase max. supera il Livello sgancio blocco nello stato di funzionamento del motore per un periodo superiore al Ritardo sgancio blocco .
	Ritardo sgancio blocco	Imposta il ritardo di dello sgancio per blocco.
	Livello sgancio blocco	Imposta la soglia per il livello di sgancio per blocco.
	Allarme blocco	Attiva o Disattiva l'allarme blocco. Questa funzione è attivata per indicare quando la corrente di fase max. supera il Livello allarme blocco nello stato di funzionamento del motore.
	Livello allarme blocco	Imposta la soglia per il livello di allarme blocco.
AVVIO LUNGO	Sgancio avvio lungo	Attiva o Disattiva lo sgancio per avvio lungo. Gli Avatars con la funzione Avvio lungo rilevano un avvio lungo e attuano uno sgancio se si verifica una delle seguenti condizioni durante il periodo specificato in Ritardo sgancio avvio lungo , dopo che il motore è entrato in fase di avviamento: <ul style="list-style-type: none"> • La corrente media supera il Livello sgancio avvio lungo e non scende più sotto questo valore. • La corrente media non raggiunge il Livello sgancio avvio lungo.
	Ritardo sgancio avvio lungo	Imposta il ritardo dello sgancio per avvio lungo.
	Livello sgancio avvio lungo	Imposta il livello dello sgancio per avvio lungo.
STALLO	Sgancio stallo	Attiva o Disattiva lo sgancio per stallo. Se questa funzione è attivata, viene attuato uno sgancio quando la corrente di fase max. supera il Livello sgancio stallo nello stato di funzionamento del motore per un periodo superiore al Ritardo sgancio stallo .
	Ritardo sgancio stallo	Imposta il ritardo dello sgancio per stallo.
	Livello sgancio stallo	Imposta la soglia per il livello di sgancio per stallo.
SOTTOCORRENTE	Sgancio sottocorrente	Attiva o Disattiva lo sgancio per sottocorrente. Se questa funzione è attivata, viene attuato uno sgancio quando la corrente di fase media supera il Livello sgancio sottocorrente nello stato di funzionamento del motore per un periodo superiore al Ritardo sgancio sottocorrente .

Sezione	Impostazione	Descrizione
	Livello sgancio sottocorrente	Imposta la soglia per il livello di sgancio per sottocorrente.
	Ritardo sgancio sottocorrente	Imposta il ritardo dello sgancio per sottocorrente.
	Allarme sottocorrente	Attiva o Disattiva l'allarme di sottocorrente. Questa funzione è attivata per indicare che la corrente di fase media è inferiore al Livello allarme sottocorrente nello stato di funzionamento del motore.
	Livello allarme sottocorrente	Imposta la soglia per il livello di allarme sottocorrente.
SOVRACORRENTE	Sgancio sovracorrente	Attiva o Disattiva lo sgancio per sovracorrente. Se questa funzione è attivata, viene attuato uno sgancio quando la corrente di fase max. supera il Livello sgancio sovracorrente nello stato di funzionamento del motore per un periodo superiore al Ritardo sgancio sovracorrente .
	Livello sgancio sovracorrente	Imposta la soglia per il livello di sgancio per sovracorrente.
	Ritardo sgancio sovracorrente	Imposta il ritardo dello sgancio per sovracorrente.
	Allarme sovracorrente	Attiva o Disattiva l'allarme di sovracorrente. Questa funzione è attivata per indicare quando la corrente di fase max. supera il Livello allarme sovracorrente nello stato di funzionamento del motore.
	Livello allarme sovracorrente	Imposta la soglia per il livello di allarme sovracorrente.
BLOCCO CICLO RAPIDO	ciclo rapido - blocco	Attiva o Disattiva il blocco del ciclo rapido. La funzione Blocco ciclo rapido ignora i nuovi comandi di esecuzione per il tempo specificato in Timeout blocco ciclo rapido dopo una transizione allo stato di avviamento del motore.
	Timeout blocco ciclo rapido	Imposta il timeout del blocco del ciclo rapido.

Sezione	Impostazione	Descrizione
BLOCCO RIAVVIO RAPIDO	Blocco riavvio rapido	Attiva o Disattiva il blocco del riavvio rapido. La funzione Blocco riavvio rapido ignora i comandi di esecuzione per il tempo specificato in Timeout blocco riavvio rapido dopo una transizione allo stato Off del motore.
	Timeout blocco riavvio rapido	Imposta il timeout del blocco riavvio rapido.
NOTA: Le funzioni BLOCCO , STALLO , BLOCCO CICLO RAPIDO e BLOCCO RIAVVIO RAPIDO non vengono visualizzate per gli avatars Resistenza , Alimentazione o Trasformatore .		

RESET AUTOMATICO

NOTA: La funzione **Auto-Reset** può provocare l'alimentazione immediata del carico con un comando attivo dal PLC o dalla funzione **Modalità forzatura**.

AVVERTIMENTO

FUNZIONAMENTO IMPREVISTO DELL'APPARECCHIATURA

Configurare questa funzione in modo che non provochi condizioni non sicure.

Il mancato rispetto di queste istruzioni può provocare morte, gravi infortuni o danni alle apparecchiature.

La funzione di reset automatico permette di azzerare automaticamente gli sganci degli avatars raggruppati nelle sezioni di protezione termica, elettrica o del carico. Per gli selezionati sono disponibili le seguenti impostazioni di reset automatico avatars:

Sezione	Impostazione	Descrizione
GRUPPO PROTEZIONE TERMICA GRUPPO PROTEZIONE ELETTRICA GRUPPO PROTEZIONE CARICO	Tentativi Auto-Reset max	Imposta il numero massimo di tentativi di reset automatico. Il valore Tentativi Auto-Reset max specifica il numero di tentativi di reset possibili dopo che sono falliti i tentativi precedenti (ad esempio se sussistono ancora le condizioni esterne che hanno provocato lo sgancio).
	Timer Auto-Reset	Imposta il timer di reset automatico. Il Timer Auto-Reset è un ritardo che intercorre tra il momento in cui una funzione di protezione rileva la presenza di condizioni di sgancio (e attiva uno sgancio) e il primo tentativo di reset automatico.
NOTA: La funzione GRUPPO PROTEZIONE TERMICA non è visualizzata per gli avatars Resistenza , Alimentazione o Trasformatore .		

Allarmi predittivi

Per gli selezionati sono disponibili le seguenti impostazioni avatars:

Sezione	Impostazione	Descrizione
INGRESSO ALLARME1 INGRESSO ALLARME2 NOTA: gli ingressi VP abilitati per l'avatar sono anche gli ingressi degli allarmi predittivi. Il primo ingresso VP è il primo ingresso allarme, il secondo ingresso VP è il secondo ingresso allarme e così via. Per impostare, selezionare la scheda Il mio Avatar → Parametri Avatar e quindi impostare N. ingressi VP sul numero desiderato di ingressi VP avatar, da 0 a 5.	Tipo di ingresso	Selezionare il tipo di misurazione rappresentato dall'ingresso analogico, solo ai fini della visualizzazione.
	Valore soglia alta allarme	Immettere il valore della soglia alta per l'allarme sulla base dell'ingresso selezionato.
	Valore soglia bassa allarme	Immettere il valore della soglia bassa per l'allarme sulla base dell'ingresso selezionato.

Impostazioni Avatar applicazione

Panoramica

Le impostazioni degli avatars **Applicazione** sono descritte nelle sezioni che seguono.

NOTA: Le impostazioni degli avatar Applicazione avatars, pagina 44 sono visualizzate in base al tipo selezionato.

Le impostazioni degli avatars sono raggruppate nel seguente modo:

- Configurazione, pagina 84
- Impostazioni generali, pagina 84
- Protezione termica, pagina 86
- Protezione elettrica, pagina 86
- Protezione carico, pagina 86
- Reset automatico, pagina 86
- Allarmi predittivi, pagina 86

La figura seguente mostra un esempio di impostazioni dell'avatar **Trasportatore a due sensi di marcia**:

The screenshot displays the configuration interface for an avatar, organized into several sections:

- AVATAR:** A sidebar on the left lists five avatars:
 - Sistema (AvSystem01) - A1
 - Contattore (AvSwitch02) - A2
 - Contattore: SIL Stop, categoria cablag... (AvSwitchSILC13403) - A3
 - Interfaccia di potenza con IO (AvPIMwI004) - A4
 - Trasportatore bidirezionale (AvConveyorTwoDir05) - A5** (highlighted in green)
- IMPOSTAZIONI:** The main configuration area, divided into sub-sections:
 - CONFIGURAZIONE:** Includes 'INGRESSO VP' (Tipo ingresso VP 0: Sensore tipo NI100) and 'USCITA'.
 - IMPOSTAZIONI GENERALI:** Includes 'MODALITÀ DI CONTROLLO' (Selezione modalità di controllo: Modalità di controllo remoto) and 'FLA'.
 - PROTEZIONE TERMICA:** Includes 'SOVRACCARICO TERMICO' with settings:
 - Sgancio sovraccarico termico: Abilita
 - Classe sgancio: 10
 - Azzerà soglia: 85 %
 - Allarme sovraccarico termico: Abilita
 - Livello allarme sovraccarico: 85 %
 - PROTEZIONE ELETTRICA**
 - PROTEZIONE CARICO**
 - RESET AUTOMATICO**
 - ALLARMI PREDITTIVI**

CONFIGURAZIONE

Per gli selezionati sono disponibili le seguenti impostazioni avatars:

Sezione	Impostazione	Descrizione
INGRESSO VP/ CONTATTORE	Tipo ingresso VP NOTA: le impostazioni Tipo ingresso VP vengono visualizzate se è stato impostato il numero di N. ingressi VP per l'avatar selezionato. Per impostare, selezionare la scheda Il mio Avatar → Parametri Avatar e quindi impostare N. ingressi VP sul numero desiderato di ingressi VP avatar, da 0 a 5.	Selezionare il tipo di ingresso analogico da misurare.

IMPOSTAZIONI GENERALI

Per gli selezionati sono disponibili le seguenti impostazioni generali avatars:

Sezione	Impostazione	Descrizione
MODALITÀ DI CONTROLLO	Selezione modalità di controllo	Selezionare il tipo di modalità di controllo nell'elenco a discesa. <ul style="list-style-type: none"> • Remoto L'avatar è controllato dal comando PLC. Per impostazione predefinita, è selezionata la modalità Remoto. • Locale L'avatar è controllato dal comando locale e dal comando VP. • Autonomo L'avatar è controllato dal comando VP.
MODALITÀ DI CONTROLLO	SORGENTE INGRESSO COMANDO VP	Selezionare la sorgente di controllo richiesta nell'elenco a discesa. <ul style="list-style-type: none"> • PVInput • PVSwitch Se si seleziona PVInput , vengono visualizzati i parametri seguenti. <ul style="list-style-type: none"> • Livello ingresso comando VP Immettere il livello di ingresso richiesto.

Sezione	Impostazione	Descrizione
		<ul style="list-style-type: none"> • Isteresi ingresso comando VP Immettere il valore dell'isteresi di ingresso in percentuale. • Isteresi comando PV ingresso livello elevato Visualizza il livello elevato dell'Isteresi ingresso comando VP. • Isteresi comando PV ingresso livello basso Visualizza il livello basso dell'Isteresi ingresso comando VP. • Logica ingresso0 comando VP Selezionare il tipo di logica di comando VP: <ul style="list-style-type: none"> ◦ Logica Positiva: l'ingresso comando VP fornisce un comando di esecuzione quando l'ingresso VP è superiore al livello di comando VP. ◦ Logica Negativa: l'ingresso comando VP fornisce un comando di esecuzione quando l'ingresso VP è inferiore al livello di comando VP. • Logica ingresso1 comando VP Selezionare il tipo di logica di comando VP: <ul style="list-style-type: none"> ◦ Logica Positiva: l'ingresso comando VP fornisce un comando di esecuzione quando l'ingresso VP è superiore al livello di comando VP. ◦ Logica Negativa: l'ingresso comando VP fornisce un comando di esecuzione quando l'ingresso VP è inferiore al livello di comando VP.
MODALITÀ DI CONTROLLO		<ul style="list-style-type: none"> • Comando VP combinato Selezionare il tipo di modalità di controllo VP: <ul style="list-style-type: none"> ◦ Controllo Separato: l'OR logico fornisce un comando di esecuzione all'avatar se uno degli ingressi di comando VP fornisce un comando di esecuzione. ◦ Controllo Combinato: l'AND logico fornisce un comando di esecuzione all'avatar solo se entrambi gli ingressi di comando VP forniscono un comando di esecuzione. <p>Se si seleziona PVSwitch, vengono visualizzati i parametri seguenti.</p> • Ritardo rimbalzo comando PV ingresso Immettere il ritardo per l'ingresso del comando in sec.

Sezione	Impostazione	Descrizione
FLA	Ir (FLA)	Imposta la corrente nominale del motore. NOTA: FLA (Amperaggio a pieno carico) si riferisce alla corrente nominale del motore (I_r) al carico nominale e alla tensione nominale. È la quantità di corrente (A) che il motore assorbe dal sistema elettrico quando produce la sua potenza di uscita nominale.

PROTEZIONE TERMICA

Per maggiori dettagli, vedere la sezione PROTEZIONE TERMICA, pagina 75.

PROTEZIONE ELETTRICA

Per maggiori dettagli, vedere la sezione PROTEZIONE ELETTRICA, pagina 76.

PROTEZIONE CARICO

Per maggiori dettagli, vedere la sezione PROTEZIONE CARICO, pagina 78.

RESET AUTOMATICO

Per maggiori dettagli, vedere RESET AUTOMATICO, pagina 81.

Allarmi predittivi

Per maggiori dettagli, vedere ALLARMI PREDITTIVI, pagina 82.

Scheda DIAGNOSTICA

Introduzione

Panoramica

La scheda **DIAGNOSTICA** visualizza le informazioni di stato e di diagnostica degli avatars e dei dispositivi collegati all'isola. È inoltre possibile azzerare i contatori degli sganci e degli allarmi.

1 MY ISLAND 2 MY AVATAR 3 IMPOSTAZIONI 4 DIAGNOSTICA 5 MONITORAGGIO ENERGIA

AVATAR DISPOSITIVI CONFRONTA Modalità Test Esci Modalità forzatura Esci

AVATAR

Sistema AvSystem1 ✓

Motore monodirezionale AvMotorOneDirection2 ✓

AvMotorOneDirection2

STATO >

REGISTRI

EVENTI

CONTATORI

Da PLC Non applicato Forzatura 0 Forzatura 1 ON/OFF Dispositivo2 PRONTO APRI/CHIUDI Non applicato Forzatura 0 Forzatura 1 A PLC

ON OFF

0 A OFF

M OFF

Capacità termica motore

	Sgancio > 255 %
Azzera soglia:	85 %
Livello allarme sovraccarico:	85 %
Ora sgancio:	65535 se 127 %
Ora ripristino:	0 sec
Capacità termica motore ...	0% 0%

- 1 Scheda Avatars , pagina 88
- 2 Scheda Dispositivi, pagina 93
- 3 Scheda Confronto, pagina 99
- 4 Indicatore di stato Modalità Test, pagina 102
- 5 Indicatore di stato Modalità forzatura, pagina 103

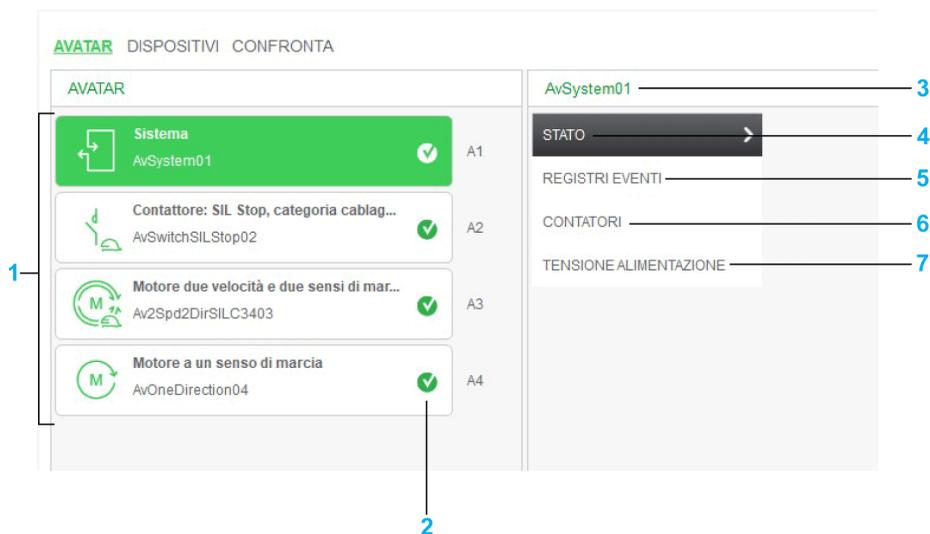
NOTA: La **Capacità termica motore** viene visualizzata quando è attivato l'**Allarme sovraccarico termico** per un avatar selezionato. Per attivare questa opzione, andare a **Impostazioni > PROTEZIONE TERMICA > SOVRACCARICO TERMICO > Allarme sovraccarico termico** e selezionare **Attiva**.

AVATARSScheda

Panoramica

In questa scheda viene visualizzata la lista degli avatars configurati, insieme alle informazioni di diagnostica **STATO**, **REGISTRI EVENTI**, **CONTATORI** e **TENSIONE ALIMENTAZIONE**.

La figura seguente mostra un esempio della scheda **AVATAR** nella scheda **DIAGNOSTICA**:



- 1 Lista degli Avatars, pagina 88
- 2 Icone di stato, pagina 89
- 3 Nome dell avatar, pagina 89
- 4 Stato, pagina 89
- 5 Registri eventi, pagina 90
- 6 Contatori, pagina 91
- 7 Tensione alimentazione, pagina 92

Lista degli Avatars

Visualizza l'elenco degli avatars aggiunti in TeSys island.

Icone di stato

Le icone di stato visualizzate nell'elenco degli avatars forniscono le seguenti indicazioni:

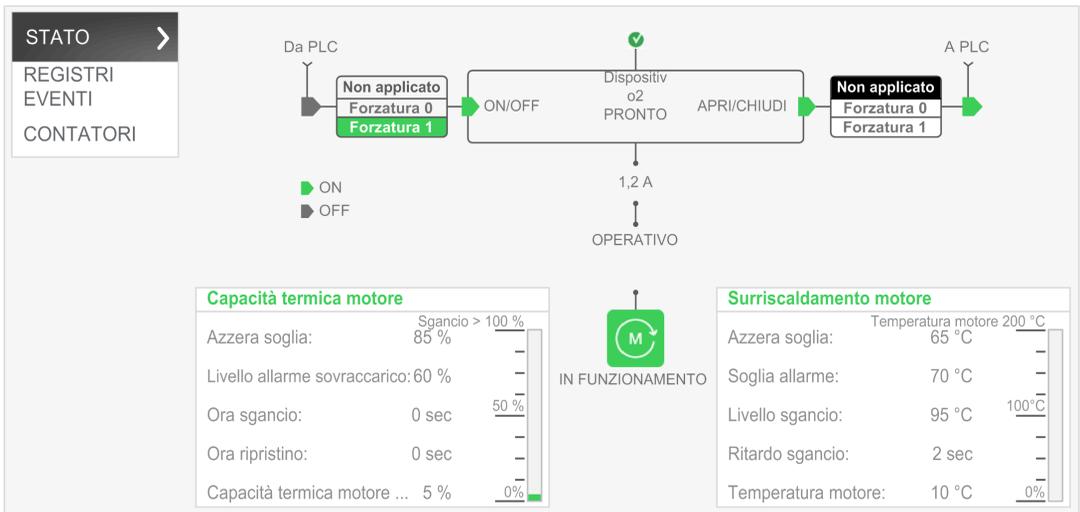
-  : DTM è in modalità offline.
-  : Avatar OK o pronto.
-  : Avatar ha emesso un allarme.
-  : Avatar è attivato o ha rilevato un evento.

Nome dell' Avatar

Questo campo visualizza il **Nome Avatar** immesso nella scheda **IL MIO AVATAR**.

STATO

La sezione **STATO** visualizza lo stato dell'avatar selezionato.



Per maggiori dettagli sulla funzionalità della sezione **STATO**, vedere **Modalità forzatura**, pagina 103.

NOTA:

- Il **Surriscaldamento motore** viene visualizzato quando è attivato lo sgancio o l'allarme per surriscaldamento motore nelle impostazioni dell'avatar.
- La **Capacità termica motore** viene visualizzata quando è attivato lo sgancio o l'allarme per sovraccarico termico nelle impostazioni dell'avatar.

Variabile di processo (VP)

PV Name	PV Value
PvInput1	0 °C
PvInput2	0 °C
PvInput3	0 mA
PvSwitch1	False
PvSwitch2	False

In questa sezione vengono visualizzati il nome e il valore della variabile di processo dell'avatar dell'applicazione selezionata configurati nella sezione CONFIGURAZIONE, pagina 84.

La tabella della variabile di processo viene visualizzata per gli avatars che supportano le variabili di processo. Nella tabella vengono visualizzati gli ingressi e i contattori VP configurati per l'avatar. I nomi VP sono i nomi configurati nella scheda Il mio **Avatar**. Viene visualizzato il valore VP (On o Off) per i contattori VP. Il valore VP per gli ingressi VP viene visualizzato nelle unità corrispondenti al tipo di ingresso VP configurato nelle impostazioni dell'avatar.

REGISTRO EVENTI

La sezione **REGISTRI EVENTI** visualizza i registri eventi dell'avatar selezionato.

STATO	Data e ora	Nome avatar o gruppo sicurezza	Nome tag dispositivo	Evento Nome	Descrizione
REGISTRI EVENTI > CONTATORI TENSIONE ALIMENTAZIONE	12/1875 8:55:23 PM	AvSystem1	Default	System Warning	Device Data Not Updated
	12/1875 1:58:57 AM	AvSystem1	Default, Default	System Warning	Device Data Not Updated
	12/1875 7:54:55 AM	AvSystem1		System State Transition	enter DegradedModeSil
	12/1875 8:07:25 AM	AvSystem1		System State Transition	enter ForwardModeSil
	12/1875 3:48:25 AM	AvSystem1	Default	System Warning	Device Data Not Updated
	12/1875 3:48:25 AM	AvSystem1	Default	System Warning	Device Data Not Updated
	12/1875 3:48:25 AM	AvSystem1	Default	System Warning	Device Data Not Updated
	12/1875 3:48:25 AM	AvSystem1	Default	System Warning	Device Data Not Updated
	12/1875 12:10:50 AM	AvSystem1		System State Transition	exit ForwardModeSil
	12/1875 12:10:27 AM	AvSystem1		System State Transition	enter ForwardModeSil
	12/1875 12:10:18 AM	AvSystem1		System State Transition	exit TestModeSil
	12/1875 12:10:18 AM	AvSystem1		System State Transition	enter PreOperationalSil
	12/1875 12:10:18 AM	AvSystem1		System State Transition	exit PreOperationalSil
	12/1875 12:10:18 AM	AvSystem1		System State Transition	enter OperationalSil

Elemento	Descrizione
Data e ora	Visualizza la data e l'ora in cui si è verificato l'evento.
Avatar	Visualizza il nome dell' avatar.
Dispositivo o gruppo SIL	Visualizza il nome tag del dispositivo o il numero del gruppo SIL.
Nome evento	Visualizza il nome dell'evento che si è verificato.
Descrizione	Visualizza la descrizione dell'evento che si è verificato.

CONTATORI

La sezione **CONTATORI** visualizza i contatori di sgancio, allarme e tentativi di reset automatico dell'avatar selezionato.

MY ISLAND MY AVATAR IMPOSTAZIONI **DIAGNOSTICA** MONITORAGGIO ENERGIA

AVATAR DISPOSITIVI CONFRONTA Modalità Test Esci Modalità forzatura Esci

AVATAR

Sistema AvSystem1 A1

Motore monodirezionale AvMotorOneDirection2 A2

AvMotorOneDirection2

STATO

REGISTRI EVENTI

CONTATORI

CONTATORI SGANCIO	
Sovraccarico termico:	0
Surriscaldamento motore:	0
Blocco:	1
Avvio lungo:	0
Stallo:	0
Sottocorrente:	0
Sovracorrente:	0
Perdita fase di corrente:	0
Corrente di terra:	0
Sbilanciamento fase di corrente:	0
Inversione di fase:	0
Configurazione fase:	0
Conteggio totale sganci:	1

Reset

REGISTRO RECORD SGANCI	
Sgancio	Data e ora
Blocco	01/01/1970 05:29:13 PM

CONTATORI ALLARME	
Sovraccarico termico:	0
Surriscaldamento motore:	0
Blocco:	1
Sottocorrente:	0
Sovracorrente:	0
Corrente di terra:	0
Sbilanciamento fase di corrente:	0
Conteggio totale allarmi:	1

Reset

CONTATORI TENTATIVI AUTO-RESET	
Gruppo protezione termica:	0
Gruppo protezione elettrica:	0
Gruppo protezione carico:	0

Per azzerare i **CONTATORI SGANCIO** e i **CONTATORI ALLARME**, fare clic su **Azzera**.

TENSIONE ALIMENTAZIONE

La sezione **TENSIONE ALIMENTAZIONE** visualizza lo stato della tensione di alimentazione dell'isola.

NOTA:

- Questa funzione è visualizzata solo per l'avatar **Sistema**.
- La sezione **Tensione alimentazione** è visualizzata se è stata attivata l'opzione **Monitoraggio energia carico** per un avatar selezionato.

AvSystem1

STATO

REGISTRI EVENTI

CONTATORI

TENSIONE ALIMENTAZIONE >

STATO TENSIONE ALIMENTAZIONE

Tensione RMS media:	498 V	Stato fluttuazione tensione:	Attivato
Tensione RMS media max:	498 V	Sbilanciamento tensione max:	100 %
Tensione RMS media max, Timestamp		Sbilanciamento tensione max, Timestamp:	
Tensione RMS, Fase 1 - Neutro:	495 V	Sequenza fase di tensione:	ABC
Tensione RMS, Fase 2 - Neutro:	498 V	Conteggio riduzione tensione:	3
Tensione RMS, Fase 3 - Neutro:	500 V	Contatore aumento tensione:	1
Frequenza (Hz):	50 Hz		
Percentuale di sbilanciamento di tensione:	1 %		

Fluttuazione tensione:

RIDUZIONE E AUMENTO TENSIONE ALIMENTAZIONE

REGISTRO RECORD RIDUZIONE TENSIONE			REGISTRO RECORD AUMENTO TENSIONE		
Ampiezza tensione	Avvio	Fine	Ampiezza tensione	Avvio	Fine
872 V			130 V		
53 V			0 V	20/06/2015 12:00:00 AM	20/06/2015 12:00:00 AM
53 V			0 V	20/06/2015 12:00:00 AM	20/06/2015 12:00:00 AM
0 V	20/06/2015 12:00:00 AM	20/06/2015 12:00:00 AM	0 V	20/06/2015 12:00:00 AM	20/06/2015 12:00:00 AM
0 V	20/06/2015 12:00:00 AM	20/06/2015 12:00:00 AM	0 V	20/06/2015 12:00:00 AM	20/06/2015 12:00:00 AM

Conteggio riduzione tensione: 3	<input type="button" value="Reset"/>
Contatore aumento tensione: 1	<input type="button" value="Reset"/>

Per azzerare il registro delle riduzioni e dei picchi di tensione, fare clic su **Azzera**.

Scheda DISPOSITIVI

Panoramica

In questa scheda è visualizzata la **VISTA FISICA** dei dispositivi, insieme alle informazioni **STATO**, **DATI ASSET** e **IDENTIFICAZIONE PRODOTTO**.

La figura seguente mostra un esempio della scheda **DISPOSITIVI**:

The screenshot shows the 'DISPOSITIVI' page with the following sections and callouts:

- 2**: Points to the 'MY AVATAR' header.
- 1**: Points to the 'Stato dispositivo' (Device Status) section, which displays a table of five devices, each with a green checkmark icon indicating they are OK.
- 3**: Points to the 'STATO - Accoppiatore bus - Switch Ethernet: Dispositivo1' section.
- 4**: Points to the 'DATI ASSET' section.
- 5**: Points to the 'IDENTIFICAZIONE PRODOTTO' section, which lists product details for a Schneider Electric device.

Posizione	1	2	3	4	5
Stato dispositivo	✓	✓	✓	✓	✓

Nome fornitore:	Schneider Electric
Codice prodotto:	TPRBCEIP
Versione firmware:	01.0000
URL produttore:	www.schneider-electric.com
Famiglia prodotto:	TeSys island
Nome modello:	Accoppiatore bus
Indirizzo MAC bus di campo 1:	00-11-00-4C-E5-03
Numero di serie:	

- 1 Stato del dispositivo, pagina 94
- 2 Vista fisica, pagina 95
- 3 Stato, pagina 95
- 4 Dati asset, pagina 97
- 5 Identificazione prodotto, pagina 98

Stato del dispositivo

Le icone di stato forniscono le seguenti indicazioni:

-  : DTM è in modalità offline.
-  : il dispositivo è OK o pronto.
-  : il dispositivo ha emesso un allarme.
-  : il dispositivo ha rilevato un evento.

VISTA FISICA

In questa sezione è visualizzata la vista fisica dei dispositivi configurati in TeSys island, con l'indicazione della posizione di ogni dispositivo nel bus.

La figura seguente mostra un esempio della sezione **VISTA FISICA**:



Per visualizzare i dettagli nelle sezioni **STATO**, **DATI ASSET** e **IDENTIFICAZIONE PRODOTTO**, fare clic sui dispositivi.

STATO

La figura seguente mostra un esempio della sezione **STATO**:

STATO - Starter 4 kW: Dispositivo2

Nome tag:	Dispositivo2
Codice prodotto:	TPRST009
Stato dispositivo:	Pronto CHIUSO
Presenza tensione a monte:	Sì
Corrente RMS media:	0 A
Comando Test:	<input type="button" value="Apri"/>

Nome		Descrizione
Nome tag		Visualizza il nome del tag del modulo.
Codice prodotto		Visualizza i codici prodotto del modulo
Stato sistema		Visualizza lo stato del sistema .
Comando	Individua	Il PWR LED dell'accoppiatore bus si accende con una luce gialla con una sequenza di 5 secondi per identificare il dispositivo con cui il DTM sta comunicando. NOTA: Questo comando viene visualizzato solo per il dispositivo accoppiatore bus.
	Riavvio sistema	Riavvia l'intero sistema. NOTA: Il comando Riavvio sistema scollega il DTM dall'isola. NOTA: Questo comando viene visualizzato solo per il dispositivo accoppiatore bus.
Stato del dispositivo		Visualizza lo stato del dispositivo.
Stato LED SIL Stop		Visualizza lo stato dei LED del modulo di interfaccia SIL.
Presenza tensione a monte		Indica la presenza di tensione a monte.
Corrente RMS media		Indica la corrente RMS media.
Comando Test		Attiva o disattiva la Modalità Test , pagina 102. NOTA: Questo comando viene visualizzato solo per i dispositivi Contattore e Contattore SIL .
Ingresso 0		Visualizza lo stato dell' Ingresso 0 del modulo I/O digitali del modulo.
Ingresso 1		Visualizza lo stato dell' Ingresso 1 del modulo I/O digitali del modulo.
Ingresso 2		Visualizza lo stato dell' Ingresso 2 del modulo I/O digitali del modulo.
Ingresso 3		Visualizza lo stato dell' Ingresso 3 del modulo I/O digitali del modulo.
Uscita 1		Visualizza lo stato dell' Uscita 1 del modulo I/O digitali del modulo.
Uscita 2		Visualizza lo stato dell' Uscita 2 del modulo I/O digitali del modulo.

DATI ASSET

La figura seguente mostra un esempio della sezione **DATI ASSET**:

DATI ASSET	
Numero di spegnimenti/accensioni dispositivo:	0
Numero di cicli contattore:	0
Tempo attivazione dispositivo:	0 ore
Tempo accensione:	0 ore
Corrente RMS max:	0 A
Numero di eventi dispositivo:	0
Corrente RMS media durata utile:	0 A

Nome	Descrizione
Numero di spegnimenti/accensioni dispositivo	Indica il numero di volte che il dispositivo è stato attivato (On) dallo stato Off.
Numero di cicli contattore	Indica il numero di cicli contattore del dispositivo.
Tempo attivazione dispositivo	Visualizza il numero totale di ore in cui il dispositivo è stato attivo nella sua durata di vita.
Tempo accensione	Visualizza il numero totale di ore in cui il contattore è stato chiuso nella sua durata di vita.
Numero di eventi dispositivo	Visualizza il numero di eventi verificati.
Tensione media max	Indica la tensione media massima del dispositivo.
Tensione durata media	Indica la tensione media della durata di vita totale del dispositivo.
Corrente RMS massima	Indica la corrente RMS massima del dispositivo.
Corrente RMS media durata utile	Visualizza la corrente RMS media della durata di vita totale del dispositivo.
Numero di operazioni SIL-In	Indica il numero di operazioni SIL dell'ingresso SIL 1 del dispositivo di interfaccia SIL.
Numero di operazioni SIL-In	Indica il numero di operazioni SIL dell'ingresso SIL 2 del dispositivo di interfaccia SIL.
Contatore operazioni relè speculare	Indica il numero di operazioni relè speculare.

IDENTIFICAZIONE PRODOTTO

La figura seguente mostra un esempio della sezione **IDENTIFICAZIONE PRODOTTO**:

IDENTIFICAZIONE PRODOTTO	
Nome fornitore:	Schneider Electric
Codice prodotto:	TPRBCEIP
Versione firmware:	003.001.000
URL produttore:	www.schneider-electric.com
Famiglia prodotto:	TeSys island
Nome modello:	Bus Coupler
Indirizzo MAC bus di campo 1:	C8-50-02-82-DA-19
Numero di serie:	C8500282DA19
Codice data di produzione:	

Nome	Descrizione
Nome fornitore	Indica il nome del fornitore del dispositivo selezionato.
Codice prodotto	Visualizza il codice prodotto del dispositivo selezionato.
Versione firmware	Visualizza la versione firmware del dispositivo selezionato.
URL produttore	Indica l'URL del produttore del dispositivo selezionato.
Famiglia prodotto	Visualizza la famiglia di prodotti del dispositivo selezionato.
Nome modello	Indica il nome del modello del dispositivo selezionato.
Indirizzo MAC bus di campo1	Indica l'indirizzo MAC del bus di campo del dispositivo selezionato. NOTA: Questo comando viene visualizzato solo per il dispositivo accoppiatore bus.
Numero di serie	Visualizza il numero di serie del dispositivo selezionato.
Codice data prodotto	Visualizza il codice data del dispositivo selezionato.

Scheda CONFRONTO

Panoramica

La scheda **CONFRONTA** visualizza la differenza tra la topologia del progetto offline e la topologia dell'isola collegata e confronta i parametri configurati di un progetto offline con l'isola collegata.

La scheda **CONFRONTO** ha le seguenti sottoschede:

- **VISTA AVATAR**
- **VISTA DISPOSITIVI**

VISTA AVATAR

Questa scheda visualizza la topologia dell'avatar configurata nel progetto. Visualizza inoltre la differenza tra la topologia dell'avatar, i parametri configurati e i valori dei parametri.

La figura seguente mostra un esempio della sezione **VISTA AVATAR**:

Avatar Position	Parameter	Project	Island
A2	Avatar Name	DOL1	AvMotorOneDirection2
A2	Upstream Voltage	380-415	500
A2	Upstream Voltage	480	110-120
A2	Load Energy Monitoring	No	Yes
A2	Ir (FLA)	18	4
A2	Overload Alarm Level	85	60
A2	Avatar Mismatch	Avatar Mismatch	Avatar Mismatch

- 1 Progetto, pagina 99
- 2 Island, pagina 100
- 3 Stato confronto, pagina 100
- 4 Discrepanza, pagina 100

PROGETTO

Questa sezione visualizza la topologia dell'avatar configurata nel progetto offline.

ISOLA

Questa sezione visualizza la topologia dell'avatar configurata nell'isola collegata.

Stato confronto

Le icone hanno il seguente significato:

-  : nessuna corrispondenza:
-  : Avatars gli elementi sono gli stessi, ma le impostazioni sono diverse.
-  : Avatars non corrispondono.

DISCREPANZA

Questa sezione mostra la differenza, in formato tabella, tra i parametri configurati di un avatar in un progetto offline con l'isola collegata. Indica inoltre le informazioni mancanti relative all'avatar.

VISTA DISPOSITIVI

Questa scheda visualizza la topologia del dispositivo configurata nel progetto. Visualizza inoltre la differenza tra la topologia del dispositivo, i parametri configurati e i valori dei parametri.

La figura seguente mostra un esempio della scheda **VISTA DISPOSITIVI**:

Posizione dispositivo	Parametro	Progetto	Isola
2	Codice prodotto	TPRSS009	TPRVM001
3	Codice prodotto	TPRSS009	TPRST009
4	Codice prodotto	TPRSM001	TPRST009
5	Codice prodotto		TPRST009

- 1 Progetto, pagina 101
- 2 Island, pagina 101
- 3 Stato confronto, pagina 102
- 4 Discrepanza, pagina 102

PROGETTO

Questa sezione visualizza la topologia del dispositivo configurata nel progetto offline.

ISOLA

Questa sezione visualizza la topologia del dispositivo configurato nell'island collegata.

Stato confronto

Le icone hanno il seguente significato:

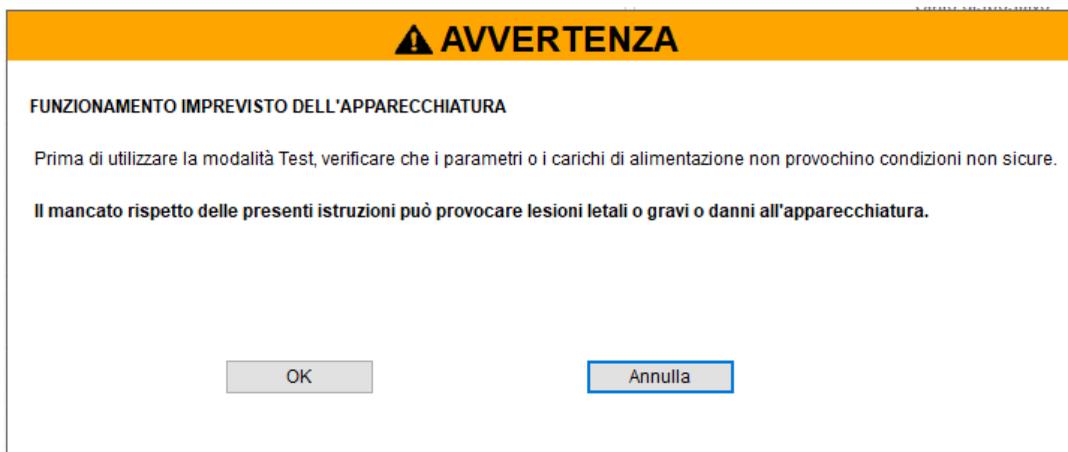
-  : nessuna corrispondenza:
-  : i dispositivi sono gli stessi, ma le impostazioni sono diverse.
-  : i dispositivi non corrispondono.

DISCREPANZA

Questa sezione mostra la differenza, in formato tabella, tra i parametri configurati del dispositivo in un progetto offline con l'island collegata. Indica inoltre le informazioni mancanti sul dispositivo.

Modalità Test

In **Modalità Test**, il DTM consente di inviare il comando di test (apertura o chiusura) al contattore per verificare il funzionamento di un singolo dispositivo.



La **Modalità test** è disponibile quando il DTM è in modalità **Controllo completo**, pagina 36.

Procedura

Per attivare la **Modalità test**, procedere come segue:

NOTA: Il **Comando Test** è disponibile solo per i dispositivi di I/O digitali.

Passo	Azione
1	Selezionare la scheda DIAGNOSTICA > DISPOSITIVI e fare clic sul dispositivo nella sezione VISTA FISICA .
2	<p>Nella sezione STATO, pagina 95, fare clic su Chiudi o Apri accanto al parametro Comando Test.</p> <p>Risultato:</p> <ul style="list-style-type: none"> • Il DTM invia il comando di test (Chiudi o Apri) al contattore. • Lo Stato dispositivo passa a Pronto CHIUSO (per il comando Chiudi) o a Pronto (per il comando Apri). • La Modalità Test è attivata. <p></p> <p>L'icona  lampeggiante indica che la Modalità Test è attiva. È possibile fare clic su Esci per disattivare la Modalità Test.</p> <p>NOTA: La modalità Test Esci termina tutti i comandi di test.</p>

NOTA: Quando la **Modalità Test** è attiva, il DTM non può cambiare le impostazioni degli avatars.

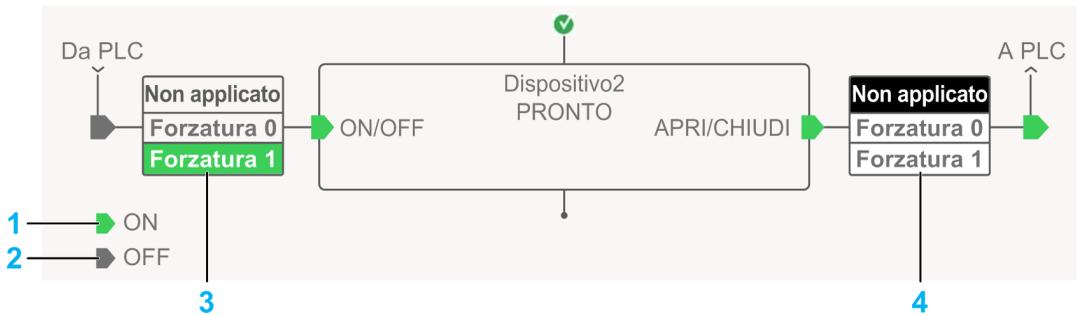
Modalità forzatura

In **Modalità forzatura**, è possibile forzare l'ingresso dal PLC al dispositivo oppure l'uscita dal dispositivo al PLC.

La **Modalità forzatura** è disponibile quando il DTM è in modalità **Controllo completo**, pagina 36.

Interfaccia della Modalità forzatura

La schermata seguente è un esempio dell'avatar del **Motore monodirezionale** :



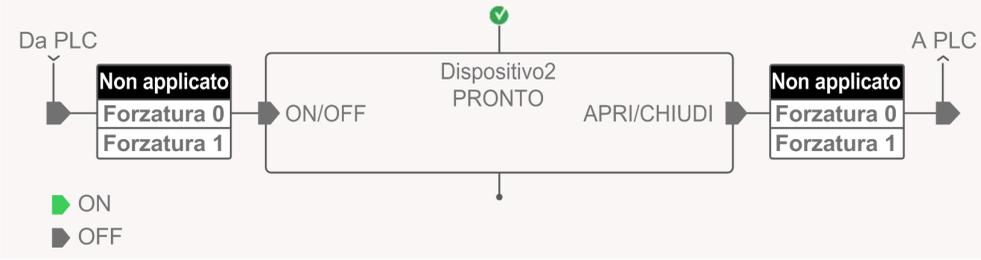
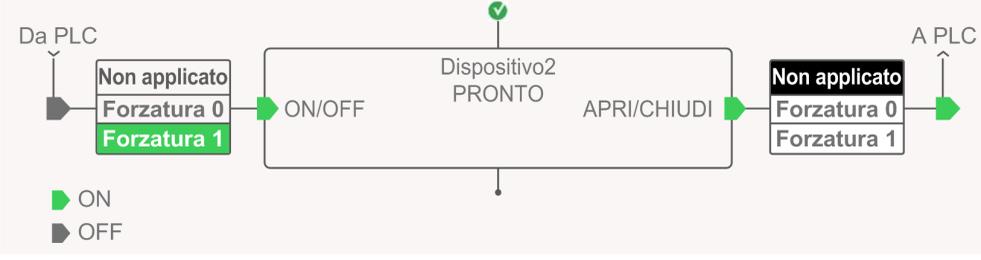
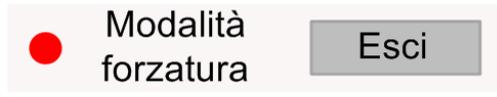
- 1 Indica che l'ingresso o l'uscita è attivo.
- 2 Indica che l'ingresso o l'uscita è disattivo.
- 3 Ingresso dal PLC al dispositivo.
- 4 Uscita dal dispositivo al . PLC

Questa tabella descrive gli ingressi della **Modalità forzata**:

Ingresso	Descrizione
Non applicato	Non viene forzato nessun valore e viene elaborato il valore proveniente da/diretto al PLC.
Forzata 0	L'ingresso del comando elaborato dalla logica dell'Avatar viene forzato su OFF, oppure l'uscita dello stato dalla logica dell'Avatar viene forzato su OFF.
Forzata 1	L'ingresso del comando elaborato dalla logica dell'Avatar è forzato su ON, oppure l'uscita dello stato dalla logica dell'Avatar è forzato su ON.

Procedura

Per attivare la **Modalità forzatura**, procedere come segue:

Passo	Azione
1	<p>Selezionare la scheda DIAGNOSTICA > AVATAR e fare clic sull'avatar richiesto nella lista degli avatar, pagina 88.</p> <p>Risultato: l'interfaccia di diagnostica dell'avatar con una rappresentazione grafica è visualizzata nella sezione STATO.</p> 
2	<p>Fare clic su Forzatura 1 per forzare un comando On alla logica per questo ingresso dell'avatar.</p>  <p>Risultato: la Modalità forzatura è attivata.</p>  <p>L'icona lampeggiante  indica che la Modalità forzatura è attiva. È possibile fare clic su Esci per disattivare la Modalità forzatura.</p> <p>NOTA: Esci da modalità forzatura modifica tutti i comandi di forzatura in Non applicato.</p>

Scheda MONITORAGGIO ENERGIA

Panoramica

Questa scheda visualizza il monitoraggio di tensione, energia e potenza a livello dell'isola e a livello degli avatar con un modulo di interfaccia di tensione.

Monitoraggio energia di sistema: il monitoraggio dell'energia a livello dell'isola fornisce i dati di tensione, potenza ed energia per TeSys island.

Avatar Monitoraggio energia dell: il monitoraggio dell'energia a livello dell'avatar fornisce i dati di tensione potenza ed energia per TeSys island.

La figura seguente mostra un esempio della scheda **MONITORAGGIO ENERGIA**:

The screenshot shows the 'ENERGY MONITORING' dashboard. The top navigation bar includes 'MY ISLAND', 'MY AVATAR', 'SETTINGS', 'DIAGNOSTICS', and 'ENERGY MONITORING'. The 'AVATARS' section on the left lists three avatars: 'System AvSystem1', 'Motor One Direction AvMotorOneDirection2', and 'Motor Two Speeds AvMotorTwoSpeeds3'. The 'ENERGY MONITORING' section on the right displays various metrics such as Average RMS Voltage, Maximum Average RMS Voltage, RMS Voltage Phase 1-3, Percentage of Voltage Unbalance, Frequency (Hz), Voltage Phase Sequence, Voltage Fluctuation Status, Voltage Dip Count, and Voltage Swell Counter. A dropdown menu is open over the 'VOLTAGE MONITORING' option, showing 'ENERGY MONITORING' and 'POWER MONITORING'. Numbered callouts 1 through 7 point to specific elements: 1 to the avatar list, 2 to the status icon, 3 to the avatar name, 4 to the menu item, 5 to the menu item, 6 to the menu item, and 7 to the menu item.

- 1 Lista degli Avatars, pagina 107
- 2 Icone di stato, pagina 107
- 3 Nome dell'avatar, pagina 107
- 4 Monitoraggio tensione, pagina 107
- 5 Monitoraggio energia, pagina 109
- 6 Monitoraggio alimentazione, pagina 110
- 7 Tempo d'uso, pagina 111

NOTA: TEMPO D'USO è visualizzato nell'avatars del **Carico** e dell'**Applicazione** solo se **Monitoraggio energia carico** è attivato per un avatar nella scheda **IL MIO AVATAR**.

Lista degli Avatars

Visualizza la lista degli avatars aggiunti in TeSys island DTM.

Icone di stato

Le icone di stato visualizzate nell'elenco degli avatars forniscono le seguenti indicazioni:

-  : Avatar OK o pronto.
-  : Avatar ha emesso un allarme.
-  : Avatar è attivato o ha rilevato un evento.

Nome dell' Avatar

Visualizza il **nome Avatar** configurato nella scheda **IL MIO AVATAR**.

MONITORAGGIO TENSIONE

NOTA: MONITORAGGIO TENSIONE è visualizzato nell'avatar **Sistema** solo se **Monitoraggio energia carico** è attivato per un avatar nella scheda **IL MIO AVATAR**.

PERICOLO

RISCHIO DI FOLGORAZIONE, ESPLOSIONE O ARCO ELETTRICO

Non utilizzare la funzione di monitoraggio dell'energia per verificare una condizione operativa sicura dal punto di vista elettrico secondo la definizione di NFPA 70E. Utilizzare un dispositivo di misura correttamente tarato per verificare l'assenza di tensione.

Il mancato rispetto di queste istruzioni provocherà morte o gravi infortuni.

La figura seguente mostra un esempio della sezione **MONITORAGGIO TENSIONE**:

Parametro	Descrizione
Tensione RMS media	Indica la tensione RMS media.
Tensione RMS media max	Indica la tensione RMS media massima del dispositivo. Si può fare clic su Azzer a per impostare la tensione media massima a 0 e azzerare il timestamp associato.
Timestamp tensione RMS media max	Indica il timestamp della tensione RMS media massima.
Tensione RMS, Fase 1 - Neutro	Visualizza la tensione RMS della fase 1.
Tensione RMS, Fase 2 - Neutro	Visualizza la tensione RMS della fase 2.
Tensione RMS, Fase 3 - Neutro	Visualizza la tensione RMS della fase 3.
Tensione RMS, Fase 1 - Fase 2	Visualizza la tensione RMS tra la fase 1 e la fase 2.
Tensione RMS, Fase 2 - Fase 3	Visualizza la tensione RMS tra la fase 2 e la fase 3.
Tensione RMS, Fase 3 - Fase 1	Visualizza la tensione RMS tra la fase 3 e la fase 1.
Percentuale di sbilanciamento di tensione	Indica la percentuale di sbilanciamento di tensione.
Sbilanciamento tensione max	Indica lo sbilanciamento di tensione max. Si può fare clic su Azzer a per impostare lo sbilanciamento di tensione max. a 0 azzerare il timestamp associato.

Parametro	Descrizione
Sbilanciamento tensione max, Timestamp	Indica il timestamp dello sbilanciamento di tensione max.
Frequenza (Hz)	Indica la frequenza.
Sequenza fase di tensione	Visualizza la sequenza di fase della tensione. Sequenza ABC: indica in senso orario. Sequenza CBA: indica in senso antiorario.
Stato fluttuazione tensione	Indica ON quando si verifica una riduzione o un picco di tensione. Si può fare clic su Azzerà per azzerare lo stato.
Conteggio riduzione tensione	Indica il numero di riduzioni di tensione rilevate. Si può fare clic su Azzerà per azzerare il contatore.
Contatore aumento tensione	Indica il numero di picchi di tensione rilevati. Si può fare clic su Azzerà per azzerare il contatore.

MONITORAGGIO ENERGIA

MONITORAGGIO ENERGIA indica l'**Energia attiva totale** e l'**Energia reattiva totale**.

La figura seguente mostra un esempio della sezione **MONITORAGGIO ENERGIA**:



Si può fare clic su **Azzerà** per azzerare l'energia attiva e reattiva.

NOTA: Il reset non influenza i dati di energia del carico.

MONITORAGGIO ALIMENTAZIONE

La figura seguente mostra un esempio della sezione **MONITORAGGIO ALIMENTAZIONE**:

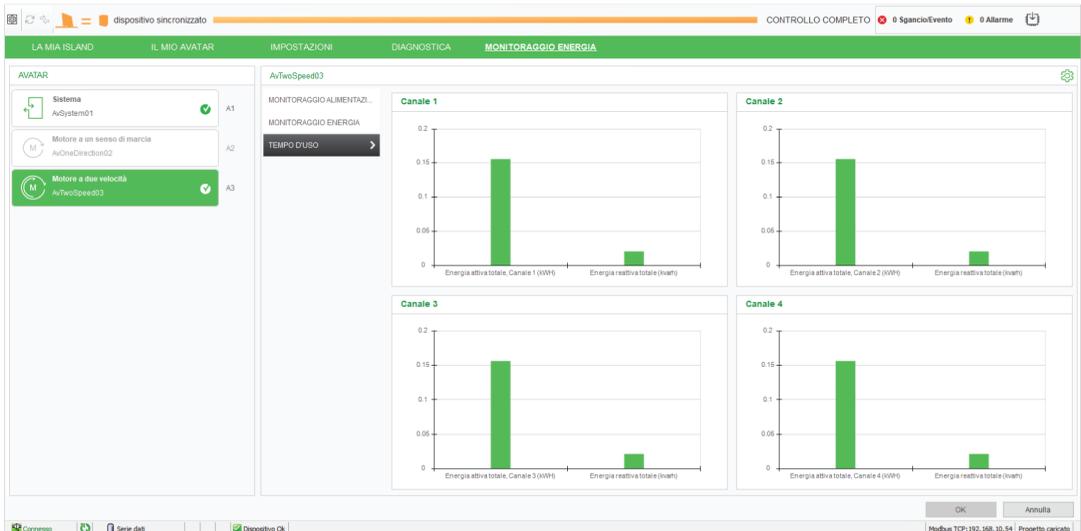
Parametro	Descrizione
Potenza attiva totale istantanea	Indica la potenza attiva totale istantanea.
Potenza attiva totale max	Indica la potenza attiva totale max. Si può fare clic su Azzerà per reimpostare la potenza attiva totale max. a 0 e azzerare il timestamp associato.
Potenza attiva totale max, Timestamp	Indica il timestamp della potenza attiva totale massima.
Potenza reattiva totale istantanea	Indica la potenza reattiva totale istantanea.
Potenza reattiva totale max	Indica la potenza reattiva totale massima. Si può fare clic su Azzerà per reimpostare la potenza reattiva totale max. a 0 e azzerare il timestamp associato.
Potenza reattiva totale max, Timestamp	Indica il timestamp della potenza reattiva totale massima.
Fattore di potenza	Indica il fattore di potenza vero.
Fattore di potenza min	Si può modificare il fattore di potenza a 1 e azzerare il timestamp associato.
Fattore di potenza max	Si può modificare il fattore di potenza a 0 e azzerare il timestamp associato.
Fattore di potenza min, Timestamp	Indica il timestamp del fattore di potenza vero minimo.
Fattore di potenza max, Timestamp	Indica il timestamp del fattore di potenza vero massimo.

TEMPO D'USO

NOTA: TEMPO D'USO è visualizzato nell'avatar del **Carico** e dell'**Applicazione** solo se **Monitoraggio energia carico** è attivato per un avatar nella scheda **IL MIO AVATAR**.

La finestra **TEMPO D'USO** contiene i grafici con l'energia accumulata quando ogni canale è abilitato. I canali possono essere abilitati/disabilitati mediante la finestra di configurazione **TEMPO D'USO** in DTM o attraverso il PLC. I quattro canali sono indipendenti gli uni dagli altri. La finestra di configurazione **TEMPO D'USO** nel DTM consente anche di preimpostare i dati dell'energia in questi grafici.

La figura seguente mostra un esempio della sezione **TEMPO D'USO**:



Per accedere alle impostazioni nella finestra **TEMPO D'USO** per l'avatar, fare clic sull'icona della ruota nell'angolo in alto a destra. Dopo aver modificato i valori, fare clic su **OK** e chiudere la finestra.

Configurazione TOU

**Canale 1**Valore predefinito tempo d'uso energia attiva: kWhValore predefinito tempo d'uso energia reattiva: kvarhRegistrazione il tempo d'uso, Canale 1: **Canale 2**Valore predefinito tempo d'uso energia attiva: kWhValore predefinito tempo d'uso energia reattiva: kvarhRegistrazione il tempo d'uso, Canale 2: **Canale 3**Valore predefinito tempo d'uso energia attiva: kWhValore predefinito tempo d'uso energia reattiva: kvarhRegistrazione il tempo d'uso, Canale 3: **Canale 4**Valore predefinito tempo d'uso energia attiva: kWhValore predefinito tempo d'uso energia reattiva: kvarhRegistrazione il tempo d'uso, Canale 4:

OK

Annulla

Aiuto

Pannello di controllo

Panoramica

Il pannello di controllo consente di eseguire le seguenti azioni:

- Visualizzare lo stato dell'isola.
- Individuare fisicamente il dispositivo con il quale il DTM sta comunicando.
- Azzerare gli sganci e il sistema.
- Riavviare il sistema.
- Spegnerne l'isola.

Accesso al pannello di controllo

Il **PANNELLO DI CONTROLLO** è accessibile in uno dei seguenti modi:

- Nella barra dei menu, selezionare **Dispositivo** e fare clic su **Pannello di controllo**.
- Nella barra degli strumenti, fare clic sul pulsante del pannello di controllo .

Risultato: Il pannello di controllo è visualizzato nella parte inferiore dello schermo.

Funzioni del pannello di controllo

I pulsanti del pannello di controllo sono attivati quando TeSys island è in modalità in linea.

Il pannello di controllo ha le seguenti sezioni:



- 1 Stato isola, pagina 114
- 2 Individuare fisicamente, pagina 114
- 3 Reset trip, pagina 114
- 4 Ripristina sistema, pagina 115
- 5 Riavvia sistema, pagina 115
- 6 Spegni isola, pagina 116

Stato isola

Stato	Descrizione
 Offline	Indica che TeSys island è in modalità non in linea.
 Operativo	Indica che TeSys island è in modalità in linea.
 Modalità Test	Indica che TeSys island è in Modalità Test, pagina 102.

Individuare fisicamente

Quando si fa clic sul pulsante **Individuare fisicamente**, il **PWR** LED del bus si accende con una luce gialla per 5 secondi. Questa segnalazione permette di identificare il dispositivo con il quale il DTM sta comunicando.

Reset trip

La funzione di reset può provocare l'alimentazione immediata del carico, con un comando attivo dal PLC o dalla funzione **Modalità forzata**.

⚠ AVVERTIMENTO

FUNZIONAMENTO IMPREVISTO DELL'APPARECCHIATURA

Prima di azzerare le funzioni di protezione, verificare che questa funzione non provochi condizioni non sicure.

Il mancato rispetto di queste istruzioni può provocare morte, gravi infortuni o danni alle apparecchiature.

Fare clic sul pulsante **Reset sganci** per azzerare gli sganci di protezione che soddisfano le condizioni di azzeramento sgancio di tutti gli avatars.

NOTA: Il pulsante **Reset sganci** è disabilitato nella **Modalità Test**, pagina 102.

Ripristina sistema

Fare clic sul pulsante **Ripristina sistema** per cancellare gli allarmi e gli eventi minori rilevati del sistema.

Riavvia sistema

Per riavviare il sistema, procedere come segue:

1. Fare clic sul pulsante **Riavvia sistema**.
Risultato: Il messaggio di avviso viene visualizzato sullo schermo.



2. Leggere il messaggio di avviso e fare clic su **CONTINUA** per riavviare il sistema.
Risultato: Il sistema passa allo stato di riavvio.

NOTA: Dopo aver eseguito questo comando, il DTM viene scollegato dal dispositivo dell'isola.

Spegni l' Island

Fare clic sul pulsante **Disattiva isola** per disattivare tutti i carichi sull'isola.

NOTA: Dopo l'esecuzione di questo comando, il sistema può essere utilizzato a scopo di manutenzione.

Funzioni utente

Aggiornamento firmware

Panoramica

È possibile aggiornare il firmware di TeSys island utilizzando una delle seguenti sorgenti:

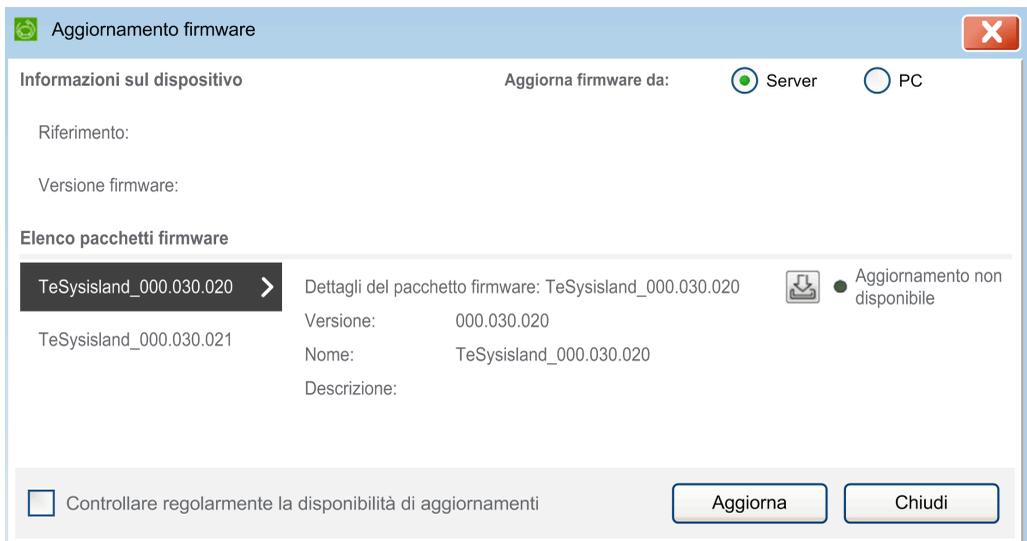
- **Server**
- **CA**

Accesso all'aggiornamento del firmware

Per accedere all'aggiornamento del firmware, procedere come segue:

1. Nella barra dei menu, fare clic su **Dispositivo > Aggiornamento firmware**.

Risultato: viene visualizzata la schermata **Aggiornamento firmware**.



2. Eseguire una delle seguenti operazioni:
 - a. Selezionando **Server** nella sezione **Aggiorna firmware da**, vengono elencati i pacchetti firmware disponibili sul server nell'**Elenco pacchetti firmware**; questi si possono selezionare per l'aggiornamento oppure si possono scaricare sul computer.
 - b. Quando si seleziona **PC** nella sezione **Aggiorna firmware da**, è possibile selezionare il pacchetto del firmware già scaricato sul PC.

Aggiornamento del firmware

Il firmware si può aggiornare a partire dal **Server** o dal **PC**.

NOTA: per aggiornare il firmware dal **Server** occorre una connessione Internet.

Per aggiornare il firmware dal **Server**, procedere come segue:

Passo	Azione
1	Nella schermata Aggiornamento firmware , selezionare Server nel campo Aggiorna firmware da .
2	<p>Selezionare il pacchetto del firmware dalla Elenco pacchetti firmware e fare clic su Aggiorna.</p> <p>NOTA: È inoltre possibile fare clic sull'icona  per scaricare il pacchetto del firmware e salvarlo sul PC per eseguire l'aggiornamento dal PC.</p> <p>Risultato: il messaggio visualizzato nella parte inferiore della schermata Aggiornamento firmware segnala che l'aggiornamento è riuscito.</p>

Per aggiornare il firmware dal **PC**, procedere come segue:

Passo	Azione
1	Nella schermata Aggiornamento firmware , selezionare PC nel campo Aggiorna firmware da .
2	Fare clic sull'icona  per sfogliare e selezionare il file del pacchetto del firmware dal PC.
3	<p>Fare clic su Aggiorna.</p> <p>Risultato: il messaggio visualizzato nella parte inferiore della schermata Aggiornamento firmware segnala che l'aggiornamento è riuscito.</p>

Personalizza unità

Panoramica

La funzione **Personalizza unità** permette di definire le unità di misura per:

- Lunghezza
- Massa
- Potenza nominale del motore
- Formato data
- Temperatura

Accesso alla finestra di dialogo Personalizza unità

Fare clic nella barra dei menu su **Dispositivo > Personalizza unità**.

Risultato: Viene visualizzata la finestra di dialogo **Personalizza unità**.

Selezione delle unità di visualizzazione

Selezionare le unità desiderate dalla finestra di dialogo **Personalizza unità** e fare clic su **OK** per applicare le modifiche al progetto.

NOTA: Le unità dei parametri cambiano a seconda delle unità di misura definite nella finestra di dialogo **Personalizza unità**.

Importazione del TeSys islandfile di configurazione

Panoramica

La funzione **Importa** consente di sostituire la configurazione TeSys island con quella contenuta nel file di configurazione salvato sul computer.

La funzione **Importa formato configurazione TeSys Island** consente di importare il file generato dal tool TeSys island Configurator. Questo file include la configurazione dell'isola e informazioni relative alla topologia di avatar. Esso non comprende invece la parametrizzazione di avatar.

Accesso all'importazione

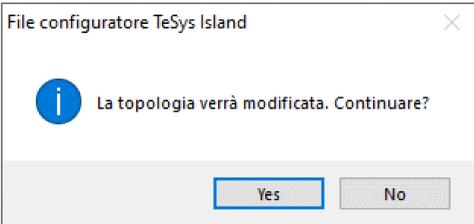
Nella barra dei menu, fare clic su **Dispositivo > Importa**.

Importazione del file di configurazione

NOTA:

- Quando DTM è in modalità non in linea, al progetto offline si applica la configurazione importata.
- Prima di importare la configurazione, controllare che il file di configurazione sia compatibile con il dispositivo connesso.

Procedere come segue per importare il file di configurazione nella TeSys island.

Passo	Azione
1	<p>Fare clic, nella barra dei menu, su Dispositivo > Importa > Importa formato configurazione TeSys Island.</p> <p>Risultato: viene visualizzata una finestra di messaggi.</p> 
2	<p>Fare clic su Si.</p> <p>Risultato: viene visualizzata la finestra di dialogo Apri file.</p>
3	<p>Nella finestra di dialogo Apri file selezionare il file di configurazione richiesto (.xml).</p>
4	<p>Fare clic su Apri.</p> <p>Risultato: il file di configurazione selezionato viene importato in TeSys island.</p>

Importa Avatar personalizzato

Panoramica

La funzione **Importa avatar personalizzato** importa l'avatar personalizzato.

Accesso alla funzione

Nella barra dei menu, fare clic su **Dispositivo > Importa**.

Importazione degli personalizzati Avatars

Per importare l'avatar personalizzato procedere come segue:

Passo	Azione
1	Fare clic nella barra dei menu su Dispositivo > Importa > Importa avatar personalizzato . Risultato: viene visualizzata la finestra di dialogo Apri file .
2	Nella finestra di dialogo Apri file , selezionare il file dell'avatar personalizzato richiesto (.xml).
3	Fare clic su Apri . Risultato: L'avatar personalizzato selezionato viene importato in TeSys island.

Esporta

Panoramica

La funzione **Esporta** consente di salvare la configurazione di TeSys island sul computer.

Accesso all'esportazione

Nella barra dei menu, fare clic su **Dispositivo > Esporta**.

Esporta

È possibile esportare:

- **Formato configurazione TeSys Island**

- **Formato file EDS**

Un file EDS (Electronic Data Sheet) è un formato di testo che serve a specificare vari dati descrittivi e di comunicazione per i dispositivi hardware. Il file si può importare in un qualsiasi tool di engineering per configurare la TeSys island.

- **Formato file da EDS a L5X**

Il file L5X è un formato xml ed è utilizzato nei sistemi di automazione Rockwell.

- **Formato file AML**

Il formato file AML è un XML utilizzato per lo scambio di dati con i sistemi di automazione del portale Siemens TIA.

- **Formato file allarmi predittivi**

Il formato file allarmi predittivi è il formato del blocco dati globale per esportare i messaggi di allarmi predittivi definiti per lo scambio di dati con i sistemi di automazione del portale Siemens TIA.

Per esportare il file di configurazione **Formato configurazione TeSys Island** nel computer, procedere come segue:

Passo	Azione
1	Nella barra dei menu, fare clic su Dispositivo > Esporta > Formato configurazione TeSys Island . Risultato: viene visualizzata la finestra di dialogo Salva file .
2	Nella finestra di dialogo Salva file selezionare il percorso richiesto e fare clic su Salva . Risultato: il file di configurazione selezionato viene esportato nel computer.

Per esportare il file di configurazione **Formato file EDS** e **Formato file da EDS a L5X** nel computer, procedere come segue:

Passo	Azione
1	Nella barra dei menu, fare clic su Dispositivo > Esporta > Formato file EDS o Formato file da EDS a L5X . Risultato: <ul style="list-style-type: none"> • Se si seleziona l'opzione Formato file EDS, viene visualizzata la finestra di dialogo Salva file. • Se si seleziona l'opzione Formato file da EDS a L5X, viene visualizzata la finestra di dialogo Seleziona directory.
2	Nella finestra di dialogo Salva file o Seleziona directory , selezionare il percorso richiesto e fare clic su Salva . Risultato: il file di configurazione selezionato viene esportato nel computer.

Per esportare il file di configurazione **Formato file AML** nel computer, procedere come segue:

Passo	Azione
1	<p>Nella barra dei menu, fare clic su Dispositivo > Esporta > Formato file AML.</p> <p>Risultato:</p> <ul style="list-style-type: none"> Se si seleziona l'opzione Crea nuovo AML da questa configurazione e si fa clic su Esporta, viene visualizzata la finestra di dialogo Salva file. Utilizzare questa opzione per creare un nuovo file AML. Se si seleziona l'opzione Unisci questa configurazione con l'AML esistente e si fa clic su Seleziona, viene visualizzata la finestra di dialogo Apri file. Utilizzare questa opzione per unire un file AML esistente a questa configurazione.
2	<p>Nella finestra di dialogo Salva file selezionare il percorso richiesto e fare clic su Salva.</p> <p>Risultato: il file di configurazione selezionato viene esportato nel computer.</p> <p>Nella finestra di dialogo Apri file, selezionare il file AML da aggiornare e fare clic su Esporta.</p> <p>Risultato: il file di configurazione selezionato è stato unito al file AML esistente ed esportato nel computer.</p>

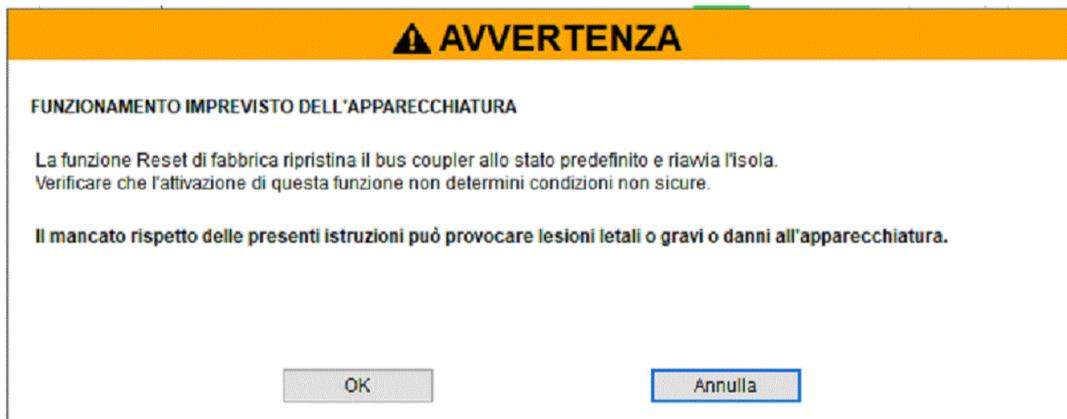
Per esportare il file di configurazione di allarmi predittivi nel computer, procedere come segue:

Passo	Azione
1	<p>Nella barra dei menu, fare clic su Dispositivo > Esporta > Formato file allarmi predittivi.</p> <p>Risultato: viene visualizzata la finestra di dialogo Salva file.</p>
2	<p>Nella finestra di dialogo Salva file selezionare il percorso richiesto e fare clic su Salva.</p> <p>Risultato: il file di configurazione selezionato viene esportato nel computer.</p>

Reset di fabbrica

La funzione **Reset di fabbrica** permette di ripristinare i valori di fabbrica dell'accoppiatore del bus.

Quando viene eseguito il comando **Reset di fabbrica**, questa funzione ripristina la configurazione dell'accoppiatore del bus alle impostazioni di fabbrica e riavvia l'isola.

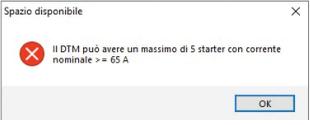


NOTA: dopo avere eseguito questo comando, il DTM viene scollegato dall'isola.
Quando il DTM viene ricollegato, viene caricato con uno scenario **senza contesto**.

NOTA: Tutte le schede sono disattivate, ad eccezione della **scheda Diagnostica > scheda Vista dispositivo**.

Risoluzione dei problemi

Problema	Causa probabile	Soluzione
<p>File contesto non trovato sul dispositivo.</p> <ul style="list-style-type: none"> È disponibile solo la vista del dispositivo di diagnostica 	<p>Il DTM, che si collega a un accoppiatore bus, non è stato configurato.</p>	<p>L'utente deve scollegarsi e tornare alla schermata principale di SoMove (lo strumento tecnico) e configurare un nuovo progetto (Crea progetto OFF-line). Dopo aver creato il progetto con gli avatars e un indirizzo IP per l'accoppiatore bus, scegliere Memorizza su dispositivo e riconnettersi all'isola per configurarlo.</p>
<p>Download non possibile.</p> <p>Controllare quanto segue e riprovare:</p> <ul style="list-style-type: none"> Verificare il collegamento al dispositivo Verificare che il sistema non sia in modalità test Verificare che al dispositivo non siano collegati altri strumenti tecnici 	<p>Causa probabile 1</p> <p>Il DTM tenta di memorizzare una configurazione nell'accoppiatore bus, ma viene rifiutata. Questa situazione può verificarsi in caso di mancata corrispondenza tra le versioni del DTM e il firmware dell'accoppiatore bus.</p> <p>Causa probabile 2</p> <p>Questo messaggio viene visualizzato anche se il riferimento dell'accoppiatore bus non è coerente, ossia se memorizza una configurazione per un accoppiatore bus profinet (TPRBCPFN) su un accoppiatore bus EtherNet/IP (TPRBCEIP).</p>	<p>Soluzione 1</p> <p>Controllare la matrice di compatibilità dalle note di rilascio, quindi verificare con il DTM e la versione firmware se corrisponde.</p>
<p>Impossibile scaricare il firmware. Impossibile convalidare il file.</p> 	<p>Questo messaggio viene visualizzato se il DTM tenta di memorizzare un'immagine firmware sull'accoppiatore bus ma non è considerata valida. Questo può accadere se l'immagine è stata danneggiata durante il download. Tuttavia: se si partecipa a una sperimentazione sul campo o si utilizza un dispositivo interno di un dipendente di Schneider Electric che potrebbe potenzialmente essere un prototipo, probabilmente il motivo di questo messaggio è che il firmware e l'accoppiatore bus non hanno una firma coerente.</p>	<p>Gli accoppiatori bus prototipo devono utilizzare firmware con firma di prototipo. Gli accoppiatori bus di produzione devono utilizzare firmware con firma di produzione.</p> <p>NOTA: Il firmware sul server SESU o se.com è sempre firmware di produzione.</p>

Problema	Causa probabile	Soluzione
<p>Impossibile aggiungere questo avatar così configurato per i vincoli di capacità dell'isola.</p> <p>Potrebbe essere necessario rimuovere o riconfigurare un altro avatar per consentire l'aggiunta di questo avatar</p>  <p>Il DTM può avere solo un massimo di 5 - Starter con corrente nominale >= 65A</p> <p>Riconfigurarli per continuare</p> 	<p>I vincoli sono i seguenti:</p> <ul style="list-style-type: none"> • Massimo 21 dispositivi bus, (20 starter + 1 VIM o 20 starter + 1 SIM). 21 starter costituisce un valore non valido • Massimo di 5 starter con corrente nominale >= 65 A, dispositivi attivi (un avatar invertitore conta come 1 starter con corrente nominale >= 65 A, perché solo uno non è mai acceso in un determinato momento) • Massimo di ~15 avatars (a seconda degli avatars specifici) con Profibus 	<p>Rimuovere l'avatar, il modulo I/O o suddividerli in due isole se questo vincolo arriva.</p>
<p>Prima di configurare la TeSys island, aggiornare il firmware. Avviare la funzione di aggiornamento del firmware dal menu del dispositivo.</p> 	<p>Il DTM utilizzato per il collegamento a TeSys island rileva una versione precedente del firmware che sa essere incompatibile.</p>	<p>Controllare le note di rilascio e accertarsi di usare il DTM corretto, aggiornare il firmware di TeSys island alla versione compatibile, quindi procedere.</p> <p>Per aggiornare il firmware, seguire la procedura indicata:</p> <ol style="list-style-type: none"> 1. Salvare il progetto DTM (o aprire una nuova istanza di SoMove). 2. Collegare il progetto DTM al dispositivo (non memorizzare una configurazione, caricarne una). 3. Aggiornare il firmware 4. Quindi, tornare alla configurazione e archivarla.

Indice

A		connessione alla rete locale.....	13
		firewall	13
		LANMAN/NTLM.....	14
		linee guida	12
		remote desktop.....	14
		schede di interfaccia di rete	12
	Aggiornamento firmware.....		117
	Avatar		43
	Avatar applicazione.....		83
	Avatar Carico		73
	Avatar contattore		70
	Avatar I/O analogico.....		73
	Avatar sistema.....		55
	Avvio di TeSys island.....		30
D			
	DIAGNOSI.....		87
E			
	Esporta		122
I			
	Importazione.....		120
	IMPOSTAZIONI		54
L			
	LA MIA AVATAR.....		47
	LA MIA ISLAND Tab.....		40
M			
	MONITORAGGIO ENERGIA		106
P			
	Pannello di controllo.....		113
	Personalizza unità.....		119
S			
	sicurezza informatica (cybersecurity)		

Schneider Electric
35 rue Joseph Monier
92500 Rueil Malmaison
France

+ 33 (0) 1 41 29 70 00

www.se.com

Poiché gli standard, le specifiche tecniche e la progettazione possono cambiare di tanto in tanto, si prega di chiedere conferma delle informazioni fornite nella presente pubblicazione.

© 2023 Schneider Electric. Tutti i diritti sono riservati.

8536IB1907IT-05